

2015年度後期中間試験問題・数学B(S3)

1. 次の各問いに答えよ。ただし、答のみ。 (25点)

(1) $k \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & b \\ 2 & a & c \end{pmatrix}$ が直交行列になるように実数 k, a, b, c の値を求めると、 $k = [1]$,

$a = [2]$, $b = [3]$, $c = [4]$ となる。

(2) \mathbb{R}^2 上の線形変換 f を $f(\mathbf{p}) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \mathbf{p}$ ($\mathbf{p} \in \mathbb{R}^2$) とするとき、直線 $y = 3x + 2$ の f による像を求めると、 $y = [1]x + [2]$ となる。

(3) \mathbb{R}^2 上の線形変換 f, g の表現行列をそれぞれ $\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 4 & -1 \end{pmatrix}$ とすれば、合成変換 $f \circ g, g \circ f$ の表現行列はそれぞれ $[1]$, $[2]$ となる。また逆変換 f^{-1}, g^{-1} の表現行列はそれぞれ $[3]$, $[4]$ となる。またベクトル $\mathbf{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ の $g \circ f, f^{-1}$ による像はそれぞれ $[5]$, $[6]$ となる。

(4) \mathbb{R}^2 上の線形変換 f の表現行列が $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$ であるとき、 f によって直線 $y = x + 2$ に移されるもとの図形の方程式を求めよ。

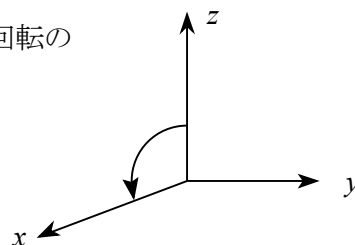
(5) 空間内の点を y 軸のまわりに $\frac{\pi}{4}$ だけ回転させる線形変換の表現行列は $[1]$ である。

またこの変換による点 $(2, 3, 1)$ の像は $[2]$ となる。なお、回転の向きは z 軸正から x 軸正へ向かう回転を正とする。

(6) \mathbb{R}^2 上の線形変換 f によるベクトル $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ の像が

それぞれ $\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ であるとき、 f の表現行列は $[1]$

である。また f によるベクトル $\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ の像は $[2]$ となる。



2. \mathbb{R}^2 上の線形変換 f の表現行列を $A = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & b \end{pmatrix}$ とする。また f による直線 $y = 2x + 1$ の像の方

程式が $2x + 15y + 8 = 0$ であるとき、次の各問いに答えよ。ただし、 a, b は実数の定数とする。

(17点)

(1) a, b の値を求めよ。

(2) 原点を通る 直線 l の f による像が l 自身であるとき、 l の方程式を求める次の計算の

[] に入る最も適切な答えを解答用紙にかけ。ただし、答のみ。

注意： a, b は (1) で求めた値を使うこと。つまり解答に文字 a, b を用いてはいけない。
 原点を通る直線は $y=mx$ (m は傾きを表す定数) か、直線 $x=0$ である。 $x=0$ の f による像は直線 [1] であるから自分自身には移らない。 $y=mx$ 上の任意の点を $P(x, mx)$ とし、 f による P の像を $P'(x', y')$ とすれば $x'=[2], y'=[3]$ ($[2], [3]$ は x, m の式)
 $y'=mx'$ を満たすから m の 2 次方程式 [4] = 0 が導かれる。これを解いて $m=[5]$

3. 原点のまわりの xy 平面上の角 $\frac{\pi}{4}$ の回転によって、方程式 $xy=a^2$ ($a > 0$) で表される図形はどのような図形に移されるか。その方程式を求めよ。(6点)

4. \mathbb{R}^3 上の線形変換 f とベクトル $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^3, \mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ について、次の各問いに答えよ。ただし、

(1), (2) は 答のみ。(7点)

(1) ベクトル \mathbf{a} を位置ベクトルとする点 A を通り、 \mathbf{v} に平行な直線 l のベクトル方程式をかけ。

ただし、この直線上の任意の点の位置ベクトルを \mathbf{p} 、媒介変数を t とせよ。

(2) \mathbf{p} の f による像 \mathbf{p}' を \mathbf{a}, \mathbf{v} の f による像を用いて表せ。

(3) f の表現行列が $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 & -2 \\ 3 & 1 & 5 \\ -4 & -13 & 5 \end{pmatrix}$ であるとき、(2) の像が 1 点となるためのベクトル

\mathbf{v} を求めよ。($\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ という条件は満たす)

5. f を \mathbb{R}^3 上の線形変換で

$$\mathbf{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \mathbf{a}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{a}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_3 = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ に対して}$$

$f(\mathbf{a}_i) = \mathbf{b}_i$ ($i=1, 2, 3$) を満たすものとする。このとき、次の各問いに答えよ。(20点)

(1) ベクトル $\mathbf{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ の線形変換 f による像を求めよ。

(2) f で $\mathbf{d} = \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 9 \end{pmatrix}$ に写される \mathbb{R}^3 のもとのベクトルを求めよ。(以上、お茶の水女子大)

(3) $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3$ は明らかに線形独立だから、基底 $A' = \{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3\}$ に関する f の表現行列 A' を求めよ。

6. A が直交行列であるとき次のことを示せ。ただし、成分はすべて実数とする。(10点)

(1) $|A| = \pm 1$

(2) A が 2 次であるならば $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ または $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$

7. $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ を $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$, $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$, $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$ で定義される線形写像と

する。ただし、 f の表現行列 A はそれぞれ \mathbb{R}^3 , \mathbb{R}^2 の標準基底に関するものとする。このとき次の各問いに答えよ。(15点)

(1) 次の文章の [] に入る最も適切な答えを解答用紙にかけ。ただし、答のみ。

$\mathbf{x} \in \text{Ker } f \Leftrightarrow A\mathbf{x} = \mathbf{0}$ だから、 $\mathbf{x} = {}^t(x_1, x_2, x_3)$ とすれば消去法から $A \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & [1] \\ 0 & 1 & [2] \end{pmatrix}$

$\therefore x_1 = [3]x_3$, $x_2 = [4]x_3$ 従って $\dim \text{Ker } f = [5]$ で、1組の基底は ${}^t[6]$ となる。

また [7] 定理から $\dim \text{Im } f = [8]$ である。([6] の左上の転置記号に注意)

(2) f の表現行列が $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ になるように \mathbb{R}^3 および \mathbb{R}^2 の基底を 1 組ずつ定めよ。