

第2回

発展方程式・若手
セミナー報告集

第2回

発展方程式・若手
セミナー報告集

1980 7.24 - 26

長野県 北佐久郡 望月町 望月荘

序

昭和55年7月24日から26日までの3日間、“第2回発展方程式若手セミナー”が八ヶ岳高原国民宿舎望月荘において開催されました。

「発展方程式論の将来の方向を探るために若手研究者間の討論と情報交換の場」として、昨年 八木厚志氏(阪大・理)と山田義雄氏(名大・理)の両世話人の多大な御苦勞により開かれました本セミナーは、今回は昨年の倍近くの45名の若手研究者が全国から集まり、剣持信幸氏(千葉大・教育)の特別講演をはじめとして12の講演が行なわれました。講演内容も種々の関連分野にわたり、講演を中心として活発な討論が行なわれ盛況のうち3日間の有意義なセミナーを終えることが出来ました。

この報告書は、セミナーで講演していただいた方々にお願いしまして、執筆していただいたものをまとめたものです。この報告書が発展方程式論の将来のために、ささやかながらも一助となりますことを念願します。

最後に、本セミナーの開催にあたりまして作行会数学基金の援助をいただきましたことを深く感謝致します。また、セミナーの開催の折には大春慎之助氏(早稲田大学)をはじめ多くの方々の御協力を得ました。この報告集の製作にあたりまして、大阪大学、広島大学の関係者の方々に大変御世話になりましたことを記します。関係者の方々の御協力に深く感謝致します。

昭和55年11月 世話人 伊藤正幸・永井敏隆

参 加 者

新	井	勉	(電機大・理工)	成	川	公	昭	(広島大・総)
石	井	司	(中央大・理工)	新	倉	保	夫	(名大・理)
伊	藤	夫	(東大・教)	橋	本	一	夫	(早大・理工)
伊	藤	幸	(広島大・理)	羽	田	一	郎	(早大・理工)
宇	田	朗	(東大・教)	福	田		勇	(国立館大・工)
大	河	子	(早大・理工)	福	田	賢	一	(早大・理工)
大	谷	春	(東海大・理)	古	谷	希	世子	(都立大・理)
岡		枝	(京大・理)	前	田	幹	男	(広島大・理)
岡	本	久	(東大・理)	俣	野		博	(東大・理)
神	田	雄	(早大・理工)	松	井	養	之祐	(広島大・理)
菊	池	祐	(東大・教)	丸	尾	健	二	(姫路工大)
剣	持	幸	(千葉大・教)	丸	山		彰	(学習院大・理)
佐々	木	茂	(阪大・理)	水	町	竜	一	(東大・教)
塩	田	比呂	(名大・理)	宮	原	一	成	(早大・理工)
塩	田	也	(阪大・理)	八	木	厚	志	(阪大・理)
沼	水	真	(早大・理工)	山	田	直	記	(神戸大・理)
代	田	淳	(阪大・理)	山	田	義	雄	(名大・理)
高	木	泉	(都立航空高専)	四	谷	晶	二	(宮崎大・工)
高	橋	雄	(東大・教)	長	井	英	生	(都立大・理)
一	瀬	弥	(阪大・理)	谷		昌	孝	(早大・理工)
辻	本	一	(阪大・理)					
鶴	田	夫	(都立商科短大)					
永	井	隆	(広島大・理)					

目 次

特 別 講 演

- (1) 剣 持 信 幸(千葉大・教) 非線型発展方程式と自由境界問題への応用 1

一 般 講 演

- (2) 松 井 養之祐(広島大・理) 生物学にあらわれる時間の遅れをもつ非線型拡散方程式について 14
- (3) 伊 藤 達 夫(東 大・教) 非線型発展方程式の周期解の分岐と安定性 19
- (4) 四ッ谷 晶 二(宮崎大・工) Control problems for solidification of materials subject to convection and radiation 29
- (5) 代 田 淳(阪 大・理) 発展方程式に関するKatoの存在定理の精密化 37
- (6) 福 田 賢 一(相模工大) 半線型発展方程式に応ずる非線型半群について 46

ショート・コミュニケーション

- (7) 山 田 義 雄(名 大・理) 積分項をもつ半線型拡散方程式について 56
- (8) 丸 山 彰(学習院・理) 半群の指数型について 65
- (9) 高 橋 勝 雄(東 大・教) 群論と分岐方程式 73
- (10) 前 田 幹 男(広島大・理) Faris-Lavine の交換子定理と基本解の構成への応用 83
- (11) 八 木 厚 志(阪 大・理) 半空間の定数係数微分作用素の分数中について 95
- (12) 高 不 泉(都立航空高専) Gierer-Meinhardt系の定常解に対するアプリオリ評価 100

非線型発展方程式と自由境界問題への応用

千葉大 教育 金持信幸

物理・工学における興味深い問題として自由境界問題がある。ここでは、非線型発展方程式の立場から、この種の問題への応用を言及する。

§1. 抽象非線型発展方程式

H を実ヒルベルト空間, $B: H = D(B) \rightarrow H$ を (一般) 作用素とする。 $\{\varphi^t; 0 \leq t \leq T\}$ ($0 < T < \infty$) を H 上の proper l. i. c. 凸関数の族とある。このとき, 与えられた $f \in L^2(0, T; H)$ と $u_0 \in H$ に対し次のコーシー問題を考える:

$$CP(\varphi^t, B; f, u_0) \begin{cases} u'(t) + \partial \varphi^t(Bu(t)) \ni f(t), & 0 < t < T, \\ u(0) = u_0. \end{cases}$$

ここで, $\partial \varphi^t$ は φ^t の劣微分作用素である。 $D(\varphi^t) = \{z \in H; \varphi^t(z) < \infty\}$ とする。

定義 1.1. $u: [0, T] \rightarrow H$ が $CP(\varphi^t, B; f, u_0)$ の (強い意味の) 解であるとは, 次の3つの条件が満たされることという:

- (1) $u \in C([0, T]; H)$, $u(0) = u_0$, $u \in W^{1,2}(\delta, T; H)$, $\forall \delta > 0$,
- (2) $t \rightarrow \varphi^t(Bu(t))$ は $[0, T]$ 上で可積分である,
- (3) $f(t) - u'(t) \in \partial \varphi^t(Bu(t))$ a. e. $t \in [0, T]$.

このコーシー問題の可解性を次の仮定 (R1) ~ (R4) の下で論じよう:

- (R1) 非負関数 $a \in W^{1,2}(0, T)$, $b \in W^{1,1}(0, T)$ で次の性質(*) をもつものが存在する:

$$(*) \begin{cases} \forall s, t \in [0, T], s \leq t, \forall z \in D(\varphi^s), \exists \tilde{z} \in D(\varphi^t) \text{ s.t.} \\ | \tilde{z} - z |_H \leq |a(t) - a(s)| (|\varphi^s(z)|^{1/2} + |z|_H + 1), \\ \varphi^t(\tilde{z}) - \varphi^s(z) \leq |b(t) - b(s)| (|\varphi^s(z)| + |z|_H + 1). \end{cases}$$

(R2) $\forall t \in [0, T], \forall r \geq 0, \{z \in H; |z|_H \leq r, |\varphi^t(z)| \leq r\}$ は H で 相対コンパクトである。

(R3) $B : H = D(B) \rightarrow H$ は $\mathcal{L}_1$ -Lipschitz 連続, monotone 作用素である, i.e.

$$\begin{aligned} (Bz - Bz_1, z - z_1)_H &\geq c_1 |Bz - Bz_1|_H^2, \\ |Bz - Bz_1|_H &\geq c_2 |z - z_1|_H, \quad \forall z, z_1 \in H. \end{aligned}$$

さらに, B は ある H 上の有限, 連続凸関数 j の方微分作用素である, i.e. $B = \partial j$.

(R4) $H \hookrightarrow W$ なるようなバナッハ空間 W と, W 上の非負, 連続凸関数 $\sigma_0 : W \rightarrow \mathbb{R}$ で

$$c_3 |z|_W \leq \sigma_0(z) + \sigma_0(-z) \leq c_4 |z|_W, \quad \forall z \in W, \quad (c_3, c_4 \text{ は定数})$$

を満たすものが存在し, $\partial \varphi^t \circ B$ は σ_0 -monotone である, i.e.

$$(z^* - z_1^*, w)_H \geq 0 \quad \text{for some } w \in \partial \sigma_0(z - z_1)$$

$$\forall z^* \in \partial \varphi^t(Bz), \quad \forall z_1^* \in \partial \varphi^t(Bz_1).$$

A) 解の存在と一意性

定理 1.1. (R1), (R2), (R3) が満たされる. $Bu_0 \in D(\varphi^0) \Rightarrow$

CP($\varphi^0, B; f, u_0$) の角解 u で

$$u \in W^{1,2}(0, T; H),$$

$t \rightarrow \varphi^t(Bu(t))$ は $[0, T]$ 上で有界,

となるものが存在する。

定理 1.2. $(H4) \Rightarrow CP(\varphi^t, B; f, u_0)$ の解は一意的である。

定理 1.3. $(H1) \sim (H4), Bu_0 \in D(\varphi^0) \Leftrightarrow CP(\varphi^t, B; f, u_0)$ は一意的な解 $u \in$ 有し, $\sqrt{t}u' \in L^2(0, T; H)$ かつ $t \rightarrow t\varphi^t(Bu(t))$ は $(0, T]$ 上で有界である。

B) 解の安定性

与えられた正数 M と H 上の proper l.s.c. 凸関数 φ に対して, 次のような族 $\{\varphi^t; 0 \leq t \leq T\}$ のクラス $G(\varphi, M)$ を考えよ:

$$\{\varphi^t\} \in G(\varphi, M) \Leftrightarrow \begin{cases} \bullet \varphi^0 = \varphi; \\ \bullet a(0) + \|a'\|_{L^2(0, T)} \leq M, \quad \varphi(0) + \|\varphi'\|_{L^2(0, T)} \leq M \\ \text{なす非負関数 } a \in W^{1,2}(0, T), \varphi \in W^{1,1}(0, T) \\ \text{で } (H1) \text{ を満たすものが存在する;} \\ \bullet (H2), (H4) \text{ を満たす.} \end{cases}$$

また,

$$\mathcal{S}_{f, u_0} = \{CP(\varphi^t, B; f, u_0) \text{ の解}; \{\varphi^t\} \in G(\varphi, M)\}$$

と置く。

定理 1.4. $(H3), Bu_0 \in D(\varphi) \Leftrightarrow$ ある定数 $M_0 \geq 0$ が存在し

$$\|u\|_{W^{1,2}(0, T; H)} \leq M_0, \quad |\varphi^t(Bu(t))| \leq M_0, \quad \forall t \in [0, T], \\ \forall u \in \mathcal{S}_{f, u_0}.$$

この定理は解の構成法から直ちに得られる。

注意 1) 定理 1.1 ~ 1.4 は例えは「筆者 [12] の方法で証明でき。

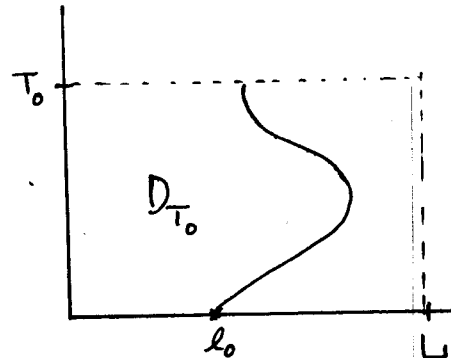
2) 特に, $B=I$ のとき, $CP(\varphi^t, B; f, u_0)$ は多くの研究者によって扱われた (cf. [1, 10, 11, 15, 16])。

3) 定理 1.2 は本質的には Bénéilan [2], Danilamian [5], Konishi [13] 等による。

§2. 1 相 Stefan 問題は

$\beta: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ を単調増加, β -Lipschitz 連続で $\beta(0)=0$ を満たすものとする. 与えられた, $0 < l_0 < L (< \infty)$, $u_0 \in L^2(0, L)$, $g \in W^{1,1}(0, T)$ に対し, 次の系 (2.1), (2.2) を満たす曲線 $x=l(t)$ ($0 \leq t \leq T_0 \leq T$) と関数 $u=u(t, x)$ ($0 \leq t \leq T_0$; $0 \leq x \leq L$) を見つける問題は (P1) を考える.

$$(2.1) \quad \begin{cases} u_t - \beta(u)_{xx} = 0 & (D_{T_0} \text{ において}), \\ u(0, x) = u_0(x) & (0 < x < l_0), \\ \beta(u)_x(t, 0+) = g(t) & (0 < t < T_0), \\ \beta(u)_x(t, l(t)) = 0 & (0 < t < T_0), \end{cases}$$



$$(2.2) \quad \begin{cases} l'(t) = -\beta(u)_x(t, l(t)-) & (0 < t < T_0), \\ l(0) = l_0. \end{cases}$$

ここで, $D_{T_0} = \{(t, x); 0 < t < T_0, 0 < x < l(t)\}$ である. 曲線 $x=l(t)$ は 自由境界 と呼ばれる.

A) 変分不等式への変換

簡単のため, $H = L^2(0, L)$ とおく. 曲線 $x=l(t)$ ($0 < l < L$ on $[0, T]$) が与えられたとして, H 上の proper l.s.c. 凸関数 $\varphi_{l,g}^t$ を次のように定義する:

$$\varphi_{l,g}^t(z) = \begin{cases} \frac{1}{2} \int_0^L |z_x|^2 dx + g(t) z(0) & (z \in K_l(t)), \\ \infty & (\text{その他}). \end{cases}$$

ただし, $K_l(t) = \{z \in W^{1,2}(0, L); z(x) = 0, l(t) \leq x \leq L\}$. 明かには, $D(\varphi_{l,g}^t) = K_l(t)$. また, $B: H = D(B) \rightarrow H$ を

$$[Bz](x) = \beta(z(x)), \quad \forall z \in H, \quad \forall x \in [0, L]$$

により定義しよう. この B が条件 (H3) を満たすことは明かである.

このとき, 系 (2.1), (2.2) に対応して, 次のような quasi-variational problem (QV1) を考えよう.

定義 2.1. 与えられた $g \in W^{1,1}(0, T)$ と $u_0 \in H$ に対し, 次の性

値を満足する $\{l, u\}$ (および正数 $T_0 \leq T$) を見つける問題は (QV1) で表わす:

- (i) $l \in W^{1,2}(0, T_0)$, $0 < l < L$ on $[0, T_0]$, $l(0) = l_0$;
(ii) $u: [0, T_0] \rightarrow H$ は $CP(\varphi_{l,q}^t, B; 0, u_0)$ の解であり,
 $l'(t) = -\beta(u)_x(t, l(t)-) \quad \text{a.e. } t \in [0, T_0]$
が成立する.

注意. 実際, 容易にわかるように, $u: [0, T_0] \rightarrow H$ が $CP(\varphi_{l,q}^t, B; 0, u_0)$ の解であることは, 次の系で特徴づけられる:

$$\left\{ \begin{array}{l} u \in C([0, T_0]; H) \cap L^2(0, T_0; W^{1,2}(0, L)) \cap W^{1,2}(\delta, T_0; H), \forall \delta > 0, \\ u(0) = u_0 \\ u_t(t, \cdot) - \beta(u)_{xx}(t, \cdot) = 0 \quad \text{in } H, \quad \text{a.e. } t \in [0, T_0], \\ \beta(u)_x(t, l(t)-) = g(t) \quad \text{a.e. } t \in [0, T_0], \\ \beta(u)(t, x) = 0 \quad (l(t) \leq x \leq L), \text{ 従って, } \beta(u)(t, l(t)) = 0, \text{ a.e. } t \in [0, T_0]. \end{array} \right.$$

B) 局所解の存在

あらかじめ, $L \in$

$$L > l_0 + \int_0^{l_0} |u_0| dx + \int_0^T |g| dr$$

にとりおく。また, 初値 u_0 は

$$u_0 \in W^{1,2}(0, L), \quad u_0 = 0 \quad \text{on } [l_0, L]$$

をみたすものとする。

正数 $R > 0$, $\delta_0 > 0$ ($\delta_0 < l_0$) に対し, 曲線の族

$$\mathcal{L}(\delta_0, R) = \left\{ l \in W^{1,2}(0, T); \begin{array}{l} l(0) = l_0, \delta_0 \leq l \leq L \text{ on } [0, T] \\ \|l'\|_{L^2(0, T)} \leq R \end{array} \right\}$$

を考える。明らかに $\mathcal{L}(\delta_0, R)$ は $C([0, T])$ の中でないコンパクト凸部分集合である。さらに, 族 $\{\varphi_{l,q}^t; 0 \leq t \leq T\}$, $l \in \mathcal{L}(\delta_0, R)$, は条件 (R2) を満足し, 次の性質 (2.3) ~ (2.5) をもつことがわかる。

$$(2.3) \quad \left\{ \begin{array}{l} u(t) \equiv \frac{\text{const.}}{\delta_0} \int_0^t |l'(r)| dr, \quad l(t) \equiv \frac{\text{const.}}{\delta_0} \int_0^t \{|l'(r)| + |g'(r)|\} dr \\ \text{とすると, (R1) が満たされる.} \end{array} \right.$$

$$(2.4) \quad \begin{cases} W = L^1(0, L), \quad \sigma_0(z) = \int_0^L z^+ dx \text{ にとると, } \partial \varphi_{\ell, g}^t \circ B \\ (\forall t \in [0, T]) \text{ は } \sigma_0\text{-monotone である.} \end{cases}$$

$$(2.5) \quad \begin{cases} \text{適当な正数 } M \text{ をとると,} \\ \{ \varphi_{\ell, g}^t \}; \ell \in \mathcal{L}(\delta_0, R) \} \subset \mathcal{G}(\varphi, M). \\ F = F^* L, \\ \varphi(z) = \begin{cases} \frac{1}{2} \int_0^L |z_x|^2 dx + g(0) z(0) & (z \in W^{1,2}(0, L), z=0 \text{ on } [l_0, L]) \\ \infty & (\text{その他}). \end{cases} \end{cases}$$

従って, コーシ問題 $CP(\varphi_{\ell, g}^t, B; 0, u_0)$ に対し, 定理 1.1 ~ 1.4 が適応できる.

定理 2.1. $0 < l_0 < L, u_0 \in W^{1,2}(0, L), u_0 = 0 \text{ on } [l_0, L], g \in W^{1,1}(0, T) \Rightarrow$ 正数 $T_0 (\leq T)$ が存在し, (QV1) は区間 $[0, T_0]$ 上で解をもつ.

(証明) 上で見たように, 各 $\ell \in \mathcal{L}(\delta_0, R)$ に対し, $CP(\varphi_{\ell, g}^t, B; 0, u_0)$ は一意解 u^ℓ を有し,

$$(2.6) \quad \|u^\ell\|_{W^{1,2}(0, T; H)} \leq M_1, \|Bu^\ell\|_{W^{1,2}(0, L)} \leq M_1,$$

$$\forall t \in [0, T], \forall \ell \in \mathcal{L}(\delta_0, R)$$

なる定数 M_1 が存在する (定理 1.4). そこで, 作用素 $Q_{T_0}: \mathcal{L}(\delta_0, R) \rightarrow C([0, T])$ を

$$[Q_{T_0} \ell](t) = \begin{cases} l_0 - \int_0^t \beta(u^\ell)_x(r, \ell(r)) dr & (0 \leq t \leq T_0) \\ [Q_{T_0} \ell](T_0) & (T_0 < t \leq T) \end{cases}$$

により定義しよう. このとき, (2.6) を用いると, 十分小さく $T_0 > 0$ をとれば, Q_{T_0} は $\mathcal{L}(\delta_0, R)$ をそれ自身に写すことがわかる. さらに,

Q_{T_0} は $\mathcal{L}(\delta_0, R)$ において $C([0, T])$ の位相で連続となる.

従って, よく知られた不動点定理により, $Q_{T_0} \ell = \ell$ なる $\ell \in \mathcal{L}(\delta_0, R)$ が存在する. そこで, 組 $\{\ell, u^\ell\}$ を考えれば, これが区間 $[0, T_0]$

上で (QV1) の解を与えることは容易に示すことができる。(終)

ここで、注意すべきは、上定理において、データ u_0, g に対して定符号の条件 " $u_0 \geq 0, g \leq 0$ " を置かなかったため、自由境界 $x=l(t)$ は t についての単調増加関数とはならない。

C) 解の一貫性と大域的存在

データの定符号条件の下で (QV1) の解の一貫性がわかる。

定理 2.2. $g \in W^{1,1}(0, T), g \leq 0$ on $[0, T], u_0 \in W^{1,2}(0, L), u_0 \geq 0$ on $[0, l_0], u_0 = 0$ on $[l_0, L] \implies$ 区間 $[0, T_0]$ ($0 < T_0 \leq T$) 上の (QV1) の解は一貫である。さらに、解を $\{l, u\}$ とするとき、 $x=l(t)$ は $[0, T_0]$ 上で単調増加であり、 u は $[0, T_0] \times [0, L]$ 上で非負である。

証明) $\{l, u\} \in [0, T_0]$ 上での (QV1) の解とすると、定義より $u: [0, T_0] \rightarrow H$ は $CP(\rho_{l,g}^t, B; 0, u_0)$ の解である。 $\partial \rho_{l,g}^t \circ B$ の σ_0 -monotonicity から導かれる解の比較定理より

$u \geq 0$ ($\because \beta(u) \geq 0$) on $[0, T_0] \times [0, L]$ がわかる。従って、 $\beta(u)_x(t, x) = 0$ ($0 \leq t \leq T_0, l(t) \leq x \leq L$) に注意すると、

$$l'(t) = -\beta(u)_x(t, l(t)) \geq 0 \quad \text{a.e. } t \in [0, T_0],$$

すなわち、 $x=l(t)$ は単調増加である。次に一貫性を示すために、関数

$$v(t, x) = \int_0^t \beta(u)(r, x) dr, \quad 0 \leq t \leq T_0, \quad 0 \leq x \leq L$$

を導入する。この v は

$$\begin{aligned} I(t; v, z) &\equiv \int_0^L \beta^{-1}(v_t)(t, x) [v_t(t, x) - z(x)] dx + \int_0^L v_x(t, x) [v_{xt}(t, x) - z_x(x)] dx \\ &\quad - \int_0^L u_0(x) [v_t(t, x) - z(x)] dx + \left(\int_0^t g(r) dr \right) (v_t(t, 0) - z(0)) \\ &\quad + \int_{l_0}^L (v_t(t, x) - z(x)) dx \leq 0 \end{aligned}$$

$$\forall z \in W^{1,2}(0, L), z \geq 0, z(L) = 0, \quad \forall t \in [0, T_0]$$

なる不等式を満たすことがわかる。そこで、同じデータに対して、他にちう一組の解 $\{\bar{l}, \bar{u}\}$ が存在したとしよう。 $\bar{u}$ に対し、同様な関数

$\bar{v}$ を考えると,

$I(t; \bar{v}, z) \leq 0$, $\forall z \in W^{1,2}(0, L)$, $z \geq 0$, $z(L) = 0$, $\forall t \in [0, T_0]$ を得る. 従って,

$$0 \geq I(t; v, \bar{v}(t, \cdot)) + I(t; \bar{v}, v(t, \cdot)) \\ \geq \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|v_x(t, \cdot) - \bar{v}_x(t, \cdot)\|_H^2, \quad \text{a.e. } t \in [0, T_0],$$

より

$$\|v_x(t, \cdot) - \bar{v}_x(t, \cdot)\|_H = 0, \quad \forall t \in [0, T_0].$$

結局, $\beta(u) = \beta(\bar{u})$, $l = \bar{l}$ を得る. (終)

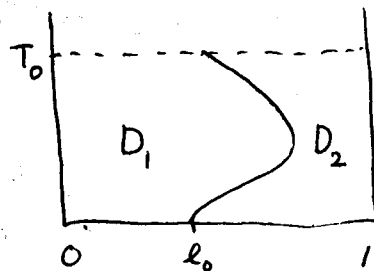
解の一意性 および 自由境界の単調性を用いて 次の大域解の存在を示すことができる.

定理 2.3. $u_0 \in W^{1,2}(0, \infty)$, $u_0 \geq 0$ on $[0, l_0]$, $u_0 = 0$ on $[l_0, \infty)$, $g \in W^{1,1}(0, T)$, $\forall T > 0$, $g \leq 0$ on $[0, \infty) \Rightarrow \forall T > 0$, 十分大きく $L > 0$ をとると, (QV1) は $[0, T]$ 上で解をもつ.

§3. 2相ステファン問題

$\beta: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ を前節と同じものとする. 与えられた $0 < l_0 < 1$, $u_0 \in L^2(0, 1)$, $g_1, g_2 \in W^{1,1}(0, T)$ ($0 < T < \infty$) に対し, 次の系 (3.1), (3.2) を満たす曲線 $x = l(t)$ ($0 \leq t \leq T_0 \leq T$) と関数 $u = u(t, x)$ ($0 \leq t \leq T_0$, $0 \leq x \leq 1$) を見つける問題 (P2) を考えよう:

$$(3.1) \quad \begin{cases} u_t - \beta(u)_{xx} = 0 & (D_1 \text{ および } D_2 \text{ において}), \\ u(0, x) = u_0(x) & (0 < x < 1), \\ \beta(u)_x(t, 0+) = g_1(t) & (0 < t < T_0), \\ \beta(u)_x(t, 1-) = -g_2(t) & (0 < t < T_0), \\ \beta(u)(t, l(t)) = 0 & (0 < t < T_0), \end{cases}$$



$$(3.2) \quad \begin{cases} l'(t) = -\beta(u)_x(t, l(t)-) + \beta(u)_x(t, l(t)+) & (0 < t < T_0), \\ l(0) = l_0. \end{cases}$$

に等しい,

$$D_1 = \{(t, x); 0 < t < T_0, 0 < x < l(t)\}$$

$$D_2 = \{(t, x); 0 < t < T_0, l(t) < x < 1\}.$$

簡単のため, $H = L^2(0, 1)$ とおく. 問題 (P2) に対応する変分不等式を導く. 曲線 $x = l(t)$ ($0 < l < 1$ on $[0, T]$) が与えられたとて, H 上の proper l.s.c. 凸関数 φ_{l, g_1, g_2}^t を

$$\varphi_{l, g_1, g_2}^t(z) = \begin{cases} \frac{1}{2} \int_0^1 |z_x|^2 dx + g_1(t) z(0) + g_2(t) z(1) \\ \quad (\forall z \in W^{1,2}(0, 1), z(l(t)) = 0) \\ \infty \quad (\text{その他}) \end{cases}$$

によって定義する.

定義 3.1. 与えられた $0 < l_0 < 1$, $g_1, g_2 \in W^{1,1}(0, T)$, $u_0 \in H$ に対応の性質を満たす $\{l, u\}$ (および u 正数 $T_0 \leq T$) を見つけ出す問題を (QV2) で表わす:

$$(i) \quad l \in W^{1,2}(0, T_0), 0 < l < 1 \text{ on } [0, T_0], l(0) = l_0;$$

$$(ii) \quad u: [0, T_0] \rightarrow H \text{ は } CP(\varphi_{l, g_1, g_2}^t, B; 0, u_0) \text{ (} B \text{ は前節と同じもの) の角解で,}$$

$$l'(t) = -\beta(u)_x(t, l(t)-) + \beta(u)_x(t, l(t)+), \text{ a.e. } t \in [0, T_0]$$

が成立する.

問題 (QV2) に関して, 次の定理が成り立つ.

定理 3.1. $0 < l_0 < 1$, $g_1, g_2 \in W^{1,1}(0, T)$, $u_0 \in W^{1,2}(0, 1)$, $u(l_0) = 0 \Rightarrow$ 正数 $T_0 (\leq T)$ が存在し, (QV2) は区間 $[0, T_0]$ 上で解を有する.

この定理は 1 相 Stefan 問題の場合と同じ方法で示される.

定理 3.2. $0 < l_0 < 1$, $g_1, g_2 \in W^{1,1}(0, T)$, $g_1 \leq 0$ on $[0, T]$, $g_2 \geq 0$ on $[0, T]$, $u_0 \in W^{1,2}(0, 1)$, $u_0 \geq 0$ on $[0, l_0]$, $u_0 \leq 0$ on $[l_0, 1] \Rightarrow$ (QV2) の解は一意的である. また, $\{l, u\}$ を区間 $[0, T_0]$ ($0 < T_0 \leq T$) 上の (QV2) の角解とすると,

$$u \geq 0 \text{ on } \overline{D_1}, \quad u \leq 0 \text{ on } \overline{D_2}$$

が成立する.

証明) $\{l, u\}$ を区間 $[0, T_0]$ 上で (QV2) の解 とす。

$$u \geq 0 \text{ on } \overline{D_1}, \quad u \leq 0 \text{ on } \overline{D_2}$$

であることは、比較定理より直ちにわかる。この事に注意して、

$$\tilde{u}(t, x) = \begin{cases} u(t, x) + 1 & (0 \leq t \leq T_0, 0 \leq x \leq l(t)), \\ u(t, x) & (0 \leq t \leq T_0, l(t) < x \leq 1), \end{cases}$$

$$\tilde{u}_0(x) = \begin{cases} u_0(x) + 1 & (0 \leq x \leq l_0), \\ u_0(x) & (l_0 < x \leq 1), \end{cases} \quad \tilde{\beta}(r) = \begin{cases} \beta(r-1) & (r \geq 1), \\ 0 & (0 \leq r < 1), \\ \beta(r) & (r < 0), \end{cases}$$

とかくと、 $\tilde{u}$ は

$$(3.3) \quad \left\{ \begin{array}{l} \beta(\tilde{u}) \in L^2(0, T_0; W^{1,2}(0, 1)) \\ - \int_0^{T_0} \int_0^1 \tilde{u} \eta_t dx dt + \int_0^{T_0} \int_0^1 \beta(\tilde{u})_x \eta_x dx dt + \int_0^{T_0} g_1(t) \eta(t, 0) dt \\ + \int_0^{T_0} g_2(t) \eta(t, 1) dt = \int_0^1 \tilde{u}_0 \eta(0, \cdot) dx \\ \forall \eta \in L^2(0, T_0; W^{1,2}(0, 1)), \eta' \in L^2(0, T_0; H), \eta(T_0, \cdot) = 0. \end{array} \right.$$

を満足することからわかる。(3.3) をみたす $\tilde{u}$ は一意的存在することが知られている (Oleinick [14], Kamenomostskaja [9] または, Damblamian [5] を参照)。この事より (QV2) の解の一意性が示される。(終)

注意 1) 問題 (3.3) も (P2) に対応する変分問題と考えることができ、自由境界 $x = l(t)$ が表面に出ないことが、いい案でもあり、欠案でもある。

2) この種の問題は $W^{1,2}(0, 1)$ の共役空間においても、 $L^1(0, 1)$ 空間においても取扱うことが可能である (cf. Bénéilan [2], Brézis [3], Crandall [4], Damblamian [5], Konishi [13])。

自由境界 $x = l(t)$ の挙動について次の定理を得る。

定理 3.3. $0 < l_0 < 1$, $g_1 \in W^{1,1}(0, T)$, $g_1 \leq 0$ on $[0, T]$, $g_2 \in W^{1,1}(0, T)$, $g_2 \geq 0$ on $[0, T]$, $u_0 \in W^{1,2}(0, 1)$, $u_0 \geq 0$ on $[0, l_0]$, $u_0 \leq 0$ on $[l_0, 1]$ $\Rightarrow T^* \equiv \sup \{T_0 (\leq T); [0, T_0] \text{ 上で (QV2) の解を有する} \}$ とおくと、

$$\lim_{t \uparrow T^*} l(t)$$

は常に存在する。このとき、 $T^* < T$ ならば

$$\lim_{t \uparrow T^*} l(t) = 0 \text{ または } 1$$

である。ただし、 $\{l, u\}$ は (QV2) の解である。

§4. ホーラス質の中の2つの混ざり合わない流体の問題

α_1, α_2 を2つの正数とし、 $\alpha_1 \neq \alpha_2$ とする。与えられた、 $0 < l_0 < 1$, $g_1, g_2 \in W^{1,1}(0, T)$ ($0 < T < \infty$), $u_0 \in L^2(0, 1)$ に対し、次の系 (4.1), (4.2) をみたす曲線 $x = l(t)$ ($0 \leq t \leq T_0 \leq T$) と関数 $u = u(t, x)$ ($0 \leq t \leq T_0, 0 \leq x \leq 1$) を見つける問題 (P3) を考えよう:

$$(4.1) \quad \begin{cases} u_t - \alpha_1 u_{xx} = 0 & (0 < t < T_0, 0 < x < l(t)) \\ u_t - \alpha_2 u_{xx} = 0 & (0 < t < T_0, l(t) < x < 1) \\ u(0, x) = u_0(x) & (0 < x < 1) \\ \alpha_1 u_x(t, l(t)-) = \alpha_2 u_x(t, l(t)+) & (0 < t < T_0) \\ u(t, l(t)-) = u(t, l(t)+) & (0 < t < T_0) \\ \alpha_1 u_x(t, 0+) = g_1(t) & (0 < t < T_0) \\ \alpha_2 u_x(t, 1-) = -g_2(t) & (0 < t < T_0) \end{cases}$$

$$(4.2) \quad \begin{cases} l'(t) = -\alpha_1 u_x(t, l(t)-) & (0 < t < T_0), \\ l(0) = l_0. \end{cases}$$

さて、 $H = L^2(0, 1)$ とおき、曲線 $x = l(t)$, $0 < l < 1$ on $[0, T]$ が与えられたとして、

$$\varphi_l^t(z) = \begin{cases} \frac{\alpha_1}{2} \int_0^{l(t)} |z_x|^2 dx + \frac{\alpha_2}{2} \int_{l(t)}^1 |z_x|^2 dx + g_1(t) z(0) \\ \quad + g_2(t) z(1) & (\forall z \in W^{1,2}(0, 1)), \\ \infty & (\text{その他}), \end{cases}$$

とおけば、明らかに、 φ_l^t は H 上の proper l. s. c. 凸関数であり、 $D(\varphi_l^t) = W^{1,2}(0, 1)$ である。この族 $\{\varphi_l^t; 0 \leq t \leq T\}$ を用いて、次の様に、(P3) に対応する変分問題を定義することができる。

定義 4.1. 与えられた $0 < l_0 < 1$, $g_1, g_2 \in W^{1,1}(0, T)$, $u_0 \in H$ に対し, 次の性質を満たす $\{l, u\}$ (および正数 $T_0 \leq T$) を見つける問題を (QV3) で表す:

(i) $l \in W^{1,2}(0, T_0)$, $0 < l < 1$ on $[0, T_0]$, $l(0) = l_0$;

(ii) $u: [0, T_0] \rightarrow H$ は $CP(\varphi_l^t, I; 0, u_0)$ の解であり,

$$l'(t) = -\alpha_1 u_x(t, l(t)-) \quad \text{a.e. } t \in [0, T_0]$$

が成立する.

問題 (QV3) に対しても, 1 相 Stefan 問題の場合の方法が有効で, 次の定理を得る.

定理 4.1. $0 < l_0 < 1$, $g_1, g_2 \in W^{1,1}(0, T)$, $u_0 \in W^{1,2}(0, 1)$

$\Rightarrow$ ある正数 $T_0 (\leq T)$ が存在し, (QV3) は $[0, T_0]$ 上で解を有する.

この種の自由境界問題は Evans [6, 7], Evans-Friedman [8] によっても扱われている.

引用文献

1. H. Attouch, Ph. Bénéilan, A. Damlamian and C. Picard, Equations d'évolution avec condition unilatérale, C.R. Acad. Sci. Paris, 279 (1974), 607-609.
2. Ph. Bénéilan, Equations d'évolution dans un espace de Banach quelconque et applications, Publications Mathématiques d'Orsay, 25. Univ. Paris-Sud, 1972.
3. H. Brézis, Monotonicity methods in Hilbert spaces and some applications to nonlinear partial differential equations, Contributions to nonlinear functional analysis, E. Zarantonello ed., Academic press, New-York - London, 1971.
4. M. G. Crandall, Semi-groups of non-linear transformations in Banach spaces, Contributions to non-linear functional analysis, E. Zarantonello ed., Academic press, New-York - London, 1971.
5. A. Damlamian, Some results on the multi-phase Stefan problem, Comm. Partial Diff. Eq., 2 (1977), 1017-1044.

6. L.C. Evans, A free boundary problem: The flow of two immiscible fluids in a one-dimensional porous medium, I, Indiana Univ. Math. J., 26 (1977), 915-932.
7. L.C. Evans, A free boundary problem: The flow of two immiscible fluids in a one-dimensional porous medium, II, Indiana Univ. Math. J., 27 (1978), 93-111.
8. L.C. Evans and A. Friedman, Regularity and asymptotic behavior of two immiscible fluids in a one-dimensional medium, J. Diff. Eq., 31 (1979), 366-391.
9. S.L. Kamenomostskaja, On Stefan's problem, Mat. Sb., 53 (1965), 485-514.
10. N. Kenmochi, Some nonlinear parabolic variational inequalities, Israel J. Math., 22 (1975), 304-331.
11. N. Kenmochi, Nonlinear evolution equations with variable domains in Hilbert spaces, Proc. Japan Acad., 53 (1977), 163-166.
12. N. Kenmochi, On the quasi-linear heat equation with time-dependent obstacles, to appear in Nonlinear Analysis, Theory, Methods and Applications.
13. Y. Kenishi, Some examples of nonlinear semi-groups in Banach lattices, J. Fac. Sci. Univ. Tokyo Sect. IA, 18 (1972), 537-543.
14. O.A. Oleinik, On a method of solving of the general Stefan problem, Soviet Math. Dokl., 1 (1960), 1350-1354.
15. Y. Yamada, On evolution equations generated by subdifferential operators, J. Fac. Sci. Univ. Tokyo, Sect. IA, 23 (1976), 491-515.
16. S. Yatsutani, Evolution equations associated with the subdifferentials, J. Math. Soc. Japan, 31 (1978), 623-646.

生物学にあらわれる時間の遅れをもつ非線型拡散方程式について。

松井 養 祐 (広大・理)

ここでの目的は, J. D. Murray (Math. Biosci. 31 (1976), 73-85) によって提出された
“えじきと捕食者の関係を説明するあるモデル”
について, 周期解の存在を数学的にきちんと
証明することにある。

まず, そのモデルについて説明する。

$V(x, t)$ をある一定の地域に住む prey (えじき) の時刻 t , 位置 x における population density とする。(具体的には, 農園とか, 牧場とかにおける野ネズミの数。)

もし, predators (捕食者。例えば“たか, ふくろう, からす, いたち, えぞいたち, まつね etc ...”) が存在しなければ,

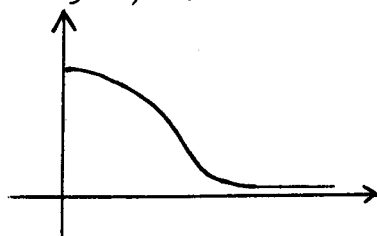
$$(1) \quad \frac{\partial V}{\partial t} = h(V(x, t-T)) + D \frac{\partial^2}{\partial x^2} V(x, t)$$

とする。

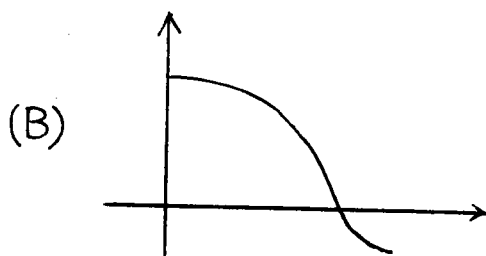
ただし, 空間次元は1次元で T は prey の lifetime, D は拡散係数とする。

h は $\mathbb{R}^+$ を定義域とし (a, ∞) ($a \geq 0$) で単調減少。 h のグラフとして, つぎのようなものが考えられる。

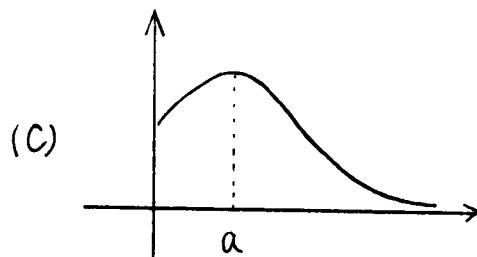
(A)



(数がふえれば)
増加率は小
さくなる。)



(ある値をこえれば)
負の増加率。



(はじめのうちは協同)
してえさを見つける。

(ただし、かこ内の説明は空間に関して一様な場合。)

(1) は時刻 t における prey の増加率が一世代前の数に依存することを示している。
増殖効果によってあるところから n は減少。

次に predators (捕食者) と共存する場合を考える。
 $P(x, t)$ を adult predators (えいきを捕える能力のある predators) の density とする。
predators による prey の減少率が predators' capacity b にのみよるものとするれば、

$$(2) \quad \frac{\partial V}{\partial t} = h(V(x, t-T)) - bP(x, t) + D \frac{\partial^2}{\partial x^2} V(x, t)$$

となる。

えいきを捕える能力のある predators の数は一世代の間に成長する子の predators の数は供給される食物 (prey) の量による。こうしてある函数 m が存在して

$$bP(x, t) = m(V(x, t-S))$$

とする。

ここに、 m は $\mathbb{R}^+$ から $\mathbb{R}^+$ への単調増加函数で S は predators の lifetime.

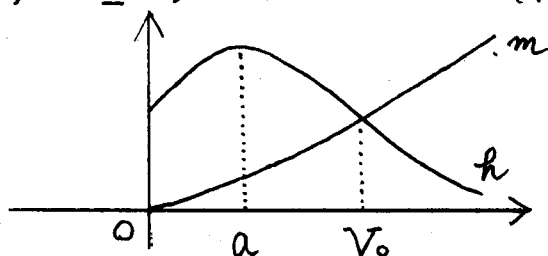
このとき (2) は

$$(3) \quad \frac{\partial V}{\partial t} = h(V(x, t-T)) - m(V(x, t-S)) + D \frac{\partial^2 V}{\partial x^2}$$

となる。

ここで次の仮定をおく。

($S = T$
ある V_0 ($V_0 > a \geq 0$) が存在して $h(V_0) - m(V_0) = 0$.



こうすれば, $V = V_0$ は (3) の定常解。

$g = h - m$ とおくと, h と m に関する仮定から,
 $g'(V_0) < 0$

$u = V - V_0$ とおけば, (3) は

$$(4) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = D \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + g(V_0 + u(x, t-T)) \\ g(V_0) = 0, \quad g'(V_0) < 0 \end{cases}$$

となつて, さらに

$$t_1 = \frac{t}{T}$$

$$x_1 = \frac{x}{(DT)^{1/2}}$$

$$u_1(x_1, t_1) = u((DT)^{1/2} x_1, T t_1) = u(x, t)$$

なる変数変換を行なえば,

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + T g(V_0 + u(x, t-1)).$$

これを書きかえて,

$$(5) \begin{cases} \frac{\partial u(x,t)}{\partial t} = \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} + \alpha u(x,t-1) + f(u(x,t-1)). \\ \alpha < 0, \quad f(u) = O(|u|^2) \end{cases}$$

(5) の traveling wave solution :

$$u(x,t) = v(x+ct) = v(z), \quad c > 0$$

を考える。こうして得られる方程式は

$$(6) \quad v''(z) - cv'(z) + \alpha v(z-c) + f(v(z-c)) = 0.$$

[注] Murray は $f(v(z-c)) = \varepsilon v^3(z-c)$ ($\varepsilon > 0$, 十分小) のときを考えている。

我々は, Hopf の bifurcation theorem を使って (6) の 周期解 の 存在を示す。

(6) の 線型化方程式

$$v''(z) - cv'(z) + \alpha v(z-c) = 0$$

の 特性方程式

$$\lambda^2 - c\lambda + \alpha e^{-c\lambda} = 0$$

に対して 次の事 分かる。

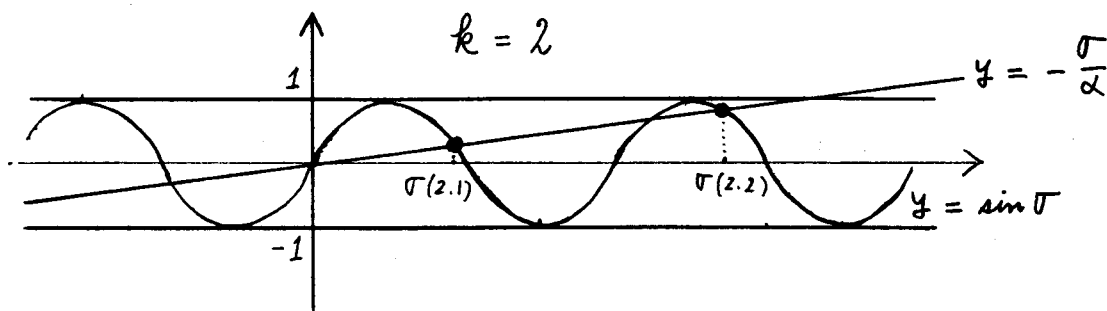
$-c\lambda = \mu + i\sigma$ とおいて上の方程式を 実部と 虚部に分け $\mu = 0$ とおくと,

$$\begin{cases} -\sigma^2 + \alpha c^2 \cos \sigma = 0 & \dots (A) \\ \sigma + \alpha \sin \sigma = 0 & \dots (B) \end{cases}$$

(この方程式の解が純虚数の解に対応する。)

$\alpha = \alpha_0 < -\frac{\pi}{2}$ に対して, $k \in \mathbb{Z}^+$ が存在して,

$$-(2k + \frac{1}{2})\pi \leq \alpha_0 < -(2k - \frac{3}{2})\pi$$



各区間, $((2l - \frac{3}{2})\pi, (2l - 1)\pi)$, $l=1, 2, \dots, k$ における $\sigma + \alpha_0 \sin \sigma$ の unique solution を $\sigma(k, l)$ とする。(A) により

$$C(k, l) = \sigma(k, l)(\alpha_0^2 - \sigma^2(k, l))^{-\frac{1}{4}}$$

とおく。

$\alpha = \alpha_0$, $C = C(k, l)$ に対して (9) は次の形の simple eigenvalue を持つことが分かる。

$$\begin{cases} -C(k, l)\lambda(\alpha) = \mu(\alpha) \pm i\sigma(\alpha), \alpha \in (\alpha_0 - \delta, \alpha_0 + \delta) \\ \mu(\alpha_0) = 0, \mu'(\alpha_0) < 0, \sigma(\alpha_0) = \sigma(k, l) > 0 \\ \text{他の解の real part} \neq 0 \end{cases}$$

Hopf の bifurcation theorem (J.K. Hale :

Theory of Functional Differential Equations, Springer (1977)) により (7) の周期解の family $\mathcal{V}_\varepsilon$ ($0 < \varepsilon < \exists \varepsilon_0$) が存在して,

$\tau(\varepsilon)$ を周期, $r(\varepsilon)$ を振幅, とするとき,

$$\begin{cases} \tau(\varepsilon) = \frac{2\pi}{C(k, l)\sigma(k, l)} + O(\varepsilon) \\ r(\varepsilon) = O(\varepsilon) \\ \alpha(\varepsilon) = \alpha_0 + O(\varepsilon) \end{cases}$$

がなりたつ。

(以上)

非線形発展方程式の周期解の分岐と安定性

東大 教養 伊藤達夫

§1. 序

実 Banach 空間 X の中の n 次元 パラメーター λ を含む 非線形発展方程式

$$(1.1) \quad \frac{du}{dt} = L u + N(u, \lambda), \quad t > 0$$

$$(1.2) \quad u(0) = x_0$$

を考える。ここで L は正則半群の生成作用素で代数的単純固有値 $\pm i$ を持ち、他の L のスペクトラムは左半(複素)平面 $\{\mu; \operatorname{Re} \mu < -c_0\}$ ($c_0 > 0$) に含まれているとする。非線形作用素 $N(x, \lambda)$ は C^3 で $N(0, \lambda) = 0$, $D_x N(0, 0) = 0$ ($D_x N(0, 0)$ は $N(x, \lambda)$ の $(x, \lambda) = (0, 0)$ での x に関する Fréchet 微分) とする。

対 (x, λ) が $Lx + N(x, \lambda) = 0$ を満たすとき, (x, λ) を (1.1) の定常解と呼ぶことにすると $(0, \lambda)$ は (1.1) の定常解である。十分小さな $(0, 0)$ の近傍に含まれる定常解 $(0, \lambda)$ の安定性は N に関する適当な仮定のもとで, 線形化された固有値問題

$$[L + D_x N(0, \lambda)] y = \lambda y$$

の i に近い固有値 $\lambda(\omega)$ の実部の正負によって決定される。即ち定常解 $(0, \lambda)$ は $\operatorname{Re} \lambda(\omega) < 0$ ならば (リャプノフの

意味で) 安定であり, $\operatorname{Re} \mu(\omega) > 0$ ならば (リャプノフの意味で) 不安定である。

H. Weinberger [6] は $\lambda \in \mathbb{R}^1$ として $\operatorname{Re} \mu(\omega)$ が $\lambda = 0$ で符号を変えるならば $(x, \lambda) = (0, 0)$ から non-trivial な周期解が分岐するということを示した。 $\operatorname{Re} \mu(\omega)$ が $\lambda = 0$ で符号を変えるという条件は定常解 $(0, \lambda)$ が $\lambda = 0$ で (リャプノフの意味の) 安定性を交代するための一つの十分条件になっている。ここでは, 次の分岐定理を与える。

分岐定理 $\lambda \in \mathbb{R}^1$ として定常解 $(0, \lambda)$ が $\lambda = 0$ で (リャプノフの意味の) 安定性を交代すれば $(x, \lambda) = (0, 0)$ から (1.1) の non-trivial な周期解が分岐する。

次に簡単な例を与える。 $\lambda \in \mathbb{R}^1$ として 2次元の常微分方程式

$$(1.3) \quad \begin{cases} \frac{dx}{dt} = y + x(x^2 + y^2)(\lambda - x^2 - y^2) \\ \frac{dy}{dt} = -x + y(x^2 + y^2)(\lambda - x^2 - y^2) \end{cases}$$

を考える。 $x = y = 0$ は定常解だが線形化した固有値問題は

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \mu \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

となり λ に依らずに固有値 $\pm i$ を持つ。一方 (1.3) は

$x = r \cos \theta$, $y = r \sin \theta$ と変数変換すると

$$\begin{cases} \frac{dr}{dt} = r^3(\lambda - r^2) \\ \frac{d\theta}{dt} = -1 \end{cases}$$

となり trivial 解は $\lambda = 0$ で安定性を交代していることが分かる。そして $\lambda > 0$ のときには

$$x(t) = \sqrt{\lambda} \cos(-t), \quad y(t) = \sqrt{\lambda} \sin(-t)$$

はる周期解が存在する。

§2. 準備

まず仮定を述べる。

仮定 1.

- (i) L は X の中で正則半群 $\{e^{tL}\}_{t \geq 0}$ を生成する。
- (ii) $\pm i$ は L の固有値で、その代数的重複度は 1 である。
- (iii) 正定数 c_0 が存在して

$$\sup_{\mu \in \delta(L) \setminus \{i, -i\}} \operatorname{Re} \mu < -c_0$$

が成立する。ここで $\delta(L)$ は L のスペクトラム。

仮定 2. X_0 を分数巾 $(-L + I)^\alpha$ ($0 \leq \alpha < 1$) の定義域にグラフノルム $(\|\cdot\|_{X_0})$ を入れた Banach 空間とすると、非線形作用素 $N(x, \lambda)$ は $X_0 \times \mathbb{R}^n$ での $(0, 0)$ の近傍から X への C^3 -写像で

$$N(0, \lambda) = 0, \quad D_x N(0, 0) = 0$$

を満たす。

X_c を X の complexification とすると、仮定 1 (ii) より $\varphi \in X_c, \quad \varphi^* \in X_c^*$ が存在して以下が成立する。

$$\text{Ker}(L-i) = \text{span}\{\psi\}, \quad \langle \psi, \psi^* \rangle \neq 0$$

$$\langle x, \psi^* \rangle = 0 \quad (\forall x \in \mathcal{R}(L-i))$$

実 Banach 空間 X で考えたいから

$$\psi = \varphi_1 + i\varphi_2, \quad \varphi_j \in X \quad (j=1,2)$$

$$\psi^*|_X = \varphi_1^* - i\varphi_2^*, \quad \varphi_j^* \in X^* \quad (j=1,2)$$

よくと上の関係式は適当に規格化して

$$L\varphi_1 = -\varphi_2, \quad L\varphi_2 = \varphi_1$$

$$\langle Lx, \varphi_j^* \rangle = (-1)^{j+1} \langle x, \varphi_{j+1}^* \rangle \quad (j=1,2, \text{但 } \varphi_3^* = \varphi_1^*)$$

$$\langle \varphi_j, \varphi_k^* \rangle = \delta_{jk} \quad (j, k=1,2)$$

となる。

次に X_0 を

$$X_0 = \text{span}\{\varphi_1, \varphi_2\} \oplus Z_0$$

$$Z_0 = \{x \in X_0; \langle x, \varphi_j^* \rangle = 0, j=1,2\}$$

と直和分解し, X_0 から $\text{span}\{\varphi_1, \varphi_2\}$, Z_0 への projection を, 各

$$Px \equiv \langle x, \varphi_1^* \rangle \varphi_1 + \langle x, \varphi_2^* \rangle \varphi_2$$

$$Qx \equiv x - Px$$

で定義する。また ノルム $\|\cdot\|_{X_0}$ の代わりに同値なノルム

$$\|x\| \equiv \max\{\sqrt{\langle x, \varphi_1^* \rangle^2 + \langle x, \varphi_2^* \rangle^2}, \|Qx\|_{X_0}\}$$

で以下考える。

一般に Banach 空間 Y の 0 を中心とする半径 δ の開球を $B_Y(\delta)$ で表わすことにする。

次に いくつかの既知の結果をまとめておく。

λ を固定し T を正の数とする。

定義 2.1. 関数 $u(t)$ が $[0, T)$ で (1.1) - (1.2) の解である

とは 次の (i) - (iv) を満たすことである。

- (i) $u(t) \in C([0, T), X_0)$
- (ii) $\frac{du(t)}{dt} \in C((0, T), X)$
- (iii) $u(t)$ は $0 < t < T$ で $L \in N$ の定義域に入る。
- (iv) $u(t)$ は $0 < t < T$ で (1.1) を満たし, $u(0) = x_0$ 。

(1.1) - (1.2) の解 $u(t)$ を $u(t, x_0)$ 又は $u(t, x_0, \lambda)$ と書くことにする。解の存在に関しては次の定理が成立する。

定理 2.2. 仮定 1, 2 が成立するとする。任意の $T > 0$ に対して, $X_0 \times \mathbb{R}^n$ での 0 の近傍 V が存在して次が成立する。各 $(x_0, \lambda) \in V$ に対して (1.1) - (1.2) は $[0, T)$ で解 $u(t, x_0, \lambda)$ を一意にもつ。

証明は Krasnoselskii et al [3] と M. Crandall-P. Rabinowitz [1] を参照。

次に Center manifold 定理を述べる。

定理 2.3. (Center manifold 定理) 仮定 1, 2 の下で, 正の数 δ と $\{(a_1, a_2, \lambda); (a_1, a_2) \in B_{\mathbb{R}^2}(\delta), \lambda \in B_{\mathbb{R}^n}(\delta)\}$ から $B_{Z_0}(\delta)$ への C^2 -写像 Z が存在して以下が成立する。

- (i) $Z(0, 0, \lambda) = 0$ ($\lambda \in B_{\mathbb{R}^n}(\delta)$), $D_{a_j} Z(0, 0, 0) = 0$ ($j=1, 2$)
- (ii) (local invariance) 各 $\lambda \in B_{\mathbb{R}^n}(\delta)$ を固定して

$$\mathcal{C}_\lambda \equiv \{ a_1 \varphi_1 + a_2 \varphi_2 + Z(a_1, a_2, \lambda) ; (a_1, a_2) \in B_{\mathbb{R}^2}(\delta) \}$$

とおく。もし

$$x_0 \in \mathcal{C}_\lambda, \quad u(t', x_0, \lambda) \in B_{x_0}(\delta) \quad (0 \leq \forall t' \leq t)$$

ならば

$$u(t', x_0, \lambda) \in \mathcal{C}_\lambda \quad (0 \leq \forall t' \leq t)$$

(iii) (local attractivity) もし,

$$u(t', x_0, \lambda) \in B_{x_0}(\delta) \quad (0 \leq \forall t' \leq t)$$

ならば

$$(2.1) \quad \| Z(a_1(t'), a_2(t'), \lambda) - Q u(t', x_0, \lambda) \| \\ \leq K e^{-\lambda_0 t'} \| Z(a_1(0), a_2(0), \lambda) - Q x_0 \| \\ (0 \leq \forall t' \leq t)$$

ここで $a_j(t') \equiv \langle u(t', x_0, \lambda), \varphi_j^* \rangle$ ($j=1, 2$) と K は t, λ に依らぬ定数, λ_0 は仮定 1 (iii) 中の定数.

(iv) $N \in C^p$ ($p \geq 2$) ならば $Z \in C^{p-1}$.

証明は K. Masuda - T. Itoh [5] を参照.

§3. 2次元の常微分方程式への帰着.

初期値 x_0 が $\mathcal{C}_\lambda$ 上にあるとき (1.1) - (1.2) は次の2次元の常微分方程式と同値になることを示そう.

$$(3.1) \quad \frac{da_j}{dt} = (-1)^{j+1} a_{j+1} + f_j(a_1, a_2, \lambda) \quad (j=1, 2)$$

$$(3.2) \quad a_j(0) = a_{j,0} \quad (j=1, 2)$$

ここで f_j は

$$(3.3) \quad f_j(a_1, a_2, \lambda) \equiv \langle N(a_1 \varphi_1 + a_2 \varphi_2 + Z(a_1, a_2, \lambda), \lambda), \varphi_j^* \rangle \\ (j=1, 2).$$

命題 3.1. 仮定 1, 2 の下で以下が成立する。

$x_0 \in \mathcal{C}_\lambda$ とする。もし (1.1) - (1.2) の解 $u(t, x_0)$ が $u(t, x_0) \in B_{X_0}(\delta)$ を満たすならば, $a_j(t) = \langle u(t, x_0), \varphi_j^* \rangle$ ($j=1, 2$) は $a_{j,0} = \langle x_0, \varphi_j^* \rangle$ ($j=1, 2$) としたときの (3.1) - (3.2) の解である。

逆に (a_1, a_2) が (3.1) - (3.2) の解で $(a_1, a_2) \in B_{\mathbb{R}^2}(\delta)$ ならば $u(t) = a_1(t) \varphi_1 + a_2(t) \varphi_2 + Z(a_1(t), a_2(t), \lambda)$ は $x_0 = a_{1,0} \varphi_1 + a_{2,0} \varphi_2 + Z(a_{1,0}, a_{2,0}, \lambda)$ としたときの (1.1) - (1.2) の解である。

証明 $\mathcal{C}_\lambda$ の local invariance と (3.1) - (3.2) の解の一意的性に従う。

命題 3.2. 仮定 1, 2 が成立するとする。もし $w(t)$ が $w(t) \in B_{X_0}(\delta)$

なる (1.1) の周期解 ならば $w(t) \in \mathcal{C}_\lambda$ で $a_j(t) = \langle w(t), \varphi_j^* \rangle$ ($j=1, 2$) は (3.1) の周期解である。逆に (a_1, a_2) が $(a_1, a_2) \in B_{\mathbb{R}^2}(\delta)$ なる (3.1) の周期解 ならば $w(t) = a_1(t) \varphi_1 + a_2(t) \varphi_2 + Z(a_1(t), a_2(t), \lambda)$ は (1.1) の周期解 である。

証明 $w(t) \in B_{X_0}(\delta)$ で w が周期関数であることから $\mathcal{C}_\lambda$ の local attractivity により $w(t) \in \mathcal{C}_\lambda$ が従う。他は命題 3.1 より従う。

この節の残りで (3.1) の周期解の安定性を特徴づける条件を求める。(Marsden - McCracken [4; section 3] を参照)

(3.1) は, 極座標 $a_1 = r \cos \theta$, $a_2 = r \sin \theta$ を使って変換すると

$$(3.4) \quad \begin{cases} \frac{dr}{dt} = R(r, \theta, \lambda) \\ \frac{d\theta}{dt} = -1 + \Theta(r, \theta, \lambda) \end{cases}$$

となる。ここで

$$R(r, \theta, \lambda) \equiv f_1(r \cos \theta, r \sin \theta, \lambda) \cos \theta + f_2(r \cos \theta, r \sin \theta, \lambda) \sin \theta$$

$$\begin{aligned} \Theta(r, \theta, \lambda) &\equiv \frac{1}{r} \{ -f_1(r \cos \theta, r \sin \theta, \lambda) \sin \theta + f_2(r \cos \theta, r \sin \theta, \lambda) \cos \theta \} \\ &\equiv -\frac{\partial f_1}{\partial a_1}(0, 0, \lambda) \cos \theta \sin \theta - \frac{\partial f_1}{\partial a_2}(0, 0, \lambda) \sin^2 \theta \\ &\quad + \frac{\partial f_2}{\partial a_1}(0, 0, \lambda) \cos^2 \theta + \frac{\partial f_2}{\partial a_2}(0, 0, \lambda) \sin \theta \cos \theta \Big|_{(r=0)} \end{aligned}$$

で, $R \in C^2$, $\Theta \in C^1$, $R(0, \theta, \lambda) = 0$, $\Theta(0, \theta, 0) = 0$ である。

(3.4) の解で $r(0) = r_0$, $\theta(0) = 0$ なる解を $r(t, r_0, \lambda)$, $\theta(t, r_0, \lambda)$ と書くことにする。

補題 3.3 正の定数 $\delta_1 (< \delta)$ と C^1 -写像 $\tau: B_{R^1}(\delta_1) \times B_{R^2}(\delta_1) \rightarrow R^1$ が存在して

$$\theta(\tau(r_0, \lambda), r_0, \lambda) = -2\pi, \quad \tau(0, 0) = 2\pi.$$

"Poincaré 写像" を

$$(3.5) \quad p(r, \lambda) \equiv r(\tau(r, \lambda), r, \lambda)$$

で定義すると, 補題 3.3 より $p \in C^1$ である。(3.1) の周期解の存在とその安定性は次の2つの補題によって, 1次元の写像 $p(\cdot, \lambda)$ の不動点の存在とその安定性によって決まる。

補題 3.4 r が $p(\cdot, \lambda)$ の不動点ならば,

$$(3.6) \quad a_1(t) \equiv r(t, r, \lambda) \cos \theta(t, r, \lambda), \quad a_2(t) \equiv r(t, r, \lambda) \sin \theta(t, r, \lambda)$$

は (3.1) の周期解である。逆に $(a_1(t), a_2(t))$ が $|a_1(0)| < \delta_1$, $a_2(0) = 0$ なる (3.1) の周期解ならば, $a_1(0)$ は $p(\cdot, \lambda)$ の不動点である。

補題 3.5 $p(\cdot, \lambda)$ の不動点 r の安定性と (3.6) で与えられる (3.1) の周期解の軌道安定性は同じである。

$p(\cdot, \lambda)$ の不動点 r の安定性を特徴づける条件を求める。

補題 3.6 (Marsden - McCracken [4; Lemma 3.7])

$$\frac{\partial p}{\partial r}(0, 0).$$

より, 必要ならば δ_1 を小にとって $\frac{\partial p}{\partial r}(r, \lambda) > 0$ ($(r, \lambda) \in B_{R^1}(\delta_1) \times B_{R^2}(\delta_1)$) とするようにすると 不動点 r の安定性は $p(\cdot, \lambda)$ の r の近傍の値によって完全に特徴づけられる。 $p(\cdot, \lambda)$ の r の近傍の値の全ての可能な場合は,

$$I(+) \quad r \text{ の近くの } r' > r \text{ に対して } p(r', \lambda) < r'$$

$$II(+) \quad \text{数列 } \{r_k\}_{k=1}^{\infty} \text{ が存在して } r_k \downarrow r \text{ で } p(r_k, \lambda) = r_k$$

- III(+)
I(-)
II(+)
III(-)
- r の近くの $r' > r$ に対して $P(r', \lambda) > r'$
 r の近くの $r' < r$ に対して $P(r', \lambda) > r'$
 数列 $\{r_k\}_{k=1}^{\infty}$ が存在して $r_k \uparrow r$ で $P(r_k, \lambda) = r_k$
 r の近くの $r' < r$ に対して $P(r', \lambda) < r'$
- である。

補題 3.7 $P(\cdot, \lambda)$ の不動点 r の安定性は

(3.7)

	I(+)	II(+)	III(+)
I(-)	漸近安定	安定	不安定
II(-)	安定	安定	不安定
III(-)	不安定	不安定	不安定

この表の読み方は、例えば
 I(+) と I(-) が成立するならば
 不動点 r は 漸近安定である、
 というふうに読む。

§4. 主要結果

補題 3.5 と 補題 3.7 より r に対応する (3.1) の周期解 $(a_1(t), a_2(t))$ の軌道安定性は (3.7) で与えられるが、実は $(a_1(t), a_2(t))$ に対応する (1.1) の周期解 $w(t, r, \lambda) \equiv a_1(t)\varphi_1 + a_2(t)\varphi_2 + z(a_1(t), a_2(t), \lambda)$ ($w(0, r, \lambda) = r\varphi_1 + z(r, 0, \lambda)$) の軌道安定性も表 (3.7) で与えられる。

安定性定理 仮定 1, 2 が成立するとする。(1.1) の周期解 $w(t, r, \lambda)$ ($w(0, r, \lambda) = r\varphi_1 + z(r, 0, \lambda)$) の軌道安定性は、表 (3.7) で与えられる。
 (証明略)

この定理の簡単な系として

分岐定理 仮定 1, 2 が成立するとする。 λ をスカラーとする。このとき (1.1) の定常解 $(0, \lambda)$ が $\lambda = 0$ で安定性と交代すれば $(\lambda, \lambda) = (0, 0)$ から non-trivial な周期解が分岐する。

注意 4.1 $w(t, r, \lambda) \equiv 0$ のときは I(+) (各 II(+), III(+)) が成立するならば I(-) (各 II(-), III(-)) が成立する。

注意 4.2 定常解 $(0, \lambda)$ の安定性は $\operatorname{Re} \kappa(\lambda) = 0$ のときでも表(3.7)によつて与えられる。

周期解 $w(t, r, \lambda)$ の Poincaré 写像の固有値 $\rho(\cdot, \lambda)$ と α 関係は伊藤 [2] を参照。

お詫びと訂正 数理解析研究録中の仮定 2 で $D_x N(0, \lambda) = 0$ と書きましたが, $D_x N(0, 0) = 0$ の誤りです。お詫びして訂正致します。

参考文献

- [1] Crandall, M.G., P.H. Rabinowitz, The Hopf bifurcation theorem in infinite dimensions, Arch. Rational. Mech. Anal., 67 (1977), 53-72.
- [2] 伊藤達夫, 非線形発展方程式の周期解の分岐と安定性, 数理解析研究所研究録 386.
- [3] Krasnoselskii et al., Integral operators in spaces of summable functions, Noordhoff International Publishing (1976).
- [4] Marsden, J.E., M. McCracken, The Hopf Bifurcation and its Applications. Applied mathematical sciences 19, Springer-Verlag, (1976).
- [5] Masuda, K., T. Itoh, On the center manifold theorem, to appear.
- [6] Weinberger, H., On the stability of bifurcating solutions, Nonlinear Analysis, Academic Press, New York (1978), 219-233.

Asymptotic behavior of the solutions of a Stefan problem

宮崎大・工 四ッ谷 晶二

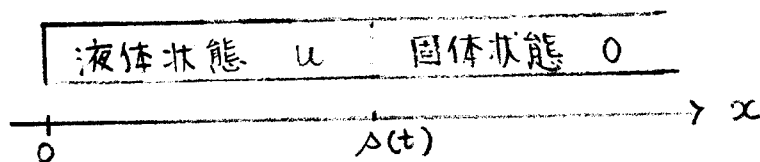
§0. Introduction.

固定端でユニラテラルな境界条件が与えられている次の1次元1相Stefan問題の漸近挙動を調べる。データは $\{l, \varphi\}$ であり求めるものは $(\Delta(t), u(x, t))$ である。

$$\begin{aligned}
 (S) \left\{ \begin{aligned}
 (1) \quad & u_{xx} - u_t = 0 \quad (0 < x < \Delta(t), \quad t > 0), \\
 (2) \quad & u_x(0, t) \in \gamma(u(0, t)) \quad (t > 0), \\
 (3) \quad & u(\Delta(t), t) = 0 \quad (t > 0), \\
 (4) \quad & u(x, 0) = \varphi(x) \geq 0 \quad (0 < x < l), \\
 (5) \quad & \dot{\Delta}(t) = -u_x(\Delta(t), t) \quad (t > 0) \quad \Delta(0) = l \geq 0
 \end{aligned} \right.
 \end{aligned}$$

ここで γ は maximal monotone (極大単調) in $\mathbb{R}$ with $\gamma'(0) \cap [0, \infty] \neq \emptyset$ (定義, 記号は §1 をみよ.)

関数 $u = u(x, t)$ は、ある物質の液体状態の温度分布をあらわし、 $\Delta(t)$ は固体状態と液体状態の境の位置をあらわす。固体状態のところ ($x \geq \Delta(t)$) では、一様に融解温度に達していると仮定している。その温度を0と規格化する。(2) はユニラテラル境界条件とよばれ、境界上での温度制御の問題とか、輻射による non-linear heating 等を含む極めて一般的な境界条件である。(5) は Stefan 条件とよばれ物質が融解することを式にあらわしている。



従来の研究との関連を述べる。(2) が $u_x(0,t) = h(t) \leq 0$ given (Neumann 条件), $u(0,t) = g(t) \geq 0$ given (Dirichlet 条件) のときには, Rubinstein, Friedmann, Cannon, ..., Nogi, ... により解の存在, 一意性, 漸近挙動がくわしく調べられている。しかし (S) の様に (2) が ユニラテラルな境界条件の場合は全く調べられていないと思う。前回のセミナー [9] では, (S) の解の存在と一意性について報告したが, 今回は漸近挙動について述べたい。同時に存在と一意性に関して, $l=0$ のときの結果を改良したので, あわせて紹介する。詳細は [6, 7, 8] にある。

§1. 準備

maximal monotone の定義と必要な性質をのべておく。詳しくは Brézis [1], 高村-小西 [4] を見よ。

γ は $\mathbb{R}$ から $\mathbb{R} \wedge$ の多価写像 ($\mathbb{R}$ の点を $\mathbb{R}$ の部分集合 $\wedge \rightarrow$ 写像) とする。

記号 $D(\gamma) = \{ u \in \mathbb{R} ; \gamma(u) \neq \emptyset \}$ γ の定義域

$\gamma^{-1} : \mathbb{R} \longrightarrow \mathcal{P} \mathbb{R}$ 逆写像
 $\omega \qquad \qquad \qquad \omega$
 $f \qquad \qquad \qquad \gamma^{-1}(f) = \{ u \in \mathbb{R} ; \gamma(u) \ni f \}$

Def. γ が monotone (単調) in $\mathbb{R}$

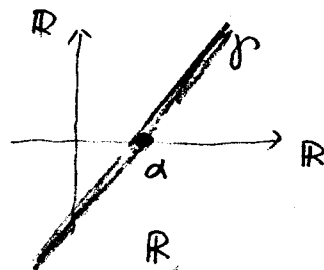
$\Leftrightarrow (f_1 - f_2)(u_1 - u_2) \geq 0, \quad \forall u_1, u_2 \in D(\gamma), \forall f_1 \in \gamma(u_1), \forall f_2 \in \gamma(u_2)$

Def. γ が maximal monotone (極大単調) in $\mathbb{R}$

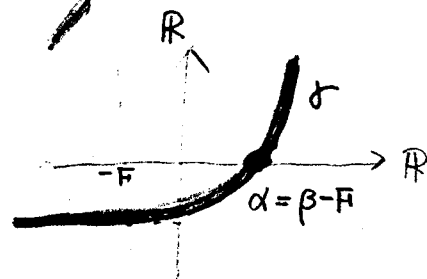
$\Leftrightarrow \gamma$ は monotone であり, $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$ の中のグラフと同視したとき, monotone graph として真の拡張を持たない。

Example 1. $r(u) = u - \alpha$

(2) $u_x(0, t) = u(0, t) - \alpha$ (★ ≡ 棒)

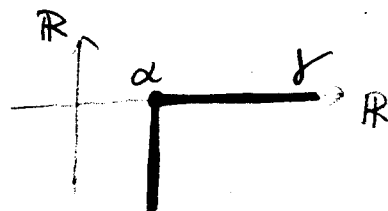


Example 2.
$$r(u) = \begin{cases} (u + F)^+ - \beta^+ & (u > -F) \\ -\beta^+ & (u \leq -F) \end{cases}$$



(輻射, Stefan-Boltzmann の法則)

Example 3.
$$r(u) = \begin{cases} = 0 & (u > \alpha) \\ \leq 0 & (u = \alpha) \end{cases}$$



(2) $u \geq \alpha$, $u_x \leq 0$, $(u - \alpha) \cdot u_x = 0$ (温度制御, Signorini 条件)

Remark 「 $r : m.m \Rightarrow r^{-1}(0)$ は 閉凸集合 in $\mathbb{R}$ 」 に

注意すると (仮) $r : m.m$, $r^{-1}(0) \cap [0, \infty[\neq \emptyset$, よ)

$$\alpha = \min \{ u ; u \geq 0, u \in r^{-1}(0) \}$$

は well-defined かつ $\alpha \geq 0$.

§2. 解の存在と一意性

データに対する仮定 ($l > 0$ のとき)

(A) $\varphi(x) \geq 0$, 有界, a.e. $x \in [0, l]$ が 連続点

Remark. $\varphi \geq 0$ は 1 相を保証する (比較定理より).

記号 $D = \{ (x, t) ; 0 < x \leq \Delta(t), t > 0 \}$

$Z = \{ x \in [0, l] ; x \text{ は } \varphi \text{ の不連続点} \} \times \{ 0 \}$.

Def. (Δ, u) が sol. of (S) .

$\Leftrightarrow$ i) $\Delta(0) = l$, $\Delta(t) > 0$, $\Delta \in C([0, \infty[) \cap C^\infty(]0, \infty[)$,

ii) u は $\bar{D}$ 上有界, $u \in C^\infty(D) \cap C(\bar{D} - Z)$

$$\int_T^T \int_0^{\Delta(t)} u_{xx}^2 dx dt = C_{T, T} < \infty \quad (0 < \forall T < \forall T < \infty)$$

iii) (1), (3), (4), (5) 成立.

iv) a.e. $t \in]0, T[$ に対して $u_x(0, t)$ が存在して (2) をみたす.

Remark. $l = 0$ のとき (4) は省く.

Theorem 1 $[l > 0, \varphi \text{ は (A) をみたす}] \text{ or } [l = 0, \alpha > 0]$

$\Rightarrow \exists$ 1 sol. (Δ, u) of (S)

とくに, δ が一価なときは, $u_x \in C(\bar{D} - \{t=0\})$

Remark 前回のセミナーでは, $l=0$ のとき " $D(x) \subset [0, H]$, $\varphi(0) <]-\infty, 0[$ " という仮定をつけていたが, 今回の " $\alpha > 0$ " は " — " より弱く, $0 \in D(x)$ さえも仮定しなくてよいので改良になっている。Th. 1 が $\exists, 1$ に関する最終的結果である。(例えば " $l=0, \alpha > 0$ " となる問題は sol. をもたないことを証明できる)

Remark. $[l=0, \alpha > 0]$ の仮定のもとで、解の存在を示すには、データ $\{t_0, \varphi \equiv 0\}$ に対する解 (Δ^t, u^t) を使って、 $t \rightarrow 0$ のとき $\Delta^t \rightarrow \exists \Delta, u^t \rightarrow \exists u$ を示し、 (Δ, u) が解であることを確かめる。しかし "—" の様な、都合のよい仮定が無いので計算はかなりめんどうになる。一意性は前回のをそのまま使えることがわかる。

Remark. "—" は満たされないが $[\alpha > 0]$ なら満たす。の例は、たくさんあるが、典型的なものとして §1 の Ex. 3 がある。他には、 $u=0$ で pole をもつ。 $u_x(0, t) = 1 - 1/u(0, t)$ といった境界条件もある。

§3. 漸近挙動

$t \rightarrow \infty$ のとき (S) の解の挙動をしらべる。

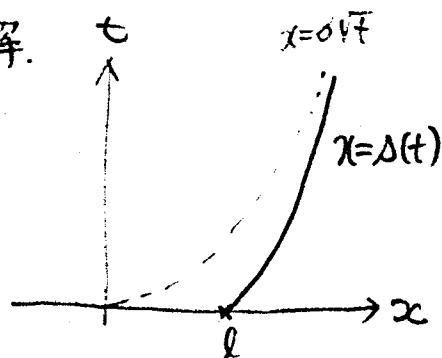
Theorem 2. $\alpha > 0, l \geq 0$

$\Rightarrow$ (i) $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = \alpha$ 広義一様 in $x \in [0, \infty[$,

(ii) $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{\Delta(t)}{\sqrt{t}} = \sigma$

ただし σ は次の方程式の一意的な解。

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n!}{(2n)!} \sigma^{2n} = \alpha$$

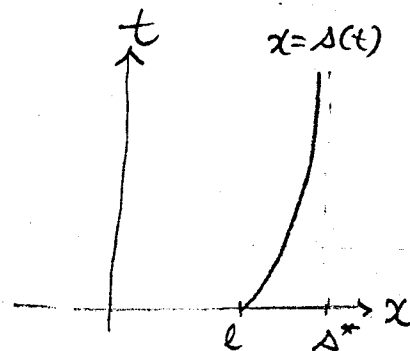


Theorem 3. $\mu = 0, \quad l > 0$

$$\Rightarrow (i) \lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = 0 \quad \text{一様収束}$$

$$(ii) \lim_{t \rightarrow \infty} \Delta(t) = \Delta^*,$$

$$l \leq \Delta^* \leq l + \int_0^l \varphi(x) dx$$



従来の結果と Th. 2, Th. 3 との関連について述べる。
Cannon 等 [2, 3] により, (2) の代りに, $u(0, t) = f(t) \geq 0$ given
(Dirichlet 条件), $u_x(0, t) = h(t) \leq 0$ given (Neumann 条件)
を与えた問題は詳しく述べられている。(山ノ内野本 [5],
p. 43 - p. 49 参照)。Th. 2 を証明する為の key となる
ものとして次の Lemma がある。

Lemma (Cannon - Hill [2])

(1), (2): $u(0, t) = f(t) \geq 0$, (3), (4), (5) なる Stefan prob. の
解を $(\Delta(t), u(x, t))$ とおく。

$$\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \alpha > 0$$

$$\Rightarrow \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{\Delta(t)}{\sqrt{t}} = \sigma,$$

where $\sigma: \sum_{n=1}^{\infty} \frac{n!}{(2n)!} \sigma^{2n} = \alpha$

従って Th. 2 を証明する為には $\lim_{t \rightarrow \infty} u(0, t) = \alpha$
を知ることがポイントとなる。物理的直観からなりそうな気
はするが、実際に証明するのはかなりの議論を必要とする。

Th. 2 の証明の方針

Lemma 1. $\lim_{t \rightarrow \infty} \Delta(t) = \infty$

Lemma 2. $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) \geq \alpha \quad (\forall x \geq 0)$

Lemma 3. $\exists t_0 > 0, \forall t \geq t_0, u(x, t) \leq \alpha \quad (\forall x \geq 0)$

Lemma 4. $\{u(x, t)\}_{t \geq 0} \subset C([0, \infty[)$ 一様有界, 同程度連続.

Remark. $u(x, t)$ は $\alpha \geq \Delta(t)$ ならば zero を拡張しておく。

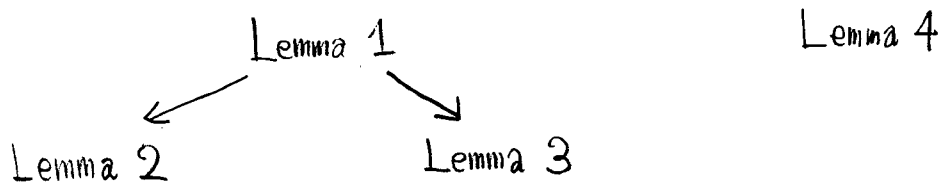
Proof of Theorem 2. Lemma 2, Lemma 3 により

(*) $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = \alpha \quad (\forall x \geq 0)$

よって, Lemma 4 と Ascoli - Arzelà の Th. により, 上の収束は $x \in [0, \infty[$ に関して一様.

(*) と Lemma により $\lim_{t \rightarrow \infty} \Delta(t) / \sqrt{t} = \alpha$ g.e.d.

Remark. Lemma 1 ~ 4 の関連は下図の様になっている。



Th. 3 の証明の方針

適当な比較関数 (ある Stefan prob の解) をみつけて評価する。

参考文献

- [1] H. Brézis, *Opérateurs maximaux monotone et semigroups de contractions dans les espace de Hilbert*, North-Holland (1973).
- [2] J. R. Cannon and C. D. Hill, *Remarks on a Stefan problem*, *Journal of Math. and Mech.* 17 (1967), 433-442.
- [3] J. R. Cannon and M. Primicerio, *Remarks on the one-phase Stefan problem for the heat equation with the flux prescribed on the boundary*, *J. Math. Anal. Appl.*, 35 (1971), 361-373
- [4] 高村-小西, 非線型発展方程式 (岩波講座 基礎数学 解析学Ⅳvii) 岩波書店 (1977).
- [5] 山口-野木, ステファン問題, 産業図書 (1977).
- [6] S. Iotsutani, *Stefan problems with the unilateral boundary condition on the fixed boundary I*, to appear. (1相問題)
- [7] ———, ——— II, to appear (2相問題)
- [8] ———, ——— III, to appear ([6]の改良と漸近挙動)
- [9] ———, #1回発展方程式セミナー「報告集」, (1979), 6-8.

"双曲型"発展方程式に関する加藤の定理の精密化

代田 淳

標題の定理は、最も基本的な定理のひとつであり、歴史的に見ても発展方程式研究の先駆者となったものであるから、読者諸兄も精通しておられることだろう。老練心ながら、初学者、あるいはずっと以前に学ばれて記憶の風化に嘆いておられる方のために、詳しく書かれた参考書をおいておこう。田辺 [10]、増田 [11] である。その応用として「双曲双曲系の初期値問題系」(田辺 [10]、増田 [11] の他に、増田 [12] も参照) について御存知ならば、ここでは十分である。以下、記号、名称などは田辺 [10] に従い、個別に導入するもの以外は特に断りがないことにしよう。

舞台は、Banach 空間 X と、それに稠密に埋め込まれ、それより強い位相を持つ Y である。 $A(t)$ は時間 t に依存して変わる、 X における C 半群の生成素値関数、 $Y \subset D(A(t))$ 、であり、これが主役である。
 "双曲型"発展方程式 $\frac{\partial}{\partial t} u(t) = A(t)u(t) + f(t)$, $u(0) = u_0 \in Y$, が f に適当な条件を課すことにより、解けるのを示すには、族 $\{A(t)\}$ が生成する基本解 $U(t, s)$ と構成すればよかった。これは、 $\Delta = \{(t, s) : t \geq s\}$ とする時、 $U: \Delta \rightarrow B(X) \cap B(Y)$ 強連続 (すなわち、各 $(t, s) \in \Delta$ に対して $U(t, s) \in B(X)$ であり、これを Y に制限して考えれば $B(Y)$ にも属し、さらに双方の位相で $(t, s) \in \Delta$ に限り強連続) であり、 $U(s, s) = I$, $U(t, r)U(r, s) = U(t, s)$, 任意の $u \in Y$ に対して積分方程式

$$U(t, s)u - u = \int_s^t A(\xi)U(\xi, s)u d\xi = \int_s^t U(t, \xi)A(\xi)u d\xi$$

を三項するものとして定義される。

では、 $\{A(t)\}$ の基本解 $U(t, s)$ を構成するにはどうするか。加藤は摂動言論を用いた。すなわち、 $A(t)$ を、容易にその生成する基本解が構成できるような族 $A_n(t)$ に近似し、その生成する基本解 $U_n(t, s)$ が $n \rightarrow \infty$ のとき X, Y 双方において強収束極限を持つことを示したのである ([1] = [10], [11] に紹介されているもの)。ところが、 X における収束

は加藤の仮定からは容易に従う。 $A(t)$ の $B(Y, X)$ ノルム連続性を仮定するからである。この時の近似 $A_n(t)$ は、 $A(t)$ の階段関数近似を採用する。加藤の、この論文における苦心は、 $U(t, s)$ の微分可能性、すなわち、 $U_n(t, s)$ が Y に分けても強収束することを示す仕事であったろう。 $S(t)A(t)S(t)^{-1} = A(t) + B(t)$ を満たす $S(t)$ が存在するその方法は完璧である。かつ、残念なことに その手順は複雑である。従って、私の知る限りに分けても、二つの単純化が現れている (Dorroh [3], 石井 [4])。

石井 [4] の方法について若干触れておこう。彼は、 $A(t)$ の吉田近似の基本解 $\tilde{U}_n(t, s)$ を用いて 加藤の結果の証明を単純化した。それは、Kisynski [9] の思想の流れをくむものと思われる。なぜ 吉田近似を用いると単純化するのだろうか。加藤と石井の方法を比較分析してみると次のことが見えて来る。

	X における収束 (これを用いて) Y における収束 (示す)	
$U_n(t, s)$	trivial	複雑性
$\tilde{U}_n(t, s)$	直接証明はできない。 階段関数近似を補助的に用いる。	単純化

このような理由については、後で多少触れる機会があるだろう。この思想は 八木 [7] に受け継がれて、 $A(t)$ の $B(Y, X)$ ノルム連続仮定を 強連続性 まで弱めることに成功した 小林 [8] の結果は、その証明に分けて見えて来た。

なぜ、小林の中で、理論はそういう方向に化費余計して行ったのだろうか。おそらく、彼は、加藤理論に分けて $U_n(t, s)$ が X の中で強収束する構造があまりに trivial だと感じたに相違ない。そこは他の部分に比べて寧ろよく見える造りだ。もちろん、他がわりとよなやいもあるのだろう。しかし言明は必要だ。

その上、小林におくれることなく石井も同じ方向へと歩んでいた ([5])。

もちろん道は異なっていたが、石井は、 $S(t)$ にもっと重い任務を負わせて、葉生関の突破をはかったのである。つまり、 $S(t)$ に、十分小さな $\alpha > 0$ と 任意の ϵ に応じては $(1 + \alpha S(t))^{-1}$ かつ $B(x)$ の中に存在して
一様有界 という付加条件を言えて、したがって、 $A(t)$ については
"可測" というところまで条件を弱めてしまった。私の知る限り、応用
 例に現われる $S(t)$ は石井に背かない。

加藤の $A(t)$ に書かれた $B(x, X)$ のルム連続条件を、定理を応用する見地
 から見ても多少の不満が生じて来る。対称双曲系の初期値問題

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \sum_{j=1}^n a_j(t, x) \frac{\partial u}{\partial x_j} + b(t, x) u = f(t, x), \quad x \in \mathbb{R}^n,$$

$$u(0, x) = u_0(x),$$

を考慮する時、 $A(t) = - \sum_{j=1}^n a_j(t, x) \frac{\partial}{\partial x_j} - b(t, x)$ であるが、この時、加藤
 のルム連続仮定を導くためには、 $a_j(t, x)$, $b(t, x)$ は x に関して一様
 に t について連続である必要がある。しかし、本当にそれは必要だろうか。
 実は、 t については連続というだけで十分である。ハ本[8]は興味ある
 方法でこれを示している。もちろん、小林[6]あるいは石井[5]の結果を適用
 すれば、それに頼る必要は与えないけれど。又、藤原[13]は、ポテ
 ンシャルが時間依存して変わる Schrödinger 方程式の解を Feynman
 path integral を用いて構成して見せたが、これを発展形式的に取り扱
 おうとすると、加藤のルム連続仮定は極めて不自然な要求を我々に突き
 つける。なお、藤原は、ポテンシャル $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \ni (t, x) \mapsto V(t, x) \in \mathbb{R}$ は
 t に関して可測とだけしただけのために、この理論を扱うには小林[6]
 でも不十分である。そこで、石井[5]、あるいは後述する私の結果
 が立派な余土が残っている。

応用範囲からすると、石井の結果がゆずかではあるが、一層広い感
 がある。ただ、理論的に見るならば、 $S(t)$ に条件を付け加えたために、
 それは、小林のように、加藤の結果の完全な拡張にはなっていない。
 いずれにせよ、ある近似基本解 $u_n(t, x)$ を x へ収束させる方法
 という見方をすれば、どれもそれなりに興味深く、賢者をたのしませること

だろう (正確には, 小林[6] は $u_n(t, s)$ の X における収束性を示していない. それは 八木[7] を待ってなされた).

私はここに, もう一つの結果を報告する. 要するに, 回帰的空間 の 重畳論 と考えていただければいい. 結果から言えば, その場合, $S(t)$ に条件を加えることなく, $A(t)$ については "可測" というところまで条件を弱めることができるのである. 私が執筆したいのは, その結果のみではなく, その方法である. それは全く新しいものである. 標言語的に言うならば, 「近似基本角解 $u_n(t, s)$ の収束性に関する問題を, 考えている空間より 1次元高い空間を導入することによって, 半群の収束性の問題に置き換え, Trotter-カノ藤の定理 ([14] 参照) を考慮し, その生成素の resolvent 収束という問題にまで帰着させて, それを解く」 ということになる. それは問題の単条化である.

もう少し詳しい説明をしよう.

以後, $A_n(t)$ は $A(t)$ の吉田近似を表わすものとする. $u_n(t, s)$ はその基本角解である.

$X = L^p(R; X)$, $Y = L^p(R; Y)$ とおく. ここで $p > 1$ としておく. そうすれば, X が回帰的ならば, X もそうである. この時, Y は X に相対に埋め込まれ, Y の位相は X のそれより強い.

そこで, $(e^{K_n t} f)(t) = u_n(t, t-\delta) f(t-\delta)$ により X, Y に半群を生成する. この時, $u_n(t, s)$ が Δ 全体に定義されていなければ, $A(t), S(t)$ などを条件をそなわぬよう周期的に R 全体に拡張することによって, $u_n(t, s)$ を Δ で考えることにする. この K_n は, 実は $-\frac{\partial}{\partial t} + A_n$ に等しい. ここで $\frac{\partial}{\partial t}$ とは, 平行移動 $f \mapsto f(\cdot + \delta)$ なる半群の生成素である微分であり, A_n は, $(A_n f)(t) = A_n(t) f(t)$ により定義される X における半群の生成素である. これは次のような形式的計算を行えば容易に理解されよう.

$$\begin{aligned} (K f)(t) &= \left[\frac{\partial}{\partial \delta} e^{\delta K} f(t) \right]_{\delta=0} \\ &= \left[\frac{\partial}{\partial \delta} u(t, t-\delta) f(t-\delta) \right]_{\delta=0} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= [-U(t, t-0) \frac{\partial}{\partial(t-0)} f(t-0) + U(t, t-0) A(t-0) f(t-0)]_{0=0} \\
&= -\frac{\partial}{\partial t} f(t) + A(t) f(t)
\end{aligned}$$

上の計算で添字 n は意識的に落とした。それにより、上のことと合わせて次を主張したいのである。もし $A(t)$ の基本解 $U(t, s)$ があれば、それが $\mathcal{E}$ 上に生成する半群の生成素を K とする時、この K は $-\frac{\partial}{\partial t} + A$ の拡張となる。ただ K_n の場合と違って、 A は A_n のように有界ではないから、 $-\frac{\partial}{\partial t} + A$ 自身が半群の生成素 K に等しくなることは望めない。結局から言うと、 K は $(-\frac{\partial}{\partial t} + A) \upharpoonright D(\frac{\partial}{\partial t}) \cap \mathcal{U}$ になる。

私の主張はこうである。すなわち、 $A_n(t)$ の基本解 $U_n(t, s)$ が、 $n \rightarrow \infty$ の時、 X, Y に示して強収束して、それが $A(t)$ の基本解となることと、ある $K \in G(\mathcal{E}) \cap G(\mathcal{U})$ 、 $K \supset -\frac{\partial}{\partial t} + A$ が存在し、 $K_n \xrightarrow{\mathcal{R}} K$ in $\mathcal{E} \& \mathcal{U}$ ($\xrightarrow{\mathcal{R}}$ は resolvent 収束を示す) を成立せしめることは同等である。

上の段階で、上から下への流れは決まれない。しかし、下から上へと逆登ろうとする時、一つの境を越えねばならない。つまり、 $K_n \xrightarrow{\mathcal{R}} K$ から $U_n(t, s)$ の強収束性が導かれることは trivial ではないのである。これは L^p 空間の完備性の証明を応用することによって解決される。その場合、Rubini の定石を忠実に真似する。しかし、その詳細について、ここで触れる余裕はない。

では、 $A(t)$ の $B(Y, X)$ による連続条件を除く加藤の仮定を、上の空間の言葉に書き記しておこう。

$$(*) \quad \begin{cases} \mathcal{U} \subset \mathcal{E}, \quad S: \mathcal{U} \xrightarrow{\sim} \mathcal{E} \text{ (同型写像)}, \\ \mathcal{U} \subset D(A), \quad SAS^{-1} = A + B, \\ S(-\frac{\partial}{\partial t})S^{-1} = -\frac{\partial}{\partial t} + \dot{S}S^{-1} \text{ (ここで、}\dot{S}(t) = \frac{d}{dt}S(t)\text{)}, \end{cases}$$

である。もちろん、 $B, \dot{S}S^{-1} \in B(\mathcal{E})$ である。

次の点に注意を払っていただきたい。まず、こうすると、 $S(t)$ が微分可能という仮定の必要性がよく見えて来る。扱わねばならない作用素は $K_n = -\frac{\partial}{\partial t} + A_n$ なのだから、 S は A のきげんだけをとりついたので、仲介役はつとまらない。 S は $-\frac{\partial}{\partial t}$ にも馴れ親しんでなければならない。次に、上の書き記に示して、 $B(t), \dot{S}(t)$ はともに限して強連続である

必要は全くない。強可測ならばいい。 L^p 空間を導入しているからである。ここにも、この方法の利点がある。如藤[2]は、 $B(t)$, $\dot{S}(t)$ に課した条件をここで緩めるのに、我々にかんがりの労力を強いるけれど、もう汗はかくまい。

ここまでは問題の変形であった。これから、それを解いてゆこう。以後、よく登場して来る角色達に新しい名を与えておく。 $\mathcal{H} = D(\frac{\partial}{\partial t}) \cap \mathcal{H}_0$, $K_0 = (-\frac{\partial}{\partial t} + A) \upharpoonright \mathcal{H}$, $C = \dot{S}S^{-1}$, $B_n = (A+B)_n - A_n$ (ここで、 $(A+B)_n$ は $A+B$ の吉田近似を意味している)。それから、一つ、重要なことを指摘しておく。 $\sup_n \| (K_n - \lambda)^{-1} \|_\infty < \infty$ である。これは(*)に取上げねばならぬものであった。 $U_n(t, s)$ が n に關して一樣に $\|U_n(t, s)\| \leq M e^{\beta(t-s)}$ という評価を持つこと、すなわち、 $A(t)$ の安定性仮定に起因する事実である。

簡単な計算より、 $SA_nS^{-1} = A_n + B_n$, $B_n \rightarrow B$ ($\rightarrow$ は強収束を表わす) が知られる。これ足かもしれないが一言付け加えておこう。こうまく行くのは、 A_n が A の吉田近似だからである。 $A_n(t)$ が $A(t)$ の階段関数近似だったらこうはならない。この辺の事情が、石井[4]において $U_n(t, s)$ の Y での収束性の証明が簡単になったことに関連している。

さて、 $u \in \mathcal{H}$ の時 明らかに $K_n u \rightarrow K_0 u$ であり、又(*)より、

$$\begin{cases} SK_nS^{-1} = K_n + B_n + C, \\ SK_0S^{-1}u = (K_0 + B + C)u, \quad u \in \mathcal{H}, \end{cases}$$

である。従って、 K_n あるいは $K_n + B_n + C$ の resolvent set の共通部分に入るような、十分大きな λ に対して $\text{Range}(K_0 - \lambda)$ が稠密となることを言えば、全ては解決するのである。

これを示そう。実際、 $\text{Range}(K_0 - \lambda)$ の稠密性を仮定すれば、 $u \in \mathcal{H}$ に對して $(K_n - \lambda)^{-1}(K_0 - \lambda)u = (K_n - \lambda)^{-1}(K_0 - K_n)u + u \rightarrow u$ だから $R_\lambda = \lim_{n \rightarrow \infty} (K_n - \lambda)^{-1}$ は存在するか、これは明らかに擬 resolvent ([10], 2章 §3.2 参照) となる。又、 $R_\lambda(K_0 - \lambda) = 1_{\mathcal{H}}$ であるから、 $u \in \mathcal{H}$ に對しては、 $\lambda \rightarrow \infty$ の時 $(1 + \lambda R_\lambda)u = R_\lambda K_0 u \rightarrow 0$, すなわ

ち, $\lim_{\lambda \rightarrow \infty} (-\lambda R_\lambda) = 1$ である. 従って, 稠密に定義された閉作用素 K が存在して $(K-\lambda)^{-1} = R_\lambda$ である ($\because$ [10]). $\therefore$ の時, $(K-\lambda)^{-1}(K_0-\lambda) = 1$ より, $K \supset K_0$ であるから $K \supset \overline{K_0}$ であるから, $\text{Range}(K_0-\lambda)$ が稠密ということより, $K = \overline{K_0}$ も知られる. 従って $S K S^{-1} = K + B + C$ が導かれる ($\because K \in G(\mathcal{X})$ であり, K の核 $\mathcal{N}$ の元についてこの式が成立しているから) である. K_n, K を $\mathcal{H}$ の中で $\mathcal{H}_n$ であると,

$$(K_n - \lambda)^{-1} = S^{-1} (K_n + B_n + C - \lambda)^{-1} S,$$

$$(K - \lambda)^{-1} = S^{-1} (K + B + C - \lambda)^{-1} S,$$

であるから, $K_n \xrightarrow{R} K$, $B_n \rightarrow B$ より, $K_n \xrightarrow{R} K$ in $\mathcal{H}$ も従う.

結局, 残りは, $\text{Range}(K_0 - \lambda)$ が稠密, を示すことである.

そこで初め, $\mathcal{X}$ が回帰的という仮定を言及しよう. 背理法を用いる. 以前のように λ は十分大きな範囲で与える. $\text{Range}(K_0 - \lambda)$ が稠密でないとは定ると, $0 \neq f^* \in \mathcal{X}^*$ が存在して, 任意の $g \in \mathcal{H}$ に対して $((K_0 - \lambda)g, f^*) = 0$ が成立する. この f^* に対して, $\frac{1}{2} \|f^*\|_* \leq |(f, f^*)|$ となる $f \in \mathcal{H}$ を取って来よう. そこで $f_n = (K_n - \lambda)^{-1} f$ とおく. $f_n = S^{-1} (K_n + B_n + C - \lambda)^{-1} S f \in \mathcal{H}_n$ であり, $\sup_n \|f_n\|_{\mathcal{H}_n} < C_0 < \infty$ である. 故に,

$$\begin{aligned} (f, f^*) &= \lim_{n \rightarrow \infty} ((K_n - \lambda) f_n, f^*) \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} ((K_0 - \lambda) f_n, f^*) + \lim_{n \rightarrow \infty} ((A_n - A) f_n, f^*) \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} (A f_n, A^*(I - A^*)^{-1} f^*) \quad (\because A_n \text{ は } A \text{ の右近似的}) \\ &= 0 \quad (\because \|A f_n\|_{\mathcal{X}} \leq \|A\|_{\mathcal{H}_n, \mathcal{X}} \|f_n\|_{\mathcal{H}_n} \leq C_0 \|A\|_{\mathcal{H}_n, \mathcal{X}}; \end{aligned}$$

$\mathcal{X}$ の回帰性より $D(A^*)$ は稠密だから, $A^*(I - A^*)^{-1} \rightarrow 0$)

従って $f^* = 0$, これは矛盾である.

なお, 実は, 加藤 [17], [22] の仮定や 石井 [5] の仮定から, それを $\mathcal{X}$ の言葉に書き直することによって, 上同様に $\text{Range}(K_0 - \lambda)$ の稠密性を示すこともできる. その証明は簡潔であり, 代数的な周知と無機性を帯びていて面白いのだが, 手を抜いてここでは実行しおせない. 代いたって手間は取らないのだが, それは おそらく, 石井 [5] と, 加藤

理論の別証を行なった石井 [4] を, 1次元高い所から見た情景の描写になるだろうから, それと本質的な差はあまりないだろう. それでも, 高い所からの眺望は実にいい.

残念なことには, 小林 [6] = ハホ [7] の結果は, まだ私の理論の範囲にはおさまらない. やつては, 過去の賢人が言うように, 「自然は単純を好む」 だろうか.

終り.

参考文献

- [1] T. Kato, Linear evolution equations of "hyperbolic" type, J. Fac. Sci. Univ. Tokyo, Sec. I, 17 (1970), 241-258
- [2] T. Kato, Linear evolution equations of "hyperbolic" type, II, J. Math. Soc. Japan, 25 (1973), 648-666
- [3] J.R. Dorroh, A simplified proof of a theorem of Kato on linear evolution equations, J. Math. Soc. Japan 27 (1975), 474-478
- [4] S. Ishii, An approach to linear hyperbolic evolution equations by the Yosida approximation method, Proc. Japan Acad. 64, Ser A (1978) 17-20
- [5] S. Ishii, Linear evolution equations $du/dt + A(t)u = 0$: a case where $A(t)$ is strongly measurable, to appear
- [6] K. Kobayasi, On a theorem for linear evolution equations of hyperbolic type, J. Math. Soc. Japan 31 (1979), 647-654
- [7] A. Yagi, Remarks on proof of a theorem of Kato and Kobayasi on linear evolution equations, Osaka J. Math. 17 (1980), 233-244
- [8] A. Yagi, On a class of linear evolution equations of "hyperbolic" type in reflexive Banach spaces, Osaka J. Math. 16 (1979), 301-315

- [9] J. Kiszyński, Sur les opérateurs de Green des problèmes de Cauchy abstraits, *Studia Math.*, 23 (1963/4), 285-328
- [10] 田辺広士成, 発展方程式, 岩波, 1975
- [11] 増田久尔, 発展方程式, 紀伊国屋, 1975
- [12] 溝畑 茂, 偏微分方程式, 岩波, 1966
- [13] D. Fujiwara, A construction of the fundamental solution for the Schrödinger equation, to appear in *J. d'Analyse Mathématique*.
- [14] T. Kato, Perturbation theory for linear operators, Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg, New York, 1966

半線型発展方程式に応ずる非線型半群について

福田賢一

1. 序. Banach 空間 X において, 次の半線型発展方程式の Cauchy 問題

$$(CP: x) \quad \begin{cases} \frac{d}{dt} u(t; x) = [A + F] u(t; x) \\ u(t; x) = x, \end{cases}$$

を考える。ここで A は C_0 -半群 $\{T(t)\}$ の infinitesimal generator とする。 F は local Lipschitz, すなわち

$$(F) \quad \begin{cases} \forall C > 0 \quad \exists f(C) > 0 \text{ s.t.} \\ \|Fx - Fy\| \leq f(C) \|x - y\| \quad (\|x\|, \|y\| \leq C) \end{cases}$$

とする。

本文の目的は $A + F$ より $(CP: x)$ に応ずる非線型半群 $S(t)$ を構成しその性質を調べる事である。

しかし、 F は local Lipschitz でしかないから、どの様に $\omega > 0$ を取っても $A + F - \omega$ は dissipative とはならない。

また $(CP: x)$ の mild solution, すなわち 積分方程式

$$(IE: x) \quad u(t; x) = T(t)x + \int_0^t T(t-s) F u(s; x) ds$$

の解は global に存在するとは限らず、有限な t で "blow-up" しているかもしれない。この事について

は Segal の結果 (Ann. Math. 78 (1963))

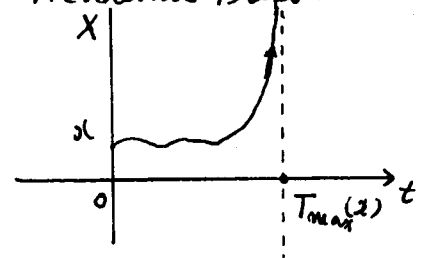
『各 $x \in X$ について 積分方程式 (IE: x) の解 $u(t; x)$ が存在する最大区間 $[0, T_{\max}(x))$ が定まり, もし $T_{\max}(x) < \infty$

ならば $u(t; x) \rightarrow \infty$ ($t \nearrow T_{\max}(x)$).』

が知られている。またこの様な現象の起る具体例として

は Ball の論文 (Nonlinear Evolution Eq., Academic Press 1977 p180 ~ p205) など"を参照。

以上の事情から今までに知られている結果は応用できない。



さて Cauchy 問題 (CP: x) の discrete version として次の差分系

$$(DS: x)_\lambda \quad \begin{cases} [u_\lambda^m - u_\lambda^{m-1}] / \lambda = [A + F] u_\lambda^m \\ u_\lambda^0 = x, \quad 0 < \lambda \end{cases}$$

を考える。これは次の同値な

$$(DI: x)_\lambda \quad u_\lambda^m = (I - \lambda A)^{-m} x + \lambda \sum_{i=1}^m (I - \lambda A)^{-m+i-1} F u_\lambda^i$$

に変形できる。これにより $(DS: x)_\lambda$ ((IE: x) $_\lambda$) は積分方程式 (IE: x) の discrete version とも見なせる。

本文では, 積分方程式 (IE: x) の解 $u(t; x)$ が差分系 $(DS: x)_\lambda$ の解 u_λ^m で近似される事を示し, 最終的に $S(t)$ がよく知られた Exponential Formula で表現される事を示す。また応用として, F が連続的 Fréchet 微分可能であるならば $S(t)$ もそうであり, $S(t)x$ ($x \in D(A)$) が

$(CP: x)$ の C^1 -solution を与える事などを示す。

A, F が time に depend する場合. すなわち

$$(CP: s, x) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{dt} u(t; s, x) = [A(t) + F(t)] u(t; s, x) \\ u(s; s, x) = x \end{array} \right.$$

の場合についても考える。そこで $A(t), F(t)$ は

$$(A) \quad \left\{ \begin{array}{l} A(t) \text{ は linear evolution op } U(t, s) \text{ の } t \text{ におけ} \\ \text{る i.g. で } U(t, s) \text{ は } A(t) \text{ で} \\ U(t, s) = \lim_{\lambda \rightarrow 0+} \prod_{i=1}^{[(t-s)/\lambda]} [I - \lambda A(s+i\lambda)]^{-1} x \quad (\text{一樣}) \end{array} \right.$$

$$(F) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{各 } x \text{ について } t \mapsto F(t)x \text{ は連続, } F(t): X \rightarrow X \text{ は} \\ t \text{ について一樣な local Lipschitzian, すなわち} \\ \forall C > 0 \quad \forall T > 0 \quad \exists f(C, T) > 0 \text{ s.t.} \\ \|F(t)x - F(t)y\| \leq f(C, T) \|x - y\| \quad \left(\begin{array}{l} \|x\|, \|y\| \leq C \\ t \in [0, T] \end{array} \right) \end{array} \right.$$

この場合 $(CP: s, x)$ の mild solution は

$$(IE: s, x) \quad u(t; s, x) = U(t, s)x + \int_s^t U(t, \xi) F(\xi) u(\xi; s, x) d\xi$$

の解として与えられ 差分としては

$$(DS: s, x)_\lambda \quad \left\{ \begin{array}{l} [u_\lambda^m - u_\lambda^{m-1}] / \lambda = [A(s+m\lambda) + F(s+m\lambda)] u_\lambda^m \\ u_\lambda^0 = x \end{array} \right.$$

$$(IE: s, x)_\lambda \quad u_\lambda^m = \prod_{i=1}^m (I - \lambda A(s+i\lambda))^{-1} + \lambda \sum_{i=1}^m \prod_{j=1}^m [I - \lambda A(s+j\lambda)]^{-1} F(s+i\lambda) u_\lambda^{i-1}$$

を考える。この場合 $t \mapsto [A(t) + F(t)]x$ には Lipschitz 連続性は仮定していない。

2. 近似. 議論はほぼ parallel に進むので time に depend しない場合, つまり $(DS: x)$ についてのみ述べる。

まず, 半群 $\{T(t)\}$ の type を $\omega \geq 0$ とする。すなわち

$$\|T(t)\| \leq e^{\omega t}$$

とする。また 差分系 $(DS: x)_\lambda$ の解 u_λ を step function と見て

$$u_\lambda(t: x) = u_\lambda^{[t/\lambda]}$$

と書き換える。最初に $(DS: x)_\lambda$ が local に解け, しかも x, λ について一様性の有る事を示。

Lemma 1. 任意の $r > 0$ に定数 $\delta(r) > 0$ が取れ $(DS: x)_\lambda$ ($\|x\| \leq r, 0 < \lambda < 1/\omega$) は $[0, \delta(r)]$ 上で一様有界な解の族 $\{u_\lambda(\cdot: x) \mid \|x\| \leq r, 0 < \lambda < 1/\omega\}$ を持つ。

(Proof) $T > 0$ を一つ取り, $E = \exp(2\omega T)$, $C = 2Er$ とし $G = \|F(0)\|$ とおき,

$$\delta(r) = \min \{ [2Ef(C)]^{-1}, [EC^{-1} - r][G + f(C)C]^{-1}, T \}$$

とおく。Step function $u_{\lambda, m}(t)$ ($t \in [0, \delta(r)]$) を inductive に

$$u_{\lambda, 0}(t) \equiv x \quad (\|x\| \leq r)$$

$$u_{\lambda, m}(t) \equiv (I - \lambda A)^{-[t/\lambda]} x + \lambda \sum_{i=1}^{[t/\lambda]} (I - \lambda A)^{-[t/\lambda] + i - 1} \cdot F \cdot u_{\lambda, m}(i\lambda)$$

と定める。 $\|u_{\lambda, m-1}(t)\| \leq C$ ($t \in [0, \delta(r)]$) とすると

$$\|u_{\lambda,m}(t)\| \leq Er + \delta(r)E[f(C)C + G] \leq C \quad (t \in [0, \delta(r)])$$

$\|x\| \leq r \leq C$ より すべての m について $\|u_{\lambda,m}(t)\| \leq C$ となり

$$\|u_{\lambda,m}(t) - u_{\lambda,m-1}(t)\| \leq \delta(r)E f(C) \|u_{\lambda,m-1}(t) - u_{\lambda,m-2}(t)\|$$

となる。 $\delta(r)E f(C) \leq 1/2$ ゆえ $u_{\lambda,m}(t)$ は $[0, \delta(r)]$ 上で一様収束し、 $(DS:x)_\lambda$ の解 $u_\lambda(t;x)$ を定める。 また

族 $\{u_\lambda(\cdot;x) \mid \|x\| \leq r, 0 < \lambda < 1/2\}$ が $[0, \delta(r)]$ 上で一様有界となる。 Q.E.D

Lemma 1. より 各 x について、次の様な $\Delta(x) > 0$ が定まる。

$$\Delta(x) = \sup \left\{ \delta \left| \begin{array}{l} \text{十分小さい } \lambda_0 > 0 \text{ に對し,} \\ (DS:x)_\lambda \ (0 < \lambda < \lambda_0) \text{ が } [0, \delta] \text{ 上で一様} \\ \text{有界な解の族 } \{u_\lambda(\cdot;x) \mid 0 < \lambda < \lambda_0\} \text{ を持つ。} \end{array} \right. \right\}$$

Lemma 2. $[0, \Delta(x)) \cap [0, T_{\max}(x))$ の compact sub-interval 上で 差分系 $(DS:x)_\lambda$ の解 $u_\lambda(\cdot;x)$ は 積分方程式 $(IE:x)$ の解 $u(t;x)$ に一様収束する。 ($\lambda \downarrow 0$) .

(Proof) $s < \min\{\Delta(x), T_{\max}(x)\}$ とすると $[0, s]$ 上で一様有界な族 $\{u_\lambda(\cdot;x) \mid 0 < \lambda < \lambda_0\}$ と $(IE:x)$ の解 $u(\cdot;x)$ がある。 まず $u_\lambda(t;x)$ は

$$u_\lambda(t;x) = (I - \lambda A)^{-[t/\lambda]} x + \int_\lambda^{[t/\lambda]\lambda + \lambda} (I - \lambda A)^{-(t/\lambda)\lambda - [\xi/\lambda] + 1} F u_\lambda(\xi;x) d\xi$$

と表わせる。 以下より積分不等式

$$\|u(t;x) - u_\lambda(t;x)\| \leq K_\lambda + L \int_0^t \|u(\xi;x) - u_\lambda(\xi;x)\| d\xi$$

を導く。ただし K_λ, L は定数, $K_\lambda \rightarrow 0 (\lambda \rightarrow 0+)$ 。ここで Gronwall 式の評価を行い, 一様収束を示す。詳細は省略 (Q.E.D.)

Theorem 3. 積分方程式 $(IE:x)$ ($(IE:s,x)$) の解は, その存在する最大区間 $[0, T_{\max}(x)]$ ($[0, T_{\max}(s,x)]$) の compact subinterval 上で 差分系 $(DS:x)_\lambda$ ($(DS:s,x)_\lambda$) の解で一様に近似される。

(proof) time に depend しない場合についてのみ示す。

Lemma 2. より $\Delta(x) \geq T_{\max}(x)$ が示される。よい。 $\Delta(x) < T_{\max}(x)$ として矛盾を導く。 $C = 2 \sup \{ \|u(t,x)\| \mid t \in [0, \Delta(x)] \}$ とおき, $s_\lambda = [(\Delta(x) - \frac{1}{2}\delta(C))/\lambda] \lambda + \lambda$,

$$x_\lambda = u_\lambda(s_\lambda; x)$$

とおく。このとき十分小さい λ_0 について $\|x_\lambda\| \leq$ となる。よって 差分系 $(DS:x_\lambda)_\lambda$ を考えると $[0, \delta(C)]$ 上で一様有界な解の族 $\{u_\lambda(\cdot; x_\lambda) \mid 0 < \lambda < \lambda_0\}$ が有る。ここで

$$\hat{u}_\lambda(t;x) = \begin{cases} u_\lambda(t,x) & , \\ u_\lambda(t-s_\lambda; x) & s_\lambda \leq t \leq s_\lambda + \delta(C) \end{cases}$$

とおくと, $s_\lambda + \delta(C) \geq \Delta(x) + \frac{1}{2}\delta(C)$ となっているから

$\{\hat{u}_\lambda(\cdot; x)\}$ は $[0, \Delta(x) + \frac{1}{2}\delta(C)]$ 上の一様有界な $(DS:x)_\lambda$ 解の族。これは $\Delta(x)$ の定義に矛盾 (Q.E.D.)

実際には $\Delta(x) = T_{\max}(x)$ が示される。

$S(t)$ の exponential formula について考える。いま

$T < T_{\max}(x) (= \Delta(x))$ とすると十分小さい λ_0 で $(DS: x)_\lambda$ の解 u_λ^m は $\|u_\lambda^m\| \leq C$ ($m \in [0, T], 0 < \lambda < \lambda_0$) となる。

F の $\{x \mid \|x\| \leq C\}$ の制限を F_c とすれば $(DS: x)_\lambda$ は

$$(I - \lambda A - \lambda F_c) u_\lambda^m = u_\lambda^{m-1}, \quad u_\lambda^0 = x$$

となり $\lambda_0 < (\omega + f(c))^{-1}$ とすれば

$$u_\lambda^m = (I - \lambda A - \lambda F_c)^{-m} x$$

となり、収束は Theorem 3 で保証されているから

$$(EF) \quad S(t)x = \lim_{m \rightarrow \infty} (I - \lambda A - \lambda F_c)^{-m} x \quad (t \in [0, T_{\max}(x)])$$

と表わせる。また同様に time depend の場合, すなわち $(CP: s, x)$ に応ずる解作用素 $V(t, s)$ (nonli. evolution op)

$$V(t, s)x = \lim_{\lambda \rightarrow 0+} \prod_{i=1}^{[t-s)/\lambda]} (I - \lambda A(s+i\lambda) - \lambda F(s+i\lambda))^{-1} x$$

と表わせる。この場合, $t \mapsto [A(t) + F(t)]x$ は Lipschitz 連続性は仮定していない。

$S(t)$ の性質について考える。まず "domain $D(S(t))$ は X 全体とはならず" t に依存する。また $D(S(t))$ は X の open set である事が示される。次に, $t \mapsto S(t)x$ は連続であり, 各 t について $S(t)$ は local Lipschitzian, すなわち

$$\forall c > 0 \quad \forall T > 0 \quad \exists \omega(c, T) > 0 \quad \text{s.t.}$$

$$\|S(t)x - S(t)y\| \leq e^{\omega(c, T)t} \|x - y\|$$

$$(t \in [0, T]; \|x\|, \|y\| \leq c)$$

となる。

3. 応用. 前章の Theorem 3 及び $S(t)$ が (EF) で表現される事の応用として.

Theorem $F: X \rightarrow X$ が連続的 Fréchet 微分可能とすると $S(t)$ もそうなり, また $S(t)x$ ($x \in D(A)$) は Cauchy 問題 $(CP: x)$ の C^1 -solution を与える。

を示す。(一般には, F が Lipschitz であっても, $S(t)x$ の t についての微分可能性は保証されない。)

F の x における (F) -derivative を $dF(x)$ と表わす, すなわち $F(x+w) - Fx = dF(x)w + o(\|w\|)$ 。

また $J_\lambda = (I - \lambda A - \lambda F_c)^{-1}$ と表わす。

Lemma 3.1. $x \mapsto (I - \lambda A - \lambda F_c)^{-1}x$ は連続的 Fréchet 微分可能

(Proof) $x = [I - \lambda A - \lambda F_c] J_\lambda x$ より

$$\begin{aligned} w &= (I - \lambda A - \lambda F_c) J_\lambda(x+w) - (I - \lambda A - \lambda F_c) J_\lambda x \\ &= (I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda x))(J_\lambda(x+w) - J_\lambda x) \\ &\quad + o(\|J_\lambda(x+w) - J_\lambda x\|) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{よって } J_\lambda(x+w) - J_\lambda x &= [I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda x)]^{-1} w \\ &\quad + \lambda [\dots]^{-1} o(\|J_\lambda(x+w) - J_\lambda x\|) \end{aligned}$$

ただし $\lambda < [\omega + f(c)]^{-1}$. 故により J_λ は (F) -微分可能

$$\begin{aligned} \text{また } \|[I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda x)]^{-1} - [I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda y)]^{-1}\| \\ \leq (1 - \lambda \omega_c)^{-2} \|dF(J_\lambda x) - dF(J_\lambda y)\| \end{aligned}$$

よって $dJ_\lambda(x) = [I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda x)]^{-1}$ は連続, よって

$J_\lambda = [I - \lambda A - \lambda F_c]^{-1}$ の積は連続的 Fréchet 微分可能
(Q.E.D.)

上の Lemma より $J_\lambda^m = (I - \lambda A - \lambda F_c)^{-1}$ の (F) 微分は

$$J_\lambda^m(x+w) - J_\lambda^m x = \prod_{i=1}^m (I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda^i x))^{-1} w + o_\lambda^m(\|w\|)$$

で与えられる。 $m = [t/\lambda]$ とし $\lambda \rightarrow 0+$ とすれば上式の左辺は $S(t)(x+w) - S(t)x$ に収束する。また $o_\lambda^m(\|w\|)$ は $\sup_{\lambda, t} o_\lambda^{[t/\lambda]}(\|w\|) = o(\|w\|)$ を示す事ができる。(詳細略)。よって $\lim_{\lambda \rightarrow 0+} \prod_{i=1}^{[t/\lambda]} (I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda^i x))^{-1} x$ が存在し, bounded linear op. を定める事を示せばよい。

簡単な計算により

$$\begin{aligned} & \left\| \prod_{i=1}^m (I - \lambda A - \lambda dF(J_\lambda^i x))^{-1} - \prod_{i=1}^m (I - \lambda A - \lambda dF(S(i\lambda)x))^{-1} \right\| \\ & \leq (1 - \lambda \omega_c)^{-2m} \lambda \sum_{i=1}^m \|dF(J_\lambda^i x) - dF(S(i\lambda)x)\| \end{aligned}$$

$\rightarrow 0 \quad (m\lambda \in [0, T], \lambda \rightarrow 0+)$ が示される。

よって $w_\lambda^m = \prod_{i=1}^m [I - \lambda A - \lambda dF(S(i\lambda))]^{-1} w$ について考えればよい。 w_λ^m は差分系

$$(W)_\lambda \quad \begin{cases} [w_\lambda^m - w_\lambda^{m-1}]/\lambda = [A + dF(S(i\lambda))] w_\lambda^m \\ w_\lambda^0 = w \end{cases}$$

を満す。さらにこれは Cauchy 問題

$$(CPW) \quad \begin{cases} \frac{d}{dt} w(t) = (A + dF(S(t))) w(t) \\ w(0) = w \end{cases}$$

の discrete version として見なせる。よって前章の Theorem 3 を用いれば, w_λ^m の収束が言え,

$$dS(t)(x)w = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \prod_{i=1}^{[t/\lambda]} (I - \lambda A - \lambda dF(J_{\lambda}^i x))^{-1} x$$

と与えられる。

写像 $(t, x, w) \mapsto dS(t)(x)$ の連続である事が示される。(詳細は略) 次に $S(t)x$ ($x \in D(A)$) を考える。

$$[S(t+h)x - S(t)x]/h = dS(t)(x)[S(h)x - x]/h + o(\|S(h)x - x\|)/h, \quad h > 0$$

$$\text{さて } [S(h)x - x]h^{-1} = [T(h)x - x]h^{-1} + h^{-1} \int_0^h T(h-\xi) F u(\xi; x) d\xi$$

右辺第1項は Ax , 第2項は Fx に行く。

$$\text{よって } \frac{d}{dt} S(t)x = dS(t)(x)(A+F)x$$

これは $S(t)x$ ($x \in D(A)$) が C^1 -級である事を示している。

また

$$[S(t+h)x - S(t)x]/h = h^{-1} [T(h) - I] S(t)x + h^{-1} \int_t^{t+h} T_{t+h-\xi} F S(\xi)x d\xi$$

$h \rightarrow 0+$ とすれば左辺は $\frac{d}{dt} S(t)x$ となっており
また右辺第2項は常に $F S(t)x$ に収束する。よって右辺第1項は $A S(t)x$ に行く事となる。

以上より $x \in D(A)$ のとき

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} S(t)x &= dS(t)(x)(A+F)x \\ &= (A+F)x. \end{aligned}$$

(終)

Volterra 型 半線型 拡散方程式 について

山田 義雄 名大・理.

1 序

Volterra [7] は、数種の生物間の生存競争を数学的モデルとした著書の中で、特に、prey と predator の間の相互作用を記述する方程式として、

$$\begin{cases} \frac{u_x}{x} = a - bu \\ \frac{v_x}{x} = -p + \int_0^x f(x-s)u(s)ds \end{cases}$$

の形の微積分方程式系を提起した。但し、 u, v はそれぞれ、prey, predator の個体密度を表す。通常、よく知られているモデルは $\int_0^x f(x-s)u(s)ds$ を $f(x)u$ の形で置き換えたものであるが、Volterra は u を x として、 v の新個体が生まれるまでの期間 (e.g. 妊娠期間) が あることを考慮したわけである。 v の変化に対しては過去の履歴が、“遅れ”をもて影響するわけであるが、 u は v に食べられると同時に個体消滅してほうから過去の履歴は影響しない。

Volterra 以来、この方面での研究は、Cushing [1] によって精力的にされてきた。しかし、拡散効果を考慮に入れた、偏微分方程式の研究は殆どなされていない。今、上の系に拡散効果を加え、拡散方程式の系と扱うこともできるが、自明に近いようなことしかわからない。とりわけ、積分項が “hereditary term” として如何なる影響を及ぼすのか、なかなか把握しにくい。

そこで、問題を単純にして、系ではなく、単独の形で扱ってみよう。 Ω を滑らかな境界 $\partial\Omega$ をもつ R^n の有界領域とする。ある単一種の生物が Ω の中で生息し、次の方程式に従っているものとする： $u = u(x, t)$ を個体密度とすると、 u は

$$(P) \begin{cases} u_t = \Delta u + u(a - bu - \int_0^t f(t-s)u(s)ds), & x \in \Omega, t \geq 0 \\ \frac{\partial u}{\partial n} = 0 & x \in \partial\Omega, t \geq 0 \\ u(x, 0) = u_0(x) \geq 0 (\neq 0), & x \in \Omega \end{cases}$$

をみたすとする。ここで、 $a, b \geq 0$ 定数、 $f(t) \geq 0$, 滑らかな関数、 $u_0 \geq 0$ も $\bar{\Omega}$ 上の滑らかな関数で $\frac{\partial u_0}{\partial n}|_{\partial\Omega} = 0$ をみたす。方程式は 114 ゆる 成長方程式の logistic term を non-delay term bu と delay term $\int_0^t f(t-s)u(s)ds \equiv f * u(t)$ に分けて考えたものである。この問題 (P) に対し、最近、Schiavino [6] が扱い、

$$\left(\begin{array}{l} \min \{u_0(x); x \in \bar{\Omega}\} > 0, \quad f(t) \searrow 0 \text{ decreasing} \\ \alpha \equiv \int_0^\infty f(t)dt < b \end{array} \right)$$

の条件下で、(P) の解 u は

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = \frac{a}{b + \alpha} \quad \text{uniformly for } x \in \bar{\Omega}$$

となることを示した。

彼の結果は、粗く言えば、delay term の影響が “大きくない” 場合には、通常の成長方程式に類似の結果が得られるということだ。生態学的に眺めた結果として、そんなに面白くないし、delay term 自身がどのような効果を持つかは明確にしている。

我々は、問題 (P) を考えるに当り、次の二点を主要目標とする。

1° (P) の解 u の $t \rightarrow \infty$ での挙動を調べる事。(Schiavino の結果を拡張する。)

2° delay term は如何なる影響を及ぼすか？

この二点を念頭に入れておくが、以下の議論の詳細は、論文 [8] を参照してほしい。

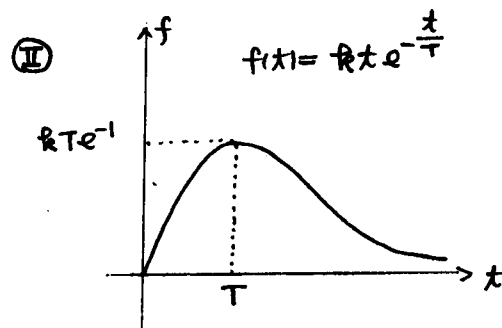
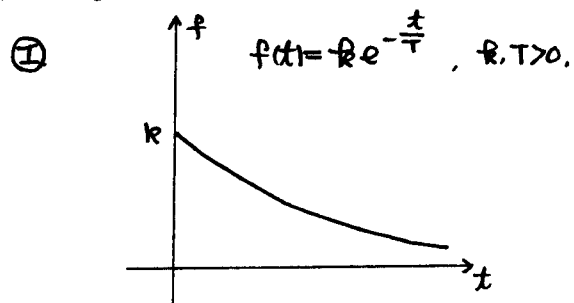
2. Kernel について.

(P) における f については 次のような仮定をおく。

(仮定) $f \geq 0$ ($\neq 0$), smooth, $f \in L^1(0, \infty)$, $tf \in L^1(0, \infty)$.

以下では, $\alpha \equiv \int_0^\infty f(t) dt$ とおく. kernel function f の例として

次のような 2 つのタイプが代表的である.



Cushing は ① のタイプの kernel を "weak" delay kernel, ② のタイプの kernel を "strong" delay kernel と呼んでいる. 明確な用語を定義しよう. $f \in L^1(0, \infty)$ の Laplace 変換を次で定義する.

$$f^*(p) = \int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt, \quad \operatorname{Re} p \geq 0.$$

定義 $f \in L^1(0, \infty)$ かつ $\operatorname{Re} f^*(i\eta) \geq 0$ for $\forall \eta \in \mathbb{R}$ をみたすとき f は positive kernel といふ. 更に, ある $r > 0$ が存在して, $\operatorname{Re} f^*(i\eta) \geq \frac{r}{1+\eta^2}$ for $\forall \eta \in \mathbb{R}$ かつ成立すれば, f は strongly positive kernel といふ.

例えば ① のタイプ

$$f(t) = ke^{-\frac{t}{T}} \Rightarrow \operatorname{Re} f^*(i\eta) = \frac{kT}{1+\eta^2 T^2}$$

であり, strongly positive kernel である. 一方 ② のタイプ

$$f(t) = kTe^{-\frac{t}{T}} \Rightarrow \operatorname{Re} f^*(i\eta) = \frac{kT^2(1-\eta^2 T^2)}{(1+\eta^2 T^2)^2} \geq -\frac{kT^2}{8}$$

であり, これは positive kernel ではない. 一般に, $f \in C^2[0, \infty) \cap L^1(0, \infty)$ かつ

$$(-1)^k f^{(k)}(t) \geq 0, \quad k=0, 1, 2,$$

(non-negative, non-increasing, convex) であるとき, f は strongly positive kernel であることが知られている (cf. Nohel-Shea [4]).

positive kernel の概念の導入により, どのような利益があるかは, 次の

補題より、明らかとなる。

補題 2.1. $f \in L^1(0, \infty)$, $u \in L^2_{loc}(0, \infty; L^2(\Omega))$ とする. $\forall T > 0$ に対して

$$\int_0^T (f * u(t), u(t)) dt = \int_{-\infty}^{\infty} \operatorname{Re} f^*(i\eta) \|\hat{u}_T(\eta)\|^2 d\eta$$

が成立する. 但し, $(\cdot, \cdot) = L^2(\Omega)$ -内積, $\|\cdot\| = L^2(\Omega)$ -ノルム.

$$u_T(x, t) = \begin{cases} u(x, t) & \text{if } t \in [0, T] \\ 0 & \text{if } t \in (-\infty, \infty) \setminus [0, T] \end{cases}$$

$$\hat{u}_T(x, \eta) = (2\pi)^{-\frac{1}{2}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i\eta t} u_T(x, t) dt.$$

3. 漸近挙動. $b > 0$ の場合.

$b > 0$ の場合. (P) を考える. 半線型放物型方程式に対する初期値・境界値問題であるから、局所解の存在、一意性については問題ない。大域解が存在するか、又、存在するとすれば、 $t \rightarrow \infty$ までいかに有界となるかが問題となる。しかし、初期データが非負であるから、比較定理より次の結果が成立する。

定理 3.1. (P) は次をみたす (一意的) 大域解 u を持つ。

$$0 \leq u(x, t) \leq M \equiv \max \left\{ \|u_0\|_{\infty}, \frac{a}{\alpha} \right\}, \quad x \in \bar{\Omega}, t \geq 0.$$

$$|\operatorname{grad} u(x, t)| \leq M, \quad x \in \bar{\Omega}, t \geq 0.$$

但し, $\|\cdot\|_{\infty} = \sup$ -norm, M はある正定数.

更に, $u(x, t) > 0$ if $x \in \bar{\Omega}, t > 0$.

定理 3.1 により、有界な大域解が存在するから、 $t \rightarrow \infty$ での挙動を考えよう。

定理 3.2.

$\beta = \inf \{ \operatorname{Re} f^*(im) ; m \in \mathbb{R} \}$ とおく.

$\beta + \beta > 0$ ならば

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = \frac{a}{\beta + a} \quad \text{uniformly for } x \in \overline{\Omega}$$

が成立する.

証明の概略

$a = 0$ の場合は 自明であるから. $a > 0$ の場合を考える.

$u^* \equiv \frac{a}{\beta + a}$ とおく. 非負関数

$$E_0(u) \equiv \int_{\Omega} \left\{ u(x) - u^* - u^* \log \frac{u(x)}{u^*} \right\} dx$$

を定義する. 方程式は u^* を用いて

$$u_t = \Delta u + u \left\{ -\beta(u - u^*) - f^*(u - u^*) + \int_t^{\infty} f(s) ds \cdot u^* \right\}$$

と書改められるから. $E_0(u(t))$ を t について微分すれば,

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} E_0(u(t)) &= \int_{\Omega} u_t \left(1 - \frac{u^*}{u} \right) dx \\ &= - \int_{\Omega} u^* \cdot \frac{|\operatorname{grad} u|^2}{u^2} dx - \beta \|u(t) - u^*\|^2 - (f^*(u - u^*)(t), u(t) - u^*) \\ &\quad + \int_t^{\infty} f(s) ds (u^*, u(t) - u^*) \end{aligned}$$

となる. これを t について積分すれば, $\beta + \beta > 0$ であることと補題 2.1 を用いて

$$\|u(t) - u^*\|^2, \quad \|\operatorname{grad} u(t)\|^2 \in L^1(0, \infty)$$

となることがわかる. 後は 例 2.1. Mimura-Nishida [3] の論法を用いて,

$\|u(t) - u^*\|, \quad \|\operatorname{grad} u(t)\|$ が t について $[0, \infty)$ 上 一様連続であることが

わかる. よて

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \|u(t) - u^*\| = \lim_{t \rightarrow \infty} \|\operatorname{grad} u(t)\| = 0.$$

定理 3.1 の結果と, $L^p(\Omega) \hookrightarrow L^4 \hookrightarrow L^p$ に関する関係式 $\|\cdot\|_p \leq \|\cdot\|_4^{\frac{p-2}{p}} \|\cdot\|_2^{\frac{2}{p}}$

を組合せて, 次を得る.

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \|u(t) - u^*\|_p = \lim_{t \rightarrow \infty} \|\operatorname{grad} u(t)\|_p = 0.$$

Sobolev の埋蔵定理を使えば, 定理の結論は すぐになる.

注意 Schiaffino は kernel の大きさに制限を置いたわけであるが、定理 3.2 より、① のタイプのような positive kernel に対しては、kernel の大きさに無関係に $u=u^*$ が漸近安定となることがわかる。

一方、② のタイプ $f(x) = f_0 e^{-\frac{x}{T}}$ に対しては、 $\phi > \frac{\phi T^2}{8}$ の時、 $u=u^*$ が漸近安定となる。(この条件は、kernel の大きさ (ϕ)、あるいは、time delay (T) が小さいという意味で、delay term は深刻に影響しないと解釈できる。)

定理 3.2 の条件 $\phi + \beta > 0$ は $u=u^*$ の漸近安定性のための best possible な条件であることを 5.2 で説明する。

4. 漸近挙動, $b=0$ の場合.

f が positive kernel である場合には、delay term $f * u$ は重大な影響を及ぼさないことを示したが、実際には non-delay logistic term と同様の効果をもつことを示そう。(P) にあいて方程式を

$$u_t = \Delta u + u(a - f * u), \quad x \in \Omega, \quad t \geq 0$$

で置き換える (i.e. $b=0$). このとき、比較定理が使えないから、有界な大域解が存在するかどうか一般にはわからないが、次の結果は成立する。

定理 4.1. f を positive kernel とする。 $u^* = \frac{a}{\alpha}$ に対して、 $E_0(u_0)$, $\|\text{grad } u_0\|$, $\int_0^\infty t f(t) dt$ が十分小さいならば、(P) は有界な大域解 u をもつ。

特に、 f が strongly positive kernel ならば、この解 u は

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = u^* \quad \text{uniformly for } x \in \bar{\Omega}$$

をみたす。

(-1) $f^{(k)}(t) \geq 0$ ($k=0, 1, 2$) をみたす f のおと、 f が strongly positive kernel である場合は、delay term $f * u$ は深刻な影響を delay におよぼさない。

反して、② 的な “strong” delay kernel は、以下に示すように。

Hopf bifurcation をひきおこす。

5. Hopf bifurcation

一般の f に対する Hopf bifurcation を論ずることもできるが、ここでは特に $f(x) = kxe^{-\frac{x}{T}}$ の場合に限って議論を進めよう。初期値境界値問題 (P) について今までの議論より、 $kb > kT^2$ ならば $u = a/b + kT^2$ が漸近安定とあることがわかっていて、ここでは $kb \leq kT^2$ の場合はどうなるであろうか？

我々は $t \rightarrow \infty$ での行動を知りたいわけであるから (P) の代わりに

$$(P)' \quad \begin{cases} u_t = \Delta u + u \left\{ a - bu - \int_{-\infty}^t f(t-s)u(s)ds \right\}, & x \in \Omega, t \in \mathbb{R} \\ \frac{\partial u}{\partial n} = 0 & x \in \partial\Omega, t \in \mathbb{R} \end{cases}$$

について考えよう。(P)' を $u = u^* = \frac{a}{b+kT^2}$ の近傍で線型化しよう。

$$(P)'' \quad \begin{cases} v_t = \Delta v - u^* \left(bv + \int_{-\infty}^t f(t-s)v(s)ds \right), & x \in \Omega, t \in \mathbb{R} \\ \frac{\partial v}{\partial n} = 0 & x \in \partial\Omega. \end{cases}$$

の安定性の研究が大切である。(P)'' の解を変数分離の形で求めよう。但し、 $-\Delta$ に対する 0-Neumann 条件下での固有値問題の固有値を $0 = \lambda_0 < \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_m \leq \dots$ に対応する固有関数を ϕ_m とおく。

$$\sum_{m=0}^{\infty} T_m(t) \phi_m(x)$$

で求めよう。但し、 $-\Delta$ に対する 0-Neumann 条件下での固有値問題の固有値を $0 = \lambda_0 < \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_m \leq \dots$ に対応する固有関数を ϕ_m とおく。簡単計算から、 T_m は

$$\dot{T}_m + (\lambda_m + bu^*)T_m + u^* \int_{-\infty}^t f(t-s)T_m(s)ds = 0, \quad \cdot = \frac{d}{dt}$$

をみたさなければならぬ。これに対して Miller の結果 [2] がある。

$$T_m = 0 \text{ が漸近安定}$$

$$\Leftrightarrow$$

$$p + (\lambda_m + bu^*) + u^* f^*(p) \neq 0 \quad \text{for } \operatorname{Re} p \geq 0.$$

$f^*(p) = \frac{kT^2}{(1+pt)^2}$ に注意して、 p に関する 3 次式に改め、Hurwitz の判定

条件を用いる。上の条件は

$$\{(bu^* + \lambda_m)T + 2\}\{2(bu^* + \lambda_m)T + 1\} - (a + \lambda_m)T > 0$$

と同値になり、確かめやすくなる。この条件は、 $\delta\delta > RT^2$ の時は任意の m に対して成立するが、 $\delta\delta \leq RT^2$ の場合には、 $m \geq 1$ に対して $RT^2 - \delta\delta$ が小さいときに成立しても、 $m=0$ に対しては、 $RT^2 = \delta\delta$, $AT=9$ の時には成立しない。

以後は、 R をパラメータとみて、 $AT=9$ の場合を考えてみる。新しくパラメータ μ を $\mu \equiv \frac{9\delta}{\delta + RT^2}$ により導入する。($R = \delta\delta/T^2$ は $\mu=1$ に対応) このとき

$$P + \delta u^* + u^* f^*(P) = 0$$

は

$$D(P) \equiv P^3 + \frac{2+\mu}{T} P^2 + \frac{1+2\mu}{T^2} P + \frac{9}{T^3} = 0$$

となり、 $D(P)=0$ は $\mu=1$ のとき $\equiv$ 根 $\{-\frac{3}{T}, \pm \frac{\sqrt{3}}{T}i\}$ となる。これは、

特に、 $(P)''$ が

$$\left\{ e^{\pm \frac{i\sqrt{3}}{T} t} \phi_0(x) \right\}$$

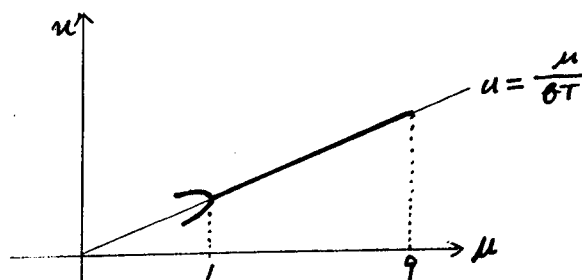
の形の周期解をもつことを意味する。さらに、 $D(P)=0$ の根で $\mu=1$ のとき $\frac{\sqrt{3}}{T}i$ とあるものの $P(\mu)$ で表せば、 $\operatorname{Re} P'(\mu) < 0$ である。よって、Hopf の分岐理論を適用できる状況となる。(cf. Poore [5]).

結果をまとめると、ある $\varepsilon > 0$ が存在して、 $(P)'$ は、($AT=9$)

$$u = u(x, \varepsilon) = \frac{\mu}{\delta T} + \varepsilon v\left(\frac{x}{1 + \varepsilon \eta(\varepsilon)}, \varepsilon\right)$$

$$\mu \equiv \frac{9\delta}{\delta + RT^2} = 1 - \varepsilon \delta(\varepsilon)$$

の形の周期解をもつ。但し、 δ, η は smooth で $\delta(0) = \eta(0) = 0$, $\delta'(0) > 0$, $\eta'(0) > 0$ であり、 $v(x, \varepsilon)$ は周期 $\frac{2\pi T}{\sqrt{3}}$ の関数である。



しかし、上の周期解は漸近的に軌道安定となる。

参考文献

- [1] J. M. Cushing; Integrodifferential Equations and Delay Models in Population Dynamics, Lecture Notes in Biomathematics 20, Springer, 1977.
- [2] R. K. Miller; Asymptotic stability properties of linear Volterra integrodifferential equations, J. Diff. Eqs. 10 (1971), 485-506.
- [3] M. Mimura and T. Nishida; On a certain semilinear parabolic system related to the Lotka-Volterra ecological model, Publ. RIMS, Kyoto Univ. 14 (1978), 269-282.
- [4] J. A. Nohel and D. F. Shea; Frequency domain methods for Volterra equations, Advances in Math. 22 (1976), 278-304.
- [5] A. B. Poore; On the theory and application of the Hopf-Friedrichs bifurcation theory, Arch. Rat. Mech. Anal. 60 (1976), 371-393.
- [6] A. Schiaffino; On a diffusion Volterra equation, Nonlinear Analysis, Theory, Methods and Applications 3 (1979), 595-600.
- [7] V. Volterra; Lecons sur la theorie mathematique de la lutte pour la vie, Gauthier-Villars, Paris, 1931.
- [8] Y. Yamada; On a certain class of semilinear Volterra diffusion equations (preprint).

半群のリフシツ型と指数型について

丸山 章

バナッハ空間 X における作用素係数 A の初期値問題
$$\begin{cases} \frac{du}{dt} + Au = 0 \\ u(0) = x \end{cases}$$
 について

1) 存在性, 2) 片側正則性, 3) 連続性, 4) 適切性が成立つとき, $S(t): x \mapsto u(t)$ という $D(A)$ 上の作用素を考へると, $\{S(t); t \geq 0\}$ は半群をなすことは, 周知のとおりである。ただし, 上記の条件中, 4) については, これまで, 強い制約を受けていて, 縮小性 (または大性) 即ち, $\|S(t)x - S(t)y\|$

$\leq \|x - y\|$ を仮定する事が多かった。近年, 「半群と発展方程式」を偏微分条件を一般化する事がほぼしあげられた事で, むしろ, 解の挙動を探究する事が主要なテーマになってきており, その場合, 上記の非拡大性が, これまでの結果では, 有意味に使われていた事が多かった。解の挙動, すなわち, $t \rightarrow \infty$ のときの $S(t)x$ の状況をしる子のが, 近頃近々の挙動で, $t \rightarrow 0$ のときが, 局所的挙動で, 前者は, 主として, 不動点の存在との関連後者は, D, B, C のもたらした足跡との関連で, 一足踏, 脚光をあびるようになった。又, 具体的な偏微分方程式への応用でも, 関数空間及び, H^1 を固定し, 他の種類のものについて, おきかえと, 素朴な意味の解が, あっても, 発展方程式を偏微分型にせよと, 片手に, 非線形型発展方程式においては, 非拡大性は, かなり本質的な条件となる。本言偏微分この非拡大性の条件を, より一般化する

ものに おきかえた場合, どのような現象が
おこされるか, について, 例をおこなうから
本頁訂正していく。

§ 1. 半群のリフティング型

$\{S(t); t \geq 0\}$ は, $D(C(X))$ 上の (非線形型)
作用素の半群とする。この上記が存在
するとき, $S(t)$ の リフティング型 という。

$$L_S(t) = \sup_{\substack{x \neq y \\ x, y \in D}} \frac{\|S(t)x - S(t)y\|}{\|x - y\|} \quad t > 0$$

このとき, $L_S(t)$ は, 劣乗法的関数
i.e., $\forall t, s \geq 0, L_S(t+s) \leq L_S(t)L_S(s)$
又, $L_S(0) = 1$ となる事は, 明らか。劣
乗法的関数について, P. R. Chernoff
Product Formulas, Nonlinear Semigroup,
and Addition of Unbounded Operators.

(Amer. Math. Soc. Providence, Rhode Island
(74)

に, 色々な性質が紹介されている。

例1. (C_0) - 半群 (線形型)
 (T_t) は, X 上の (C_0) - 半群とするとき。

$L(t) = \|T_t\|$ に 他ならない。特に

a) ヒルベルト空間における有界作用素を生成
とするもの。

A を生成素として, $T_t = e^{tA} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} t^n A^n$

A が エルミート作用素 $\Rightarrow \|e^{tA}\| = e^{t\|A\|}$

A が 交代作用素 $\Rightarrow \|e^{tA}\| = 1$

b) $X = C[0, 1]$

$(T_t f)(x) = e^{-t a(x)} f(x) \quad (\min a(x) > 0)$

このとき, $\|T_\sigma\| = e^{-\sigma \min a_i}$

非線型の場合 $L(\sigma)$ が explicit に求む
 しかたないものがある。

例 2. $X = \mathbb{R}^2$, $\|\cdot\|_p$ を $\|(x, y)\|_p = (|x|^p + |y|^p)^{1/p}$
 とする。

$$S(\sigma)(a, b) = \begin{cases} (a - \sigma \operatorname{sgn} a, b) & |a| \geq \sigma \\ (0, b - (\sigma - |a|) \lambda \operatorname{sgn} b) & |a| + \frac{|b|}{\lambda} \geq \sigma \geq |a| \\ (0, 0) & |a| + \frac{|b|}{\lambda} \leq \sigma \end{cases}$$

で与えられる半群を考える。ただし, $0 < \lambda < 1$.

$p = 1$ のとき, $L(\sigma) \equiv 1$

$p > 1$ のとき, $L(\sigma) > 1$

$\therefore$ $b > 0, \quad c + \frac{d}{\lambda} \geq \sigma \geq c > 0, d > 0,$

$$S(\sigma)(\sigma, b) = (0, b)$$

$$S(\sigma)(c, d) = (0, d - (\sigma - c) \lambda)$$

$$\frac{\|S(\sigma)(\sigma, b) - S(\sigma)(c, d)\|_p^p}{\|(\sigma, b) - (c, d)\|_p^p} = \frac{|b - d + \lambda(\sigma - c)|^p}{|\sigma - c|^p + |b - d|^p}$$

$$\therefore \lambda = \frac{|\sigma - c|}{|b - d|} \text{ と } \sigma < \tau. \quad \frac{(\lambda + 1)^p}{\lambda^p + 1} = f(\lambda) \text{ と } \lambda \neq 0.$$

$$f(0) = \lambda^p, \quad \therefore f(+\infty) = \lim_{\lambda \rightarrow +\infty} f(\lambda) = 1$$

かつ $f'(0) = p\lambda^{p-1} > 0$ かつ, 最大値が存在
 $L > 1$ となる. $L(\sigma) > 1$ を得る。

例3. $X = C[0, +\infty]$ (有界な連続関数の空間)

$$\|f\|_\infty = \sup_{x \geq 0} |f(x)|$$

$$S(\tau)f(x) = \begin{cases} f(x-\tau) & x \geq \tau \\ 1 + u(\tau-x) & 0 \leq x \leq \tau \end{cases}$$

ただし, u は, $\mathbb{R}$ 上の初期値問題,

$$\begin{cases} \frac{du}{d\tau} \in -\beta(u) \\ u(0) = f(0) - 1 \end{cases} \quad \beta \text{ は } \mathbb{R} \text{ の maximal monotone operation.}$$

このとき, $S(\tau)$ は, X 上の, 等距離推移群となり, $L(\tau) \equiv 1$.

ここで, X の代わりに, $X_{\infty, p} =$

$C[0, +\infty] \cap L^p$ をとる. $\|f\|_{\infty, p}$ は

$$\|f\|_{\infty, p} = (\|f\|_\infty^p + \|f\|_p^p)^{\frac{1}{p}}, \quad \text{ただし } \|f\|_p$$

は L^p の p 乗可積分のノルムをいふ。このとき

$$\|S(\tau)f - S(\tau)g\|_{\infty, p}^p = \|f - g\|_\infty^p + \|f - g\|_p^p + \left(\int_0^\tau |u(\tau) - v(\tau)|^p d\tau \right)$$

$$\text{ただし, } v \text{ は, } \begin{cases} \frac{dv}{d\tau} \in -\beta(v) \\ v(0) = g(0) - 1 \end{cases} \text{ の解.}$$

よって

$$\frac{\|S(\tau)f - S(\tau)g\|_{\infty, p}^p}{\|f - g\|_{\infty, p}^p} = 1 + \frac{2}{\|f - g\|_p^p} \int_0^\tau |u - v|^p d\tau \leq 1 + \tau$$

から, $L(\tau) \leq (1 + \tau)^{\frac{1}{p}}$ という評価を得る。

特に, $\beta = 1$ のとき, $u(t) = (f(0) - 1) e^{-t}$ により,

$$L(t) = \left(1 + \frac{1 - e^{-pt}}{p}\right)^{\frac{1}{p}}$$

を得るが, これは, $\lim_{t \rightarrow \infty} L(t) = \left(1 + \frac{1}{p}\right)^{\frac{1}{p}}$ で, 有界。したがって, $S(t)$ は, 一様リプシッツ半群となる。

例 4, $L(t)$ が存在しないもの。

$$X = \mathbb{R}, \quad \begin{cases} \frac{du}{dt} = u \log u & u > 0 \\ = 0 & u = 0 \end{cases} \quad u(0) = x$$

という初値問題と考える。解は, 一意に

決定し, これによって生成される半群は,

$$S(t)x = \begin{cases} e^{e^t \log x} & x > 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

となる。 $S(t)$ は, x の関数として, $[0, \infty)$ で連続, しかし, リプシッツ型は存在しない。

$$\begin{aligned} \therefore \frac{|S(t)x - S(t)y|}{|x - y|} &= \frac{|e^{e^t \log x} - e^{e^t \log y}|}{|x - y|} \\ &= \int_y^x \frac{e^{e^t \log z} \cdot e^t}{z} dz \quad \text{で } x, y \rightarrow 0 \end{aligned}$$

で, 右辺は発散することになる。

§ 2. 半群の指数型。

$L(t)$ を半群のリプシッツ型とすると, その生成作用素を特徴づけるため, 次の半群の指数型なるものを導入する。

すなわち, $L(x)$ が, $x=0$ で微分可能で,
 $L'(0) = \omega$ のとき, これを $S(x)$ の指数型といひ,
 次の等式が成立つ.

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{x} \log L(x) = \sup_{x > 0} \frac{1}{x} \log L(x) = L'(0) = \omega$$

このとき, $L(x) \leq e^{\omega x}$ が成りたし,
 $L(x)$ を dominate する. 最小の指数関数と
 いう事ができる.

Prop. 1. $S(x)$ のリフツツ型 $L(x)$, かつ $L'(0) = \omega$
 である. 生成作用素が存在するとき, これは,
 ω -dissipative.

$$\begin{aligned} \therefore) \quad & \varphi(x-y, \frac{x-S(h)x}{h} - \frac{y-S(h)y}{h}) \\ &= \frac{1}{h} \varphi(x-y, -S(h)x + S(h)y) \\ &\geq \frac{1}{h} \varphi(x-y, -S(h)x + S(h)y) \\ &= \frac{1}{h} (1-L(h)) \|x-y\| \quad \text{で, } h \rightarrow +0 \text{ とする} \end{aligned}$$

注. 指数型が存在するためには, $L(x)$
 の $x=0$ の微分可能さが必ずしも必要で, もし,
 そうでないときは, 11.4.12.2, 生成作用素
 の特徴づけは不可能. (例 4, $L(x)$
 すら存在しない)

$S(x)$ が, Crandall - Liggett の意味で
 の生成作用素をもつとき, その特徴づけ
 をするたため, 次は, 指数型, という概念
 を導入す.

今, A を, X における双価作用素で,
 $R(I+A) = X$ とする. このとき,

$$- \inf_{\substack{x_1, x_2 \in D(A) \\ y_1 \in Ax_1 \\ y_2 \in Ax_2}} \frac{\varphi(x_1 - x_2, y_1 - y_2)}{\|x_1 - x_2\|} = \omega,$$

が存在するとき、これを A の増大型という。
 $(W_1 = 0$ のとき、 A は、増大作用素 (accretive operation) という。

Th. 1. A は 対称作用素で、 $R(I+A)=X$ なる、増大型 W_1 のとき、

$$S(\alpha)X = \lim_{n \rightarrow \infty} (I + \frac{\alpha}{n} A)^{-n} X$$

で、定義される、半群 $S(\alpha)$ の付随型 W_0 として、

$$W_0 \leq W_1$$

が成立つ

Th. II. X^* が一様凸のとき、 $W_0 = W_1$,

Th. I は、Crandall-Liggett の定理、そのまゝであり、Th. II は、次の Lemma と、Baillon の結果を使う。

Lemma. 1. $J_\lambda X = \lim_{\alpha \rightarrow +0} (I + \lambda \frac{I - S(\alpha)}{\alpha}) X$

が存在するとき、 $W_1 = W_0$ 。

注. A が (Col-) 半群の生成素のとき、 $W_0 = W_1$ 、とくに、 A が有界作用素なら

$$\lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{1}{\alpha} (\|I + \alpha A\| - 1) \text{ 有限とし。}$$

さて、リフ・ニツ型が存在して、付随型が存在するとは、限らない。それを、例 1, の例 2, 例 3 をとり上げる事によって、示してみる。

例 2. $S(\alpha)$ は $\mathbb{R}^2$ 上の半群で、Lemma 2. により、 J_λ が与えられる。存在したとすると $W_1 = W_0$ 。

しかるに $W_1 = +\infty$ が、次のようにして示される。
 $(p \geq 1$ のとき)

点列 $a_n = (\frac{1}{n}, \frac{1}{n}(\frac{1}{\lambda} + 2))$ $\in \mathcal{L}_3$. $S(x)$ の
 $b_n = (0, \frac{1}{n})$

生成作用素 $A_0(a, b) = \begin{cases} (\operatorname{sgn} a, 0) & a \neq 0 \\ (0, \operatorname{sgn} b) & a = 0, b \neq 0 \\ (0, 0) & a = b = 0 \end{cases}$

これよりわかる。 $A_0 a_n = (1, 0)$, $A_0 b_n = (0, 1)$
 よって

$$\frac{\|a_n - b_n\|_p}{\|A_0 a_n - A_0 b_n\|_p} = \frac{(\frac{1}{n})^{p-1} - (\frac{1}{n})^{p-1}(\frac{1}{\lambda} + 1)^{p-1}}{(\frac{1}{n})^p + (\frac{1}{n})^p(\frac{1}{\lambda} + 1)^p} \rightarrow -\infty \quad (\text{as } n \rightarrow \infty)$$

例 3. 1) $X_{\infty, p} = C[0, +\infty) \cap L^p$ として、 $\|\cdot\|_{\infty, p}$ は

$$\|f\|_{\infty, p} = (\|f\|_{\infty}^p + \|f\|_p^p)^{1/p} \text{ とする。}$$

$$L_p(x) \leq (1+x)^{1/p} \leq e^{x/p}$$

よって、 $\frac{\log L_p(x)}{x} \rightarrow \frac{1}{p}$ として存在する。

2) 上記の空間で、 $\|\cdot\|_{\infty, p, q}$ は

$$\|f\|_{\infty, p, q} = (\|f\|_{\infty}^q + \|f\|_p^q)^{1/q} \text{ とする。}$$

$L_q(x)$ は存在する。しかし、指数型はない

事があつた。 $\beta = 1$ として、 $1 < q < p$ とすると、

$$\|S(x)f - S(x)g\|_{\infty, p, q}^q = \|f - g\|_{\infty}^q + (\|f - g\|_p^p + \int_0^x |f(t) - g(t)|^p e^{-p(x-t)} dt)^{q/p}$$

$$L(x) = (1 + (\frac{1 - e^{-px}}{p})^{q/p})^{1/q}, \text{ したがって } x=0 \text{ で}$$

微分係数が存在しないので $\omega_0 = +\infty$.

多重固有値からの分岐の群論的考察

高橋勝雄(東大教養)

§1 序

化学や生物学などで、空間的(時間的)なパターンを示す現象を記述しようという反応-拡散方程式がいくつかある。特に、パラメータの変化によりパターンが生成・消滅するのを、自明解からの他の解(パターンを表わすと考えられる解)の分岐として説明しようとしている。その際、先ずやるべきことは、“パラメータの値の変化につれて、自明解の近傍でどのような解が、どのように現われるか”という分岐のダイアグラムを決定することである。

分岐が起こるのは、線形化した問題が固有値0をもつようなパラメータの値に達してであり、その値の付近で分岐ダイアグラムを決定することは、ある有限次元の方程式(分岐方程式という)の、原点のまわりの解集合を決定することと同値である。固有関数系が良くわかる場合、固有値0の多重度 m が1なら分岐ダイアグラムは決定できる。しかし、 $m \geq 2$ となると困難が生じる(§2)。このようなとき、問題の対称性に基づ

いた群論的な考察が役立つことがある (§3)。一般に
 反応・拡散系に限らず、この種の問題を考えると、
 パターンの領域の対称性が重要であり、それが反映
 して固有空間にある群が働くだろう。その働き方
 がわかれば、たとえ固有関数系の様子がよくわ
 からなくても、従って、§2(注2)のように具体的に計算
 ができなくても、分岐方程式の型について多くの情報
 が得られる といふのがこの方法の重要な点である。

§2

自明解のまわりの問題を書き直した 次の定常問
 題を考える。

$$\begin{cases} G = D\Delta_\omega U + AU + N[U] = 0 & \text{in } \Omega = (0,1) \times (0,1) \\ \frac{\partial U}{\partial n} = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases}$$

$$\text{ここで } U = {}^t(u, v), D = \begin{pmatrix} d_1 & 0 \\ 0 & d_2 \end{pmatrix} > 0, \Delta_\omega = \partial_x^2 + \omega \partial_y^2$$

$$A = (a_{ij}), N \text{ は解析的で } N[U] = \sum_{j \geq 2} N^{(j)}[U],$$

ω は長方形での問題を変数変換して正方形に直し

たこと (2) までわかみである。(1) の自明解 $U=0$ からの

分岐を $11^\circ \text{X-9} \in D$ として扱う。 $H = L^2 \times L^2, H_0 =$

$$\overbrace{\int_{0,1} \omega \pi x \omega \pi y}^{H_2} \times \overbrace{\int_{0,1} \omega \pi x \omega \pi y}^{H_2} \in L, G(D, U) \in$$

$$R_+^2 \times H_0 \rightarrow H \text{ で考える。}$$

prop 1

[仮定 A] $\det A > 0$, $\operatorname{tr} A < 0$, $q_{11} > 0$,

ならば $G_0(D, 0) = L(D) = D\Delta u + A$ について, $L(D)$ が
0 を固有値とにもつのは, D が

$$(2) \quad \det(-D\pi^2(k^2 + w l^2) + A) = 0$$

をみたすときである。固有値 0 は semisimple で, その
多重度 は (2) を満たす pair (k, l) の数に等しい。

又, 対応する $(k, l) \in \mathbb{N}^2$ に 対し $\det(-D\pi^2(k^2 + w l^2) + A) > 0$
であるような D に 対し, 自明解は漸近安定である。

(注意 1) (2) を満たす $D = \begin{pmatrix} d_1 & \\ & d_2 \end{pmatrix}$ は d_1, d_2 平面の双曲線。

以下, $D = D^c$ は 次を満たすとする。

[仮定 D^c] $L(D^c)$ は 0 を多重度 m の固有値とにもち,

$$\det(-D^c l_{p_j q_j} + A) = 0, (j=1, \dots, m), l_{p_j q_j} = \pi^2 / (p_j^2 + w q_j^2).$$

この D^c のまわりの $D = D^c + \begin{pmatrix} \sigma_1 & \\ & \sigma_2 \end{pmatrix}$ で, (1) の自明解の
近傍の解集合を決定する という分岐問題は, 次の
Ljapunov-Schmidt の方法で有限次元の問題に帰
着される。

$$(-D^c l_{p_j q_j} + A) c_j = (-D^c l_{p_j q_j} + A)^* c_j^* = 0 \quad (j=1, \dots, m),$$

$$\varphi_{p_j q_j} = c_{p_j q_j} \cos \pi p_j x \cos \pi q_j y \quad (c_{p_j q_j} \text{ は正規化定数})$$

と置く。 $c_j \cdot c_k^* = \delta_{jk}$ と置く。 $\cdot$ は $\mathbb{R}^2$ の内積。

prop. 2 (i) $L(D^c)$ は index 0 の Fredholm 型で,

$$\ker L(D^c) = \text{Span}\{U_1, \dots, U_m\}, \quad \ker L(D^c)^* = \text{Span}\{U_1^*, \dots, U_m^*\}$$

である。また $U_j = \phi_j \varphi_{p_j} \varphi_j$, $U_j^* = \phi_j^* \varphi_{p_j}^* \varphi_j^*$ 。

$$(ii) \quad \pi U = \sum_{j=1}^m \langle U, U_j^* \rangle U_j, \quad \text{また} \quad \langle \begin{pmatrix} u_1 \\ v_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} u_2 \\ v_2 \end{pmatrix} \rangle =$$

$\langle u_1, u_2 \rangle_{L^2} + \langle v_1, v_2 \rangle_{L^2}$ とすると, ある $\mathbb{R}_+^2 \times \ker L(D^c)$ の

0 の nbd. $S \times \mathcal{U}$ と $V: S \times \mathcal{U} \rightarrow (I - \pi)H_0$ (解析

的) が存在して, $(D^c, 0)$ のまわりで $G = 0$ は

$$(3) \quad F(\varphi, U) = \pi G(D^c + \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 \\ 0 & \sigma_2 \end{pmatrix}, U + V(\varphi, U)) = 0,$$

$(\varphi, U) \in S \times \mathcal{U}$ と同値である。ここで,

$$V = o(\|\varphi\| + \|U\|) \quad \text{である。}$$

$$\text{従って} \quad \ker L(D^c) \ni U = \sum_{j=1}^m \xi_j U_j, \quad F = \sum_{j=1}^m f^{(j)} U_j$$

とすれば, 次の連立方程式系 (分岐方程式)

$$(4) \quad f^{(j)}(\varphi, \xi_1, \dots, \xi_m) = 0 \quad (j=1, \dots, m)$$

の原点のまわりの解を調べたい。この解に

対して, 一次近似を $(D^c + \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 \\ 0 & \sigma_2 \end{pmatrix}, \sum \xi_j U_j)$ とする (1)

の解が得られる。

(注意 2) $f^{(j)}$ は, 陰関数定理により構成する V を使,

て定義されるので, (4) を解くには, 先ず, $f^{(j)}$ の巾級数

展開の低次の項を計算し, それをもとに $f^{(j)} = 0$ の解

を考察するのが 普通である。今の場合, 固有関数系は,

完全に良くわかって いるので、原理的には、いくらでも高次の項まで計算できる。

(注意3) 上の方法は $m=1$ に対しては直ちにうまく

いく。 $\langle \varphi_{p_1 q_1}^2, \varphi_{p_1 q_1} \rangle = 0$, $\langle \varphi_{p_1 q_1}^3, \varphi_{p_1 q_1} \rangle \neq 0$ なので、

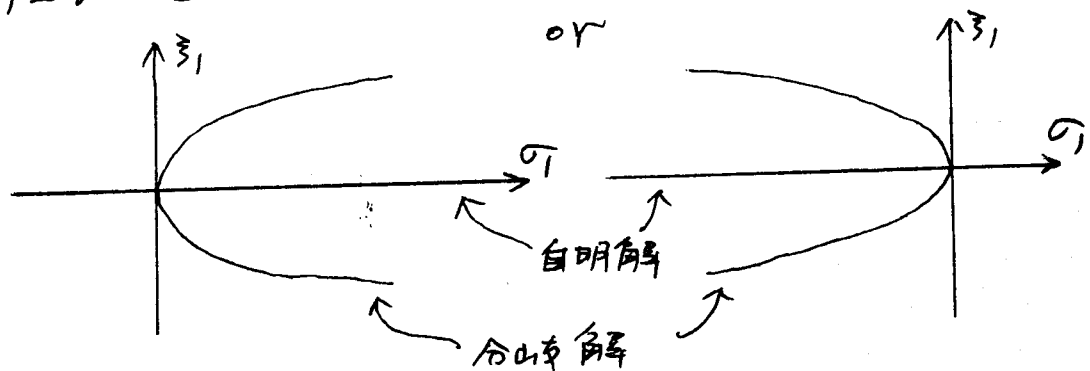
$$f^{(1)} = a_1 \sigma \xi_1 + a_3 \xi_1^3 + \text{higher order terms}$$

が $f^{(1)}$ の generic な型である。 $a_1 \sigma \xi_1 + a_3 \xi_1^3 = 0$ の解を

とて $f^{(1)} = 0$ の解が陰関数定理で得られる。これを

U_1 モードの primary branch とする。分岐タイプは

例として $\sigma_2 = 0$ に対して



となる

さて $m=2$ なら どうなるのか。上の考察から、 U_1, U_2 をそれぞれモードとする primary branch が得られるた

う。今 (p_i, q_i) $i=1,2$ から $(p_i, q_i) = (2p_2, 2q_2)$ と

しよう。このとき 分岐方程式は

$$(5) \quad \begin{cases} f^{(1)} = a_1 \sigma \xi_1 + a_2 \xi_2^2 + R \xi_1^3 + S \xi_1 \xi_2^2 + \text{h.o.t.} = 0 \\ f^{(2)} = \tilde{a}_1 \sigma \xi_2 + \tilde{a}_2 \xi_1 \xi_2 + \tilde{S} \xi_1^2 \xi_2 + \tilde{R} \xi_2^3 + \text{h.o.t.} = 0 \end{cases}$$

となり $Q\tilde{Q} \neq 0$ である。 $Q, \tilde{Q}, \dots, \tilde{k}$ は定数。

$$\begin{cases} Q_1 \sigma \tilde{z}_1 + Q \tilde{z}_2^2 = 0 \\ Q_1 \sigma \tilde{z}_2 + \tilde{Q} \tilde{z}_1 \tilde{z}_2 = 0 \end{cases} \quad (\text{reduced eq. とする。})$$

を解いて、 U_1 モードの primary branch に対応すると考えられる $\{\tilde{z}_2 = 0, \tilde{Q}\sigma = 0\}$ と、 U_2 モードの primary branch と、 U_1 モードの primary branch からの $\sigma = 0$ 分岐の枝 (secondary branch) とに対応すると考えられる $\{Q_1 \sigma + Q \tilde{z}_1 = 0, Q \tilde{Q} \tilde{z}_2^2 - (Q_1 \sigma)(\tilde{Q}\sigma) = 0\}$ とが得られる。ところから、前者に対しては $f^{(1)}, f^{(2)}$ の Jacobian が退化してしまい、 $f^{(1)} = f^{(2)} = 0$ の解を陰関数定理でつくることはできない。 $f^{(2)}$ の 3 次の低次の項を使って、3 次の reduced eq. を考えても、やはり困難である。これは低次の項の情報だけを扱うことにより生ずるものと考えられる。それ以上の次数にわたっての情報が必要に得られないだろう。例えば、 $f^{(2)} = \tilde{z}_2 f^{(2)}(\sigma, \tilde{z}_1, \tilde{z}_2)$ と書けたとすると、 $\tilde{z}_2 = 0$ を $f^{(1)}$ に代入して、直ちに U_1 モードの primary branch が得られる。このようなことは、次の群論的考察によって可能である。

§3

問題 (1) に対して、これを拡張した問題 (i) を考える。

$$(i) \quad \begin{cases} G=0 & \text{in } \tilde{\Omega} = (-1, 1) \times (-1, 1) \\ \text{periodic boundary condition} \end{cases}$$

これを, H, H_0 を複素化した $\tilde{H}, \tilde{H}_0$ と考える。

prop. 3 (i) の実数解で $U(-x, y) = U(x, -y) = U(x, y)$

を満たすものは (1) の解。逆も成り立つ。

問題も拡張したので; $\ker L(D^c) = \text{Span} \{ V_1, \dots, V_{2m}, V_{2m+1}, \dots, V_{4m} \}$, $V_k = c_k \tilde{c}_{p_k q_k} e^{-\pi i (p_k x + q_k y)} \quad (1 \leq k \leq m)$, $V_{m+k} = c_k \tilde{c}_{p_k q_k} e^{-\pi i (-p_k x + q_k y)} \quad (1 \leq k \leq m)$, $V_{2m+k} = \overline{V_k}$, $V_{3m+k} = \overline{V_{m+k}} \quad (1 \leq k \leq m)$ とする。

$\tilde{c}_{p_k q_k}$ は正規化定数。ただし $p_k = 0$ なら V_{m+k}, V_{3m+k} は考えず, $q_k = 0$ なら V_{2m+k}, V_{3m+k} は考えない。

(i) に対しても Lapunov-Schmidt の方法が適用でき

る。(1) の $\pi, V(\phi, \psi), F, f^{(j)}, z_j$ に対応するものを

それぞれ $\tilde{\pi}, \tilde{V}, \tilde{F}, \tilde{f}^{(j)}, \tilde{z}_j$ と書く。

prop. 4 (i) に対する分岐方程式

$$(b) \quad \tilde{f}^{(k+c_m)}(\phi, z_1, \dots, z_{4m}) = 0 \quad (1 \leq k \leq m, 0 \leq c \leq 3)$$

の解で $z_{k+c_m} = \tilde{z}_k \in \mathbb{R} \quad (1 \leq k \leq m, 0 \leq c \leq 3)$ を

満たすものは (4) の解である。

±2, 次により生成される トーラス $\tilde{\Omega}$ 上の変換群 $\mathcal{G}$ を

考える。 $g_{d,\beta} : (x, y) \longrightarrow (x+d, y+\beta) \quad d, \beta \in \mathbb{R}$

$g_{S_1} : (x, y) \mapsto (x, -y), g_{S_2} : (x, y) \mapsto (-x, y), \forall (x, y) \in \tilde{H}_0, \tilde{H} \perp$ の変換 $T_g; (T_g U)(x, y) = U(g^T(x, y)) \quad g \in \mathcal{G}$ を考える。 T は $\mathcal{G}$ の $\tilde{H}_0, \tilde{H}$ における表現である。

prop. 5 (i) G は この表現 について covariant, i.e.,

$$T_g G(D, U) = G(D, T_g U) \quad \text{for } \forall D, \forall U, \forall g.$$

(ii) $\tilde{F}$ も, $T_g \in \text{Ker } L(D')$ に制限したものが について covariant.

(注意 4) 問題 (1) の ままでは 有限 群 (か 考えらぬ) なのか, (1') では 連続 群 かに 考えらねる ように なった。
 以下より, 次から 示す。

prop. 6 (i) $f^{(R)}(\xi_1 \cdots \xi_m) = 0 \quad 1 \leq k \leq m, \iff$

$$\tilde{f}^{(R)}(\xi_1 \cdots \xi_m, \xi_1 \cdots \xi_m, \xi_1 \cdots \xi_m, \xi_1 \cdots \xi_m) = 0 \quad 1 \leq k \leq m.$$

$$(ii) \quad \tilde{f}^{(R)}(z_1 \cdots z_{4m}) = e^{\pi i (p_k \alpha + q_k \beta)} \tilde{f}^{(R)}(e^{-\pi i (p_1 \alpha + q_1 \beta)} z_1, \dots, e^{-\pi i (-p_1 \alpha + q_1 \beta)} z_{m+1}, \dots, e^{-\pi i (-p_1 \alpha - q_1 \beta)} z_{2m+1}, \dots, e^{-\pi i (p_1 \alpha - q_1 \beta)} z_{3m+1}, \dots)$$

$$\text{for } \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \quad 1 \leq k \leq m.$$

prop. 7 $f^{(R)} = \sum_{t_1 \cdots t_m} a_{t_1 \cdots t_m}^{(R)} \xi_1^{t_1} \cdots \xi_m^{t_m} \quad 1 \leq k \leq m$ と したとき,

$a_{t_1 \cdots t_m}^{(R)}(0) \neq 0$ なる, 次を満たす $r_j, s_j \in \mathbb{N} \cup \{0\}, (1 \leq j \leq m)$

が存在する: $0 \leq r_j, s_j \leq t_j,$

$$(8) \quad p_k(t_k - 2r_k - 1) + \sum_{j \neq k} p_j(t_j - 2r_j) = 0,$$

$$q_k(t_k - 2s_k - 1) + \sum_{j \neq k} q_j(t_j - 2s_j) = 0.$$

これから, $m=2$ の場合には次を得る.

Cor. 8 (i) (p_j, q_j) が (1) $p_1 q_1 \neq 0, (p_1, q_1) = (\kappa p_2, \lambda q_2)$

$\kappa \equiv \lambda \pmod{2}$, あるいは (2) $p_1 = p_2 = 0, q_1 = \lambda q_2$, 又は, (1)

$q_1 = q_2 = 0, p_1 = \lambda p_2$ ならば, $f^{(j)}$ は次の形に

書ける:

$$\begin{cases} f^{(1)} = \xi_1 \varphi^{(1)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2) + \xi_2^\tau \psi^{(1)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2) \\ f^{(2)} = \xi_2 \varphi^{(2)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2) + \xi_1 \xi_2^{\tau-1} \psi^{(2)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2), \end{cases}$$

$\tau = \max(\kappa, \lambda)$, $\varphi^{(j)}, \psi^{(j)}$ は analytic.

(ii). (i) で index 1, 2 が入れかえたものが成立.

(iii). (p_j, q_j) がその他の場合には, $f^{(j)}$ は次の形に書ける.

$$\begin{cases} f^{(1)} = \xi_1 \varphi^{(1)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2) + \xi_1^{\mu+1} \xi_2^{\mu+2} \psi^{(1)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2) \\ f^{(2)} = \xi_2 \varphi^{(2)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2) + \xi_1^{\mu+2} \xi_2^{\mu+1} \psi^{(2)}(\varpi, \xi_1^2, \xi_2^2). \end{cases}$$

(注意 5) これより Weierstrass の準備定理を使って, $m=2$

の場合の分岐ダイアグラムは次の代数方程式で記述

される: (i) と, S ,

$$\begin{cases} a_{3,0}^{(1)}(0) \xi_1^3 + \{a_{1,0}^{(1)}(\varpi) + a_{1,2}^{(1)}(0) \xi_2^2\} \xi_1 + a_{0,\tau}^{(1)}(0) \xi_2^\tau = 0, \\ \left\{ \begin{aligned} \xi_2 \cdot \{a_{0,1}^{(2)}(\varpi) + a_{1,1}^{(2)}(0) \xi_1\} &= 0 & \text{for } \tau=2, \\ \xi_2 \cdot \{a_{0,1}^{(2)}(\varpi) + a_{2,1}^{(2)}(0) \xi_1^2 + a_{1,2}^{(2)}(0) \xi_1 \xi_2 + a_{0,3}^{(2)}(0) \xi_2^2\} &= 0 & \text{for } \tau=3, \\ \xi_2 \cdot \{a_{0,1}^{(2)}(\varpi) + a_{2,1}^{(2)}(0) \xi_1^2 + a_{0,3}^{(2)}(0) \xi_2^2\} &= 0 & \text{for } \tau \geq 4, \end{aligned} \right. \end{cases}$$

(ii) は (i) で index 1, 2 が入れかえたもの. (iii) は,

$$\begin{cases} \xi_1 \cdot \left\{ a_{1.0}^{(1)}(\omega) + a_{3.0}^{(1)}(0) \xi_1^2 + a_{1.2}^{(1)}(0) \xi_2^2 \right\} = 0 \\ \xi_2 \cdot \left\{ a_{0.1}^{(2)}(\omega) + a_{2.1}^{(2)}(0) \xi_1^2 + a_{0.3}^{(2)}(0) \xi_2^2 \right\} = 0 \end{cases}$$

(注意6) §2 の例は, (i) $\tau=2$ の場合である。このとき $\xi_2=0$ とすると $f^{(2)}=0$ となるので, 直ちに, U_1, U_2 モードの primary branch が分岐していることがわかる。 $m \geq 3$ の場合は, 状況は大変複雑になっているが, $m=2$ の場合は帰着させることはある程度調べられる。さて, 領域とは別なもの, たとえば円板, 円環などを考えると, 固有関数は Sturm-Liouville 問題の解を使って書かれるので注意2のような計算は困難になる。しかし, この場合にも群論的考察は有用である。prop.7 に相当する情報としては, $f^{(2)}$ が満たすとき, ある種の微分方程式が得られる。

References

- D. H. Sattinger, Group Theoretic Methods in Bifurcation Theory, Lect. Note in Math., Univ. Chicago. (1978).
- J. P. Keener, Secondary bifurcation and multiple eigenvalues, SIAM J. Math. 37 (1979)

Hilbert空間における双曲型線型発展方程式について

広島大. 理 前田幹男

本稿では、Hilbert空間における双曲型線型発展方程式

$$\textcircled{*} \quad du/dt = A(t)u + f(t), \quad 0 \leq t \leq T$$

の一般論とその応用について研究する。

次の (C.1) ~ (C.4) が $\textcircled{*}$ に課す 私たちの条件である。

(C.1) X, Y をともに (複素) Hilbert空間とし、 Y は X 内に稠密かつ、連続的に埋め込まれているとする。

$\left\{ \begin{array}{l} X \text{ において } \textcircled{*} \text{ も考える。また } Y \text{ は } \textcircled{*} \text{ の "初期値の空間" である。} \\ \text{以下においては、} X \text{ のノルム, 内積をそれぞれ } \| \cdot \|, (\cdot, \cdot) \text{ と表わし} \\ Y \text{ のそれらをそれぞれ } \| \cdot \|_Y, (\cdot, \cdot)_Y \text{ と表わすことにする。} \end{array} \right.$

(C.2) 各 $t \in [0, T]$ について、 $A(t)$ は X における閉作用素であり、ある $M \geq 1, \beta \in \mathbb{R}$ をとると、

$$\|(\lambda - A(t_1))(\lambda - A(t_2)) \cdots (\lambda - A(t_k))u\| \geq (VM)(\lambda - \beta)^k \|u\|$$

が、すべての $0 \leq t_1 \leq t_2 \leq \cdots \leq t_k \leq T, k=1, 2, \dots, \lambda > \beta$
 $u \in D((\lambda - A(t_1))(\lambda - A(t_2)) \cdots (\lambda - A(t_k)))$ に対して成立する。

(C.3) 各 $t \in [0, T]$ について、 $Y \subseteq D(A(t)), A(t) \in B(Y, X)$ であり、
 $A: [0, T] \longrightarrow B(Y, X)$ は強連続である。ことに、 $B(Y, X)$ は Y から X への有界線型写像全体のなす Banach 空間である。

(C.4) X における半正定値自己共役作用素の族 $\{N(t)\}_{0 \leq t \leq T}$ で次の (i) ~ (iii) を満たすものが存在する。

(i) 各 $t \in [0, T]$ について $D(N(t)^{1/2}) = Y$ が成り立つ。

(ii) ある定数 $\alpha \geq 0$ をとると、

$$\|N(t)^{1/2}u\| \leq e^{\alpha(t-s)} \|N(s)^{1/2}u\|$$

がすべての $0 \leq s \leq t \leq T$, $u \in Y$ に対して成り立つ。

(iii) ある定数 $C \in \mathbb{R}$ をとると、

$$\operatorname{Re}(A(t)u, N(t)u) \leq C(u, N(t)u)$$

がすべての $t \in [0, T]$, $u \in D(N(t))$ に対して成り立つ。

条件 (C.4) は、W. G. Faries and R. B. Lavine [1] によって証明された。ある交換子定理をもとにして作られた。

私たちの定理は次の様に述べられる。

定理 1 条件 (C.1) ~ (C.4) が成り立っているとする。すると、

$$\{z \in \mathbb{C}; \operatorname{Re} z > \beta\} \subseteq \rho(A(t)), \quad 0 \leq t \leq T$$

であり、 $\Delta = \{(t, s); 0 \leq s \leq t \leq T\}$ とおく時、 X における有界線型作用素の族 $\{U(t, s)\}_{(t, s) \in \Delta}$ で次の (I) ~ (IV) を満たすものが存在して唯一つである。

(I) すべての $(t, r), (r, s) \in \Delta$ に対して次の等式が成り立つ。

$$U(t, t) = I, \quad U(t, r)U(r, s) = U(t, s)$$

(II) $U: \Delta \rightarrow B(X)$ は強連続かつ $\|U(t, s)\|_{X \rightarrow X} \leq M e^{\beta(t-s)}$, $(t, s) \in \Delta$ が成り立つ。ここに、 $B(X) = B(X, X)$ とおいた。

(III) すべての $(t, s) \in \Delta$ に対して、 $U(t, s)Y \subseteq Y$, $U(t, s) \in B(Y)$ かつ $U: \Delta \longrightarrow B(Y)$ は強連続である。

さらに、ある定数 $\tilde{M} \geq 1$ をとると、 $\|U(t, s)\|_{Y \rightarrow Y} \leq \tilde{M} e^{\beta + \alpha(t-s)}$,
 $(t, s) \in \Delta$ が成り立つ。

(IV) すべての $(t, s) \in \Delta$, $u \in Y$ に対して 次の2式が成立する。

$$\partial/\partial s [U(t, s)u] = -U(t, s)A(s)u$$

$$\partial/\partial t [U(t, s)u] = A(t)U(t, s)u$$

ここに、 $\partial/\partial s$, $\partial/\partial t$ は X における強微分を表わす。□

条件 (C.1) ~ (C.4) を検討しよう。

(C.2) は、通常使われる 次の (C.2)' よりも勿論弱い。

(C.2)' $\{A(t)\}$ は安定定数 M, β をもって安定 (stable) である。即ち、

(C.2) および “ $\{z \in \mathbb{C}; \operatorname{Re} z > \beta\} \subseteq \rho(A(t)), 0 \leq t \leq T$ ” が成り立つ。

(C.1) と次に述べる (C.2)'' が成り立てば、(C.2) が $\{A(t)\}$, $\{-A(t)\}$ に対して成り立つ。これについては、[2] 中の Proposition 3.4 の証明を参照されたい。

(C.2)'' 次の ① ~ ③ を満たす $\{L(t)\}_{0 \leq t \leq T}$, $\{P(t)\}_{0 \leq t \leq T}$ が存在する。

① 各 $t \in [0, T]$ について、 $L(t)$ は X における閉作用素であり、その

定義域は稠密、かつ $D(L(t)) \subseteq D(L(t)^*)$ を満たす。

さらに、ある定数 $\beta \geq 0$ をとると

$$\|(L(t) + L(t)^*)u\| \leq 2\beta \|u\|$$

が、すべての $t \in [0, T]$, $u \in D(L(t))$ について成立する。

- ② 各 $t \in [0, T]$ について、 $P(t), P(t)^{-1} \in B(X)$ であり、ある定数 $c_1 \geq 0$ をとると、すべての $0 \leq s \leq t \leq T$ に対して、

$$\|P(t)P(s)^{-1}\|_{X \rightarrow X} \leq e^{c_1(t-s)}$$

が成り立つ。

- ③ 各 $t \in [0, T]$ について $P(t)A(t) = L(t)P(t)$ が成り立つ。

加藤教授は [2] の中の *T-theorem 6.1* で次の (c.4)' を考察された。

(c.4)' Y から X への同型写像の族 $\{S(t)\}_{0 \leq t \leq T}$ があって、

$S: [0, T] \rightarrow B(Y, X)$ は強連続微分可能であり、

各 $t \in [0, T]$ について、 $S(t)A(t)S(t)^{-1} = A(t) + B(t)$, $B(t) \in B(X)$

が成り立つ。ここに、 $B: [0, T] \rightarrow B(X)$ は強連続である。

さて、(c.1), (c.4)' および、 $P(t) = I$, $0 \leq t \leq T$ として (c.2)' が成り立っているでしょう。 $N(t) = S(t)^* \cdot S(t)$, $0 \leq t \leq T$ とおく。ここに、 $S(t)^*$ は、 X における閉作用素としての $S(t)$ の共役作用素である。

すると、この $\{N(t)\}$ を用いることにより、(c.4) が $\{A(t)\}$ と $\{-A(t)\}$ に対して成り立つことがわかる。

(証) 各 $t \in [0, T]$ について $S(t)$ が X における閉作用素であることは Y の完備性からわかる。従って、von Neumann の定理によつて、各 $t \in [0, T]$ について $N(t)$ は半正定値自己共役作用素であり、かつ $D(N(t)^{1/2}) = D(S(t)) = Y$ が成り立つ。

(ii) を示そう。各 $s, t \in [0, T]$, $u \in Y$ に対して

$$(S(t) - S(s))u = \int_s^t S'(r)u \, dr$$

であり、かつ $\sup_{0 \leq t \leq T} \|S'(t)\|_{Y \rightarrow X} < \infty$ であることから、 $S(t)$ は $B(Y, X)$

のノルムに関して Lipschitz 連続である。

特に、 $\alpha = \sup_{0 \leq t \leq T} \|S'(t)S(t)^{-1}\|_{X \rightarrow X}$ とおくと $\alpha < \infty$ が成り立つ。

今、 $t \in [0, T]$, $u \in Y$ を任意にとてくれは、

$$|d/dt \|N(t)^{1/2}u\|^2| = 2|\operatorname{Re}(S'(t)u, S(t)u)| \leq 2\alpha \|N(t)^{1/2}u\|^2$$

となるから、すべての $s, t \in [0, T]$, $u \in Y$ に対して、

$$\|N(t)^{1/2}u\| \leq e^{\alpha|t-s|} \|N(s)^{1/2}u\|$$

が成り立つ。

(iii) を示そう。各 $t \in [0, T]$ に対して $D(S(t)^*) \subseteq D(S(t)) = Y$ となることに注意する。各 $t \in [0, T]$, $u \in D(N(t))$ に対して $v = S(t)u$ とおこう。すると、 $v \in Y$ より、

$$\begin{aligned} |\operatorname{Re}(A(t)u, N(t)u)| &= |\operatorname{Re}(A(t)S(t)^{-1}v, S(t)^*v)| \\ &= |\operatorname{Re}(S(t)^{-1}\{A(t)+B(t)\}v, S(t)^*v)| \\ &= |\operatorname{Re}(A(t)v, v)| + |\operatorname{Re}(B(t)v, v)| \\ &\leq (\beta + \sup_{0 \leq t \leq T} \|B(t)\|_{X \rightarrow X}) \|v\|^2 \end{aligned}$$

そこで、 $\|v\|^2 = (u, N(t)u)$ だから (iii) も成り立つ。(証終)

定理1の応用例を述べる。

例1 対称双曲系の初期値問題に定理1を適用すると、従来の結果より係数の滑かさを少し落すことが出来る。また、その場合、特異積分作用素等についての考察を必要とはせず、条件 (C.1) ~ (C.4) の簡単な検証だけで済む。
これらのことについて確かめよう。

$$X = [L^2(R^n)]^N, Y = [H^k(R^n)]^N \quad (k=1, 2, \dots)$$

$$A_0(t) = \sum_{j=1}^m a_j(x, t) \partial/\partial x_j + b(x, t)$$

$$D(A_0(t)) = [C_0^\infty(R^n)]^N, \quad 0 \leq t \leq T$$

$A(t)$ を $A_0(t)$ の X における最小の閉拡張とする。

== には、 $[\cdot]^N$ は 縦ベクトル空間を表わし、各 a_j, b は $R^n \times [0, T]$ 上で定義された $N \times N$ 行列値関数である。また、各 $1 \leq j \leq m$, $(x, t) \in R^n \times [0, T]$ に対して、 $a_j(x, t)$ は Hermite 行列とする。

係数の滑らかさについては、各 a_j, b の任意の成分 $g(x, t)$ に対して、次の (i), (ii) が成り立つと仮定しよう。(c.f. [2])

$$(i) \quad g \in C^0([0, T]; L^\infty(R^n))$$

$$(ii) \quad \text{各 } |\alpha| \leq k, t \in [0, T] \text{ に対して, } \partial_x^\alpha g \text{ は } x \text{ について } L^\infty(R^n) \text{ に属し, かつ } \sup_{0 \leq t \leq T} \|(\partial_x^\alpha g)(\cdot, t)\|_{L^\infty} < \infty \text{ が成り立つ。}$$

この時、 $\{A(t)\}, \{-A(t)\}$ に対して (C.1) ~ (C.4) が成り立つ。

(証) (C.1) は明らかである。(C.3) についても、上記の (i) より成り立つ。

また、各 a_j が つねに Hermite 行列になることから、 $A(t) = L(t)$, $0 \leq t \leq T$ として (C.2)' が成り立つ。従って、(C.2) が $\{A(t)\}, \{-A(t)\}$ に対して成り立つこともわかる。

(C.4) を示そう。 $N(t) \equiv N, 0 \leq t \leq T$ とおく。== には、 N は

$$\begin{pmatrix} (-1)^k \sum_{j=1}^m \partial_j^{2k} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & (-1)^k \sum_{j=1}^m \partial_j^{2k} \end{pmatrix}$$

の X における最小作用素である。但し、 $\partial_j = \partial/\partial x_j$ とおいた。

すると、 N は 半正定値自己共役作用素であり、

$$D(N^{1/2}) = [H^k(R^n)]^N = Y \text{ となることも容易にわかる。}$$

各 $0 \leq t \leq T$, $u \in D(N) = [H^{2k}(R^n)]^N$ に対して,

$$\begin{aligned} \operatorname{Re}(\pm A(t)u, Nu) &\leq \sum_{j,l=1}^n |\operatorname{Re}(a_{jl} \partial_l u, \partial_j^{2k} u)| \\ &\quad + \sum_{j=1}^n |\operatorname{Re}(b_j u, \partial_j^{2k} u)| \\ &= \sum_{j,l=1}^n |\operatorname{Re}(\partial_j^{2k}(a_{jl} \partial_l u), \partial_j^{2k} u)| \\ &\quad + \sum_{j=1}^n |\operatorname{Re}(\partial_j^{2k}(b_j u), \partial_j^{2k} u)| \end{aligned}$$

== 2°, 各 $1 \leq j, l \leq n$ に対して: $v = \partial_j^{2k} u$ とおくと,

$$\begin{aligned} |\operatorname{Re}(a_{jl} \partial_l \partial_j^{2k} u, \partial_j^{2k} u)| &= (1/2) |(a_{jl} \partial_l v, v) + (v, a_{jl} \partial_l v)| \\ &= (1/2) |(v, \partial_l a_{jl} v)| \end{aligned}$$

となるから, (C.4) の (iii) が, $\{A(t)\}, \{-A(t)\}$ に対して成り立つ
 こともわかる. (証終)

例2 時間的な Schrodinger 型擬微分作用素系の基本解の
 存在を定理1を用いて証明しよう.

$$X = [L^2(R^n)]^N, \quad Y = [Y_k]^N \quad (k = 2, 3, \dots)$$

$$A_0(t) = i P(x, D_x, t)$$

$$D(A_0(t)) = [C_0^\infty(R^n)]^N, \quad 0 \leq t \leq T$$

$A(t)$ を $A_0(t)$ の X における最小の閉拡張とする.

$$\text{== 1°, } Y_k = \{u \in L^2(R^n); \|u\|_k < \infty\}$$

$$\|u\|_k = \left[\sum_{|a|+l \leq k} \|(1+|x|^2)^{l/2} \partial_x^a u\|_{L^2}^2 \right]^{1/2}$$

$$P(x, D_x, t) = \left(P_{\ell m}(x, D_x, t); \begin{matrix} \ell \downarrow 1, \dots, N \\ m \rightarrow 1, \dots, N \end{matrix} \right)$$

$$P_{\ell m}(x, D_x, t) u = (2\pi)^{-n} \int_{R^n} e^{i x \cdot \xi} P_{\ell m}(x, \xi, t) \hat{u}(\xi) d\xi$$

とする. Y_k は $\|\cdot\|_k$ による Hilbert 空間になり,

$C_0^\infty(R^n)$ が Y_k の中で稠密であることもわかる。

記号 $Y_k, \| \cdot \|_k$ については北田均氏の [4] によった。

$P(x, D_x, t)$ に対して、次の条件 (A.1) ~ (A.3) を課そう。

(A.1) (表象が *Schrödinger* 型であること)

各 $1 \leq \ell, m \leq n$, $t \in [0, T]$ に対して、 $P_{\ell m}(x, \xi, t)$ は (x, ξ) について $R^n \times R^n$ 上 C^∞ 級であり、

$|\alpha| + |\beta| \geq 2$ なる任意の α, β に対して、

$$\sup \{ |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta P_{\ell m}(x, \xi, t)| ; (x, \xi, t) \in R^n \times R^n \times [0, T] \} < \infty$$

が成り立つ。

(A.2) (t に関する連続性)

各 $1 \leq \ell, m \leq n$ について、

$|\alpha| + |\beta| \geq k$ であれば、 $\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta P_{\ell m}(x, \xi, t)$ は $0 \leq t \leq T$ から $L^\infty(R^n \times R^n)$ への連続写像を与える。

$|\alpha| + |\beta| < k$ であれば、 $\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta P_{\ell m}(0, 0, t)$ は $0 \leq t \leq T$ 上で連続な関数である。

(A.3) (対称性)

各 $t \in [0, T]$, $u \in [C_0^\infty(R^n)]^N$ に対して、

$$(P(x, D_x, t)u, u) = (u, P(x, D_x, t)u)$$

が成り立つ。ここに、 $(,)$ は X の内積を表わす。

(A.1) ~ (A.3) の下で、定理 1 の条件 (C.1) ~ (C.3) が成り立つ。

これを確かめるために、*Schrödinger* 型擬微分作用素についてのある有界性定理を引用する。次の定理 A は *Calderón-Vaillancourt* の定理から簡単に導かれるだろう。

定理 A $(Pu)(x) = (2\pi)^{-n} \int_{R^n} e^{ix \cdot \xi} p(x, \xi) \hat{u}(\xi) d\xi$

として、表象 $p(x, \xi)$ に対して次の条件 $(S)_\ell$ を考える。

($\ell = 0, 1, 2, \dots$)

$$(S)_\ell \begin{cases} p(x, \xi) \text{ は } C^\infty(R_x^n \times R_\xi^n) \text{ に属し、} |\alpha| + |\beta| \geq \ell \text{ の時、} \\ \sup \{ |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta p(x, \xi)|; (x, \xi) \in R^n \times R^n \} < \infty \\ \text{が成り立つ。} \end{cases}$$

いま、 $(S)_\ell$ を満たす $p(x, \xi)$ に対して、

$$K_\ell(p) = \sup \{ |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta p(0, 0)|; |\alpha| + |\beta| < \ell \} \\ + \sup \{ |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta p(x, \xi)|; (x, \xi) \in R^n \times R^n, \ell \leq |\alpha| + |\beta| \leq M \}$$

とおこう。ここに、 $M = 2\ell + 2[n/2] + 2$ である。

この時、次の (i) および (ii) が成り立つ。

(i) ある $\ell = 0, 1, 2, \dots$ に対して表象 $p(x, \xi)$ が $(S)_\ell$ を満たすとする、ある定数 $C = C(n, \ell) \geq 0$ があって、

$$\|Pu\|_{L^2} \leq C \cdot K_\ell(p) \cdot \|u\|_{L^2}, \quad u \in \mathcal{S}(R^n)$$

が成り立つ。

(ii) ある $\ell = 0, 1, 2, \dots$ に対して表象 $p(x, \xi)$ が $(S)_{2\ell}$ を満たすとする、ある定数 $C = C(n, \ell) \geq 0$ があって、

$$|(u, Pu)_{L^2}| \leq C \cdot K_{2\ell}(p) \cdot \|u\|_{L^2}^2, \quad u \in \mathcal{S}(R^n)$$

が成り立つ。□

この定理 A を用いて、(C.1) ~ (C.4) の成り立つことを証明しよう。

(証) (C.1), (C.2) は明らかに成り立つ。

(C.3) を示そう。 $P_t = P(x, D_x, t)$, $P_{\ell m}(t) = P_{\ell m}(x, D_x, t)$

とおくと、定理 A の (i) から 各 $t \in [0, T]$ について

$$\|A(t)u\|_X \leq C \cdot K(P_t) \cdot \|u\|_Y, \quad u \in [C_0^\infty(\mathbb{R}^n)]^N$$

が成り立つ。 二に、 C は n, N のみによって定まる正数

を表わし、 $K(P_t) = \max \{K_\ell(P_{\ell m}(t)); 1 \leq \ell, m \leq N\}$ と

おいた。

従って、 $A(t)$ が閉作用素であること、 $[C_0^\infty(\mathbb{R}^n)]^N$ が Y

で稠密であることに注意すれば、 $Y \subseteq D(A(t)), 0 \leq t \leq T$

がわかる。

また、各 $s, t \in [0, T]$, $u \in Y$ に対して

$$\|(A(t) - A(s))u\|_X \leq C \cdot K(P_t - P_s) \|u\|_Y$$

であること、 $P(x, D_x, t)$ についての条件 (A.2) に注意

すれば、 $A: [0, T] \longrightarrow B(Y, X)$ が ノルム連続 となる

こともわかる。

(C.4) を示そう。 $N(t) = N, 0 \leq t \leq T$ とおく。 二に、 N は

$$\begin{pmatrix} (-\Delta + |x|^2)^{\frac{k}{2}} & & & \\ & \circ & & \\ & & \ddots & \\ & & & \circ \\ \circ & & & & (-\Delta + |x|^2)^{\frac{k}{2}} \end{pmatrix} (= Q_k \text{ とおく。})$$

の定める、 X における最小作用素とする。

N が半正定値自己共役作用素であって、(C.4) の (i),

(ii) を満たすことは容易にわかる。

(C.4) の (iii) を示す。 簡単な計算により、交換子

$$[P(x, D_x, t), Q_k]$$

の任意の成分を $r(t) = r(x, D_x, t)$ とおくと、各 $t \in [0, T]$

に対して $r(t)$ は条件 $(P)_{2k}$ を満たし、かつ

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \{K_{2k}(r(t)); 0 \leq t \leq T\} < \infty$$

が成り立つ。ゆえに、定理 A の (ii) を用いれば、

各 $t \in [0, T]$, $u \in [C_0^\infty(\mathbb{R}^n)]^N$ に対して、

$$\begin{aligned} |Re(A(t)u, Nu)| &= (1/2) |(u, [P(x, D_x, t), Q_k]u)| \\ &\leq C_1 \|u\|_Y^2 \leq C_2 (u, Nu) \end{aligned}$$

が成り立つ。ここに、 C_1, C_2 は t や u によらない定数である。

ところで、 $[C_0^\infty(\mathbb{R}^n)]^N$ は、Hilbert 空間 $D(N)$ で稠密だから、

(c.4) の (iii) も成り立つことがわかった。(証終)

同様にして、 $\{-A(t)\}$ に対しても (c.1) ~ (c.4) が成り立つことがわかる。

こうして、次の定理が得られた。

定理 2 $P(x, D_x, t)$ が条件 (A.1) ~ (A.3) を満たすとする。

各 $t \in [0, T]$ について、 $P(x, D_x, t)$ は $[L^2(\mathbb{R}^n)]^N$ における作用素として、

$[C_0^\infty(\mathbb{R}^n)]^N$ 上本質的に自己共役である。また、その自己共役拡張を

$H(t)$ とおいた時、 $[L^2(\mathbb{R}^n)]^N$ 上の unitary 作用素の族 $\{U(t, s); 0 \leq s, t \leq T\}$ で次の (I) ~ (IV) を満たすものが存在し、唯一つである。

(I) すべての $0 \leq r, s, t \leq T$ に対して、次の等式が成り立つ。

$$U(t, t) = I, \quad U(t, r)U(r, s) = U(t, s)$$

(II) $U: [0, T] \times [0, T] \rightarrow B([L^2(\mathbb{R}^n)]^N, [L^2(\mathbb{R}^n)]^N)$ は強連続である。

(III) すべての $0 \leq s, t \leq T$ に対して、 $U(t, s)[Y_k]^N \subseteq [Y_k]^N$, また $U(t, s)$ は $[Y_k]^N$ 上の有界作用素であり、

$U: [0, T] \times [0, T] \rightarrow B([Y_k]^N, [Y_k]^N)$ は強連続である。

(IV) すべての $0 \leq s, t \leq T$, $u \in [Y_k]^N$ に対して次式が成り立つ。

$$\partial/\partial s [U(t, s)u] = -i U(t, s)H(s)u$$

$$\partial/\partial t [U(t, s)u] = i H(t)U(t, s)u$$

こゝに、 $\partial/\partial s, \partial/\partial t$ は $[L^2(\mathbb{R}^n)]^N$ での強微分を表わす。□

こうして、基本解の存在に関する限り、北田氏の [4] にある結果を擬微分作用素系に迄拡張できる。(c.f. [5])

注意 例 2 に、[2] の中の Theorem 6.1 を適用しようとするとき、 $S(t)$ のとり方と、 $S(t)A(t)S(t)^{-1} = A(t) + B(t)$ を証明することが困難になる様に (筆者には) 思えます。他の方法があるのかも知れませんが …。

参考文献

- [1] W.G. Faris and R.B. Lavine, Comm. Math. Phys. 35 (1974), 39-48.
- [2] T. Kato, J. Fac. Sci. Univ. Tokyo, Sec. I, 17 (1970), 241-258.
- [3] K. Kobayashi, J. Math. Soc. Japan, 31 (1979), 647-654.
- [4] H. Kitada, J. Fac. Sci. Univ. Tokyo, Sect. IA Math. 27 (1980), 193-226.
- [5] H. Kumano-go, Comm. in Partial Differential Equations, 4 (1979), 959-1015.
- [6] 溝畑 茂, 偏微分方程式論, 岩波書店, 1965.
- [7] 田辺広城, 発展方程式, 岩波書店, 1975.

$\frac{1}{2}$ 分数巾が時間パラメータについて微分可能となる

楕円型偏微分作用素の例

八木厚志

§ 1. 半空間での分数巾の表現について

$A = (a_{ij})$ を $n \times n$ 実正定値対称行列, $A^{-1} = (\bar{a}_{ij})$ とする.

$$\begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{a}_{11} & \cdots & \bar{a}_{1,n-1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \bar{a}_{n-1,1} & \cdots & \bar{a}_{n-1,n-1} \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \bar{a}_{1n} \\ \vdots \\ \bar{a}_{n-1,n} \end{pmatrix}$$

$$T = \begin{pmatrix} 1 & & & & 2c_1 \\ & \ddots & & & \vdots \\ & & \ddots & & \\ & & & 1 & 2c_{n-1} \\ & & & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

と T を決めると, T は以下の性質をもっていることが確かめられる.

i) $T(R_{\pm}^n) = R_{\mp}^n$ (複号同順)

ii) $T\xi' = \xi' \quad \forall \xi' \in R^{n-1} = \{\xi = (\xi', \xi_n); \xi_n = 0\}$

iii) $T^2 = I$

iv) $A(T^t \xi) = A(\xi)$, ここで $A(\xi) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \xi_i \xi_j$.

この T を用いて, $L_2(R_+^n)$ の関数を $L_2(R^n)$ の関数に拡張する作用素 e を次の様に定義する.

$$e: L_2(\mathbb{R}_+^n) \longrightarrow L_2(\mathbb{R}^n)$$

$$f \longmapsto (ef)(x) = \begin{cases} f(x), & x \in \mathbb{R}_+^n \\ f(Tx), & x \in \mathbb{R}_-^n \end{cases}.$$

次に, $L_2(\mathbb{R}_+^n)$ の作用素 A を

$$\begin{cases} \mathcal{D}(A) = \{u \in H_2(\mathbb{R}_+^n); \mathbb{R}^{n-1} \text{ 上で } \sum_{j=1}^n a_{nj} \frac{\partial u}{\partial x_j} = 0\} \\ Au = - \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} + k u, \quad k > 0 \end{cases}$$

と定義する。 A は正定値自己共役作用素となる。実数 α について A の分数 A^α は次で定義される作用素 A_α と一致していることが示される。

$$\begin{cases} \mathcal{D}(A_\alpha) = \{u \in L_2(\mathbb{R}_+^n); eu \in H_{2\alpha}(\mathbb{R}^n)\} \\ A_\alpha u = \pi \tilde{\mathcal{F}}[(A(\xi) + k)^\alpha \tilde{\mathcal{F}}[eu]] \end{cases}$$

ただし

$$\pi: L_2(\mathbb{R}^n) \longrightarrow L_2(\mathbb{R}_+^n), \quad f \longmapsto \pi f = f|_{\mathbb{R}_+^n}$$

である。

§2. 微分可能な例について

$n=2$ とし

$$A(t) = \begin{pmatrix} 1 & a(t) \\ a(t) & 1 \end{pmatrix}, \quad 0 \leq t \leq T$$

を考える。

$$|a(t)| \leq 1, \quad a \in \mathcal{C}^1([0, T]; \mathbb{R})$$

を仮定しておく.

$$T(t) = \begin{pmatrix} 1 & -2a(t) \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

となり

$$\{e(t)f\}(x,y) = \begin{cases} f(x,y) & , y > 0 \\ f(x-2a(t)y, -y) & , y < 0 \end{cases}$$

となる. 従って, $A(t)$ から決まる作用素 $\mathcal{A}(t)$ の分数巾は

$$\mathcal{A}(t)^{\frac{1}{2}} u = \pi \tilde{\mathcal{F}} [\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k} \tilde{\mathcal{F}}[e(t)u]]$$

と表わされる. t について微分すると

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \mathcal{A}(t)^{\frac{1}{2}} u &= \pi \tilde{\mathcal{F}} \left[\frac{a'(t)\xi\eta}{\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k}} \tilde{\mathcal{F}}[e(t)u] \right] \\ &+ \pi \tilde{\mathcal{F}} [\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k} \tilde{\mathcal{F}}[\frac{d}{dt} e(t)u]] \end{aligned}$$

となる.

$$\left\| \frac{d}{dt} \mathcal{A}(t)^{\frac{1}{2}} u \right\|_{L_2(\mathbb{R}_+^2)} \leq C \|u\|_{H_1(\mathbb{R}_+^2)}$$

と評価されることを示すことが問題である.

前の項の評価は容易である. 後の項の評価のために

$$Y(x,y) = \begin{cases} 1 & , y > 0 \\ 0 & , y \leq 0 \end{cases}$$

を用いる. 実際,

$$\begin{aligned} &\iint_{\mathbb{R}_+^2} |\pi \tilde{\mathcal{F}} [\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k} \tilde{\mathcal{F}}[\frac{d}{dt} e(t)u]]|^2 dx dy \\ &= \iint_{\mathbb{R}^2} |Y(x,y) \tilde{\mathcal{F}} [\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k} \tilde{\mathcal{F}}[\frac{d}{dt} e(t)u]]|^2 dx dy \end{aligned}$$

$$Y(x,y) = \tilde{\mathcal{F}} [(2\pi\delta_\xi) \times (\pi\delta_\eta + \frac{1}{i} \text{v.p.} \frac{1}{\eta})]$$

として計算すると

$$= \frac{1}{4\pi^2} \iint_{\mathbb{R}^2} \left| \int_{\mathbb{R}} \frac{(2a(t)\xi + \eta + \eta') \mathcal{F}\left[\frac{d}{dt} e(t)u\right](\xi, \eta')}{\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta' + \eta'^2 + k} + \sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k}} d\eta' \right|^2 d\xi d\eta$$

$$v(x, y) = \begin{cases} 0 & , y > 0 \\ u(x - 2a(t)y, -y) & , y < 0 \end{cases}$$

とおくと $\frac{d}{dt} e(t)u = -2a'(t)y \frac{\partial v}{\partial x}$ と仮定しているから

$$\mathcal{F}\left[\frac{d}{dt} e(t)u\right] = 2a'(t)\xi \frac{\partial}{\partial \eta} \mathcal{F}[v]$$

となる。これを代入し、さらに計算すると

$$= \frac{|a'(t)|^2}{\pi^2} \iint_{\mathbb{R}^2} \left| \int_{\mathbb{R}} k(t; \xi, \eta, \eta') \mathcal{F}[v](\xi, \eta') d\eta' \right|^2 d\xi d\eta$$

となる。ここで

$$k(t; \xi, \eta, \eta') = \frac{\xi}{\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta' + \eta'^2 + k} + \sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k}} - \frac{\xi(a(t)\xi + \eta')(2a(t)\xi + \eta + \eta')}{(\sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta' + \eta'^2 + k} + \sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta + \eta^2 + k})^2 \sqrt{\xi^2 + 2a(t)\xi\eta' + \eta'^2 + k}}$$

次に

$$(|\xi| + |\eta|) \mathcal{F}[v] = -i \{ \text{sign } \xi \mathcal{F}\left[\frac{\partial v}{\partial x}\right] + \text{sign } \eta \mathcal{F}\left[\frac{\partial v}{\partial y}\right] \} + i \text{sign } \eta \mathcal{F}[v(0)]$$

となることに注意すると

$$\begin{aligned} &\leq C \iint_{\mathbb{R}^2} \left\{ \int_{\mathbb{R}} \frac{|k(t; \xi, \eta, \eta')|}{|\xi| + |\eta| + 1} (|\mathcal{F}\left[\frac{\partial v}{\partial x}\right]| + |\mathcal{F}\left[\frac{\partial v}{\partial y}\right]| + |\mathcal{F}[v]|) d\eta' \right\}^2 d\xi d\eta \\ &+ C \iint_{\mathbb{R}^2} \left\{ \int_{\mathbb{R}} \frac{|k(t; \xi, \eta, \eta')|}{|\xi| + |\eta| + 1} d\eta' \right\}^2 |\mathcal{F}[v(\cdot, 0)](\xi)|^2 d\xi d\eta \end{aligned}$$

$$|k(t; \xi, \eta, \eta')| \leq \frac{C|\xi|}{\sqrt{\xi^2 + \eta^2 + \eta'^2 + 1}}$$

であるから、第1項は

$$\begin{aligned} &C \left\{ \left\| \frac{\partial v}{\partial x} \right\|_{L_2(\mathbb{R}^2)}^2 + \left\| \frac{\partial v}{\partial y} \right\|_{L_2(\mathbb{R}^2)}^2 + \|v\|_{L_2(\mathbb{R}^2)}^2 \right\} \\ &\leq C \|u\|_{H_1(\mathbb{R}_+^2)}^2 \end{aligned}$$

と評価される。また第2項は

$$\begin{aligned} & C \int_{\mathbb{R}} \sqrt{\xi^2 + 1} |\mathcal{F}[u(\cdot, 0)](\xi)|^2 d\xi \\ & \leq C \|u(\cdot, 0)\|_{H_{1/2}(\mathbb{R})}^2 \\ & \leq C \|u\|_{H_1(\mathbb{R}_+^2)}^2 \end{aligned}$$

と評価される。以上により目的の評価式

$$\left\| \frac{d}{dt} A(t)^{\frac{1}{2}} u \right\|_{L_2(\mathbb{R}_+^2)} \leq C \|u\|_{H_1(\mathbb{R}_+^2)}$$

が成立することが示された。

(大阪大学理学部)

Gierer-Meinhardt 系の定常解に対するアフリオリ評価

高 木 泉

(東京都立航空工業高等専門学校)

1. 序論

本稿では Gierer と Meinhardt [2] によって 生物の形態形成のモデルとして提唱された次の放物型方程式系の定常解に対するアフリオリ評価と解の一様性について論じる:

$$\begin{aligned} (G-M) \quad & \left. \begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} &= D \Delta u - \frac{u}{m} + \frac{u^2}{v} + \rho \\ \frac{\partial v}{\partial t} &= \Delta v - v + u^2 \end{aligned} \right\} \quad \text{in } (0, \infty) \times \Omega, \\ & \frac{\partial u}{\partial \nu} = \frac{\partial v}{\partial \nu} = 0, \quad \text{on } (0, \infty) \times \partial \Omega. \end{aligned}$$

但し D, m は正の定数, ρ は非負定数であり, 領域 Ω は $\mathbb{R}^n$ の有界集合でその境界 $\partial \Omega$ は $C^{2+\alpha}$ 級 ($0 < \alpha < 1$) とする.

生物の形態形成において, 最初は一様であった細胞や組織が空間的な非一様性, 紋様を獲得する過程を説明するこれがひとつの基本的な問題である. 系 (G-M) は定数解 $u = \bar{u}$, $v = \bar{v}$ (但し $\bar{u} = m(1+\rho)$, $\bar{v} = \bar{u}^2$) をもつ. パラメータ m, ρ を適当に与えれば, 定数解は十分に大きな D に対し安定な定常解である. しかし D を十分に小さくすると, この定数定常解の安定性が失われ, 空間的に非一様な解が

現われる (Takagi [5] では分岐理論によってこのような非定数定常解の存在と安定性について論じている)。数値解法によると非定数解は空間的に規則正しい波状の紋様をしており、 D が 0 に近づくとその振幅は限りなく大きくなり、かつ有限個の点のまわりに集中した非常に鋭いトゲ状の形になる。

u, v とともに同じような紋様であるが、 u の方がより変化の激しい形をする。 u, v の値はそれぞれ活性因子、抑性因子とよばれる物質の濃度を表し、 u の値がピークとなる場所から細胞分裂や分化が始まると考えられる。

最近、(G-M) に対するアフリオリ評価が増田先生と三村先生によって得られ、時間的に大域的な解が存在することが示された。我々は定常解の解集合の構造を調べる第一歩として、定常解に対するアフリオリ評価を D, m, p によって陽に与え (定理 1, 2), D が十分大きいとき定常解は定数解に限ることを示す (定理 3)。また空間次元が 1 の場合分岐解の枝の大域的な挙動について論じる (定理 4)。

2. アポリアリ評価と一意性

定常解 u, v に対する方程式系は

$$(2.1a) \quad D\Delta u - \frac{u}{m} + \frac{u^2}{v} + p = 0 \quad \left. \vphantom{\begin{matrix} (2.1a) \\ (2.1b) \end{matrix}} \right\} \text{ in } \Omega,$$

$$(2.1b) \quad \Delta v - v + u^2 = 0$$

$$(2.2) \quad \partial u / \partial \nu = \partial v / \partial \nu = 0 \quad \text{on } \partial \Omega.$$

以下では 解 (u, v) は $C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$ に属すると仮定する.

まず 境界値問題

$$\left\{ \begin{array}{ll} (1 - \alpha \Delta) w = f & \text{in } \Omega \\ \partial w / \partial \nu = 0 & \text{on } \partial \Omega \end{array} \right. \quad (\alpha > 0)$$

α Green 作用素を G_α と表すと, G_α は 正の積分核をもつ積分作用素で, $G_\alpha[1] = 1$ である. 従って (2.1)-(2.2) は 次の方程式系と同値である:

$$\left. \begin{array}{ll} (2.3a) & u = m G_{mp}[u^2/v] + mp \\ (2.3b) & v = G_1[u^2] \end{array} \right\}$$

さて

$$U^* = \sup u, \quad U_* = \inf u$$

$$V^* = \sup v, \quad V_* = \inf v$$

とおくと, (2.3) より 次の命題が従う:

命題 2.1. (u, v) を (2.1)-(2.2) の解とすると, u は共に境界まで二めて正であり, 4つの量 $\square_*$, $\square^*$, V_* , V^* に関して次のような関係式がなりたつ:

$$(2.4a) \quad V^* \leq \square^{*2},$$

$$(2.4b) \quad V_* \geq \square_*^2,$$

$$(2.5a) \quad \square^* \leq m \square^{*2} / V_* + mp,$$

$$(2.5b) \quad \square_* \geq m \square_*^2 / V^* + mp.$$

式 (2.3a) をみれば, $\square^*$ の評価には u^2/v :
 価すればよいことがわかる. 実は次の補題を証明するこ
 ができる:

補題 2.2. (u, v) を (2.1)-(2.2) の解とすると
 すべての自然数 k に対し

$$\int_{\Omega} \left(\frac{u^2}{v} \right)^k dx \leq \omega M^{k-1},$$

但し ω は Ω の体積であり,

$$M = [1 + (1 + V_* D(D + 2/m))^{1/2}]^2 / (V_* D^2),$$

従って 特に

$$\sup \frac{u^2}{v} \leq M.$$

この補題と命題 2.1 を組合せると次の定理1が得い

定理 1. (u, v) を (2.1) - (2.2) の解とすると

$$U^* < \bar{u} + m A(D, m, V^*),$$

$$V^* < [\bar{u} + m A(D, m, V^*)]^2,$$

$$\sup |\Delta u| < [1 + A(D, m, V^*)]/D,$$

$$\sup |\Delta v| < [\bar{u} + m A(D, m, V^*)]^2,$$

但し

$$A(D, m, t) = 2D^{-1} [m^{-1} + t^{-\frac{1}{2}} + (Dt^{\frac{1}{2}})^{-1} (t^{-\frac{1}{2}} + \max\{m^{-1}, t^{-\frac{1}{2}}\})].$$

特に $p > 0$ のとき,

$$A(D, m, V^*) < A(D, m, (mp)^2).$$

この定理によって $p > 0$ のときには $U^*, V^*, \sup |\Delta u|, \sup |\Delta v|$ のよりよい評価が陽に与えられる。空間次元が 1 の場合, $p > 0$ という仮定はおとすことができる。即ち G_α の陽な表現を用いて次の定理 2 が得られる:

定理 2. $n=1$, $\Omega = (0, L)$ とする。 (u, v) を (2.1) - (2.2) の解とすると,

$$m[L^{-1} \tanh L f(L/\sqrt{mD}) + p] \leq u(x) \leq \bar{u} + L\sqrt{m/D},$$

$$m^2[L^{-1} \tanh L f(L/\sqrt{mD}) + p]^2 \leq v(x) \leq [\bar{u} + L\sqrt{m/D}]^2.$$

但し

$$f(t) = t \operatorname{cosech} t.$$

注意 2.3. $f(L/\sqrt{mD})$ は D の単調増加函数で, $D \uparrow +\infty$ のとき $f(L/\sqrt{mD}) \uparrow 1$, $D \downarrow 0$ のとき $f(L/\sqrt{mD}) \downarrow 0$ である.

さて, D が十分大きいときの解の一意性について述べよう. そのため, 2.3 の準備をする. l_1 を $-\Delta$ の齊次 Neumann 境界条件の下での正の最小固有値とする. $s, t > 0$ に対し函数 $F(s, t)$ を

$$F(s, t) = s \left[2/(m^2(1+l_1)) + 1/t^2 \right] + 1/m$$

と定義し,

$$\Phi(D) = \begin{cases} F(\bar{u} + mA(m, D, m^2 p^2), m p) & \text{if } p > 0 \\ F(\bar{u} + L\sqrt{m/D}, mL^+ \tanh L f(L/\sqrt{mD}) + m p) & \text{if } n=1. \end{cases}$$

とおく. $A(m, D, m^2 p^2)$ と $\sqrt{m/D}$ は共に D の単調減少函数であり, また $f(L/\sqrt{mD})$ は D の単調増加函数であるから, $\Phi(D)$ は D の単調減少函数である. 従って方程式,

$$(2.6) \quad l_1 D = \Phi(D), \quad D > 0$$

はただひとつの根 $D = D^*$ をもつことがわかる. このとき

定理 3. $p > 0$ または $n=1$ と仮定する. D^* を (2.6) の根とする. そうすると $D > D^*$ に対し定数解 $(\bar{u}, \bar{v})$ が (2.1)

— (2.2) のただひとつの解である。

3. 分岐解の枝の大域的挙動

本節では $n=1$, $\Omega=(0, L)$ の場合に, (2.1)–(2.2) の解集合の構造について考察する. まず 未知函数を縦ベクトルの形で書き, 次の函数空間を導入する:

$$E = \{ \mathbf{U} = {}^t(u, v) \mid u, v \in C^2[0, L], u' = v' = 0 \text{ at } x=0, L \}.$$

また, $\mathbb{R}_+$ を正の実数全体のなす集合とし,

$$\mathcal{D} = \mathbb{R}_+ \times E$$

とおく. $(D_0, \mathbf{U}_0) \in \mathcal{D}$ が (2.1)–(2.2) の解であるとは $\mathbf{U}_0$ が $D=D_0$ に対し (2.1) をみたすことをいう. 特に すべての $D \in \mathbb{R}_+$ に対し $(D, \bar{\mathbf{U}})$ は (2.1)–(2.2) の解である. 但し $\bar{\mathbf{U}}$ は定数解 ${}^t(\bar{u}, \bar{v})$ である. $\{(D, \bar{\mathbf{U}}) \mid D \in \mathbb{R}_+\}$ を 自明な枝 いう. 自明な枝の近傍における解集合の構造は分岐理論, 特に Crandall–Rabinowitz の単純固有値からの分岐定理を用いて調べることができる. (分岐理論に関しては Nirenberg [3] をみよ.) その結果は次のようにまとめることができる: まず $p \geq 1$ ならば分岐は起こらず, 自明な枝の近くには他に解は存在しない. そこで, 以下では

$$(3.1) \quad 0 \leq p < 1$$

を仮定する. 函数 $g(l)$ を

$$g(l) = \frac{\mu l - 1}{m l (1+l)}, \quad l > 0$$

と定義する. 但し

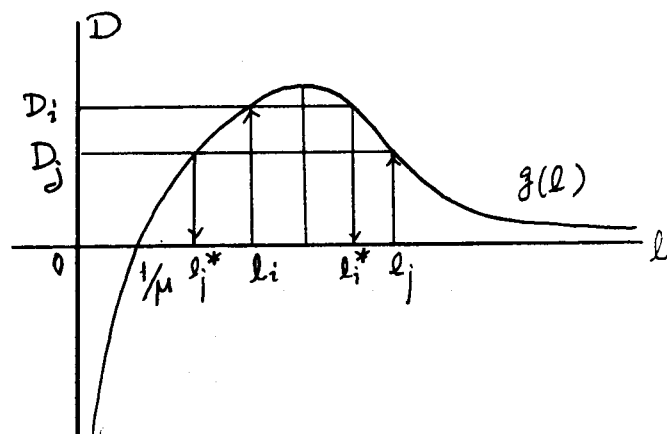
$$\mu = (1-p)/(1+p).$$

数列 $\{D_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathbb{R}_+$ を

$$D_j = g(l_j), \quad l_j = (\pi j / L)^2$$

によって定義する.

方程式 $g(l) = D_j$ の
根は 2つあって $l = l_j$ と
 $l = l_j^*$ である. 即ち
$$l_j^* = (1+l_j)/(\mu l_j - 1).$$



もし すべて $k \neq j$ に対し $l_k \neq l_j^*$ ならば, D_j は
単純 であると言われる. (単純でないものは 二重 であるという.)
単純でない D_j は 存在しても 高々有限個しかない.

命題 3.1. (3.1) を仮定する. D_j は単純であるとする.

そうすると $(D_j, \square) \in \mathcal{E}$ とは 分岐点である. 即ち $(D_j, \square)$ を通る
非定数定常解の 1 径数族 $(D_j(\varepsilon), \square_j(\varepsilon))$ が存在する:

$$D_j(\varepsilon) = D_j + \tau(\varepsilon), \quad \tau(0) = 0,$$

$$u_j(\varepsilon) = \bar{u} + \varepsilon \cdot a \cos(\pi_j x/L) + O(\varepsilon^2),$$

$$v_j(\varepsilon) = \bar{v} + \varepsilon \cdot b \cos(\pi_j x/L) + O(\varepsilon^2).$$

但し a, b は共に正の定数である。

更に $(D_j, \bar{\square})$ の近傍では (2.1)-(2.2) の解集合は 2つの曲線 $(D, \bar{\square})$ と $(D_j(\varepsilon), \square_j(\varepsilon))$ から成る。

$(D_j(\varepsilon), \square_j(\varepsilon))$ は局所的に存在が保証されたが、これを ε に関して接続していくとどのような挙動をするかという問題は興味ぶかい。特に D をいくらでも小さくできるかどうか、数値解で D を 0 に近づけたときに得られる特徴的な解を調べる上でも、基本的な問題となるであろう。

系 (2.1)-(2.2) の非定数解の集合 $\mathcal{O}$ における関包の連結成分で $(D_j(\varepsilon), \square_j(\varepsilon))$ を含むものを $\mathcal{O}^{(j)}$ とかくことにする。更に

$$\text{Proj}_{\mathbb{R}_+} \mathcal{O}^{(j)} = \{ D \in \mathbb{R}_+ \mid (D, \square) \in \mathcal{O}^{(j)} \},$$

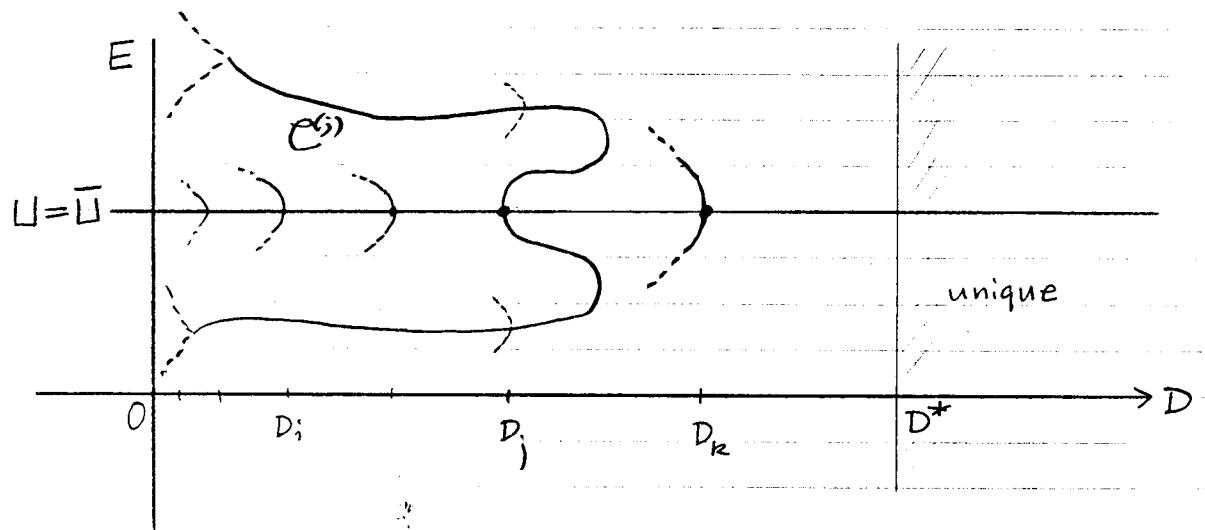
$$\text{Proj}_E \mathcal{O}^{(j)} = \{ \square \in E \mid (D, \square) \in \mathcal{O}^{(j)} \}$$

とする。このとき

定理 4. $\text{Proj}_{\mathbb{R}_+} \mathcal{O}^{(j)} \supset (0, D_j]$

定理 4 は $\mathcal{C}^{(j)}$ が どの コンパクト 集合 ではない ことと, アリオリ評価と一意性の定理を用いて示される. $\mathcal{C}^{(j)}$ が どの コンパクト ではない ことは Nishiura [4] による.

$\text{Proj}_E \mathcal{C}^{(j)}$ が E で 非有界 である ことが 数値的に は 予想 される が, 残された 問題 である.



文献

- [1] Fujii, H., Mimura, M., and Nishiura, Y., A picture of global bifurcation diagram in ecological interacting and diffusing systems. (Preprint '79).
- [2] Gierer, A., and Meinhardt, H., Kybernetik, 12 (1972), 30-39.
- [3] Nirenberg, L., Topics in Nonlinear Functional Analysis
- [4] Nishiura, Y., Global structure of bifurcating solutions of some reaction-diffusion systems. (Preprint '79)
- [5] Takagi, I, Tôhoku Mathematical Journal, 31 (1979), 221-246.

